

# TwoNav Easy 2.3

## Instrukcja obsługi

---

### Spis treści

<b>Spis treści.....</b>	<b>1</b>
<b>1 Wstęp.....</b>	<b>2</b>
<b>2 Ogólny opis.....</b>	<b>3</b>
<b>2.1 Okno nawigacji.....</b>	<b>3</b>
<b>2.2 Menu.....</b>	<b>6</b>
2.2.1 Nawiguj.....	6
2.2.2 Odkryj.....	6
2.2.3 Stan.....	6
2.2.4 Ustawienia.....	7
<b>3 Ustawienia.....</b>	<b>7</b>
<b>3.1 2D/3D.....</b>	<b>8</b>
<b>3.2 Pola danych.....</b>	<b>8</b>
3.2.1 Wybór pól danych.....	10
3.2.2 Funkcje specjalne.....	10
<b>3.3 Ulubione.....</b>	<b>10</b>
<b>3.4 Wyświetlacz.....</b>	<b>12</b>
3.4.1 Orientacja mapy.....	12
3.4.2 2D/3D [translate].....	13
3.4.3 Automatyczny zoom (zbliżenie).....	13
3.4.4 Widok nocny.....	13
3.4.5 Ponowne centrowanie.....	14
3.4.6 Obracanie ekranu.....	14
3.4.7 Kompozycje.....	15
3.4.8 Etykiety.....	15
3.4.9 Hint [translate].....	15
3.4.10 Pola danych.....	15
3.4.11 Tryb 3D.....	17
3.4.12 Aktywne POI.....	17
3.4.13 Pasek skali.....	17
3.4.14 Wskaźnik.....	18
3.4.15 Gładzik.....	18
3.4.16 Menu listy.....	19
<b>3.5 Pojazd.....</b>	<b>19</b>
3.5.1 Vehicle configuration.....	20
3.5.2 Special stuff on 'Boat' vehicle.....	20

<b>3.6</b>	<b>Nawigacja</b> .....	<b>21</b>
3.6.1	Limit prędkości .....	22
3.6.2	Ekokalkulator .....	23
3.6.3	Tracklog (Rejestr trasy).....	23
3.6.4	Alarm WPT.....	24
3.6.5	Następne WPT .....	24
3.6.6	Trasy.....	25
<b>3.7</b>	<b>System</b> .....	<b>26</b>
3.7.1	Głośność .....	26
3.7.2	Autonomia .....	27
3.7.3	Język.....	27
3.7.4	Calibration tools [Translate].....	28
3.7.5	Jednostki .....	28
3.7.6	Współrzędne.....	28
3.7.7	Strefa czasowa.....	29
3.7.8	Ustawienia domyślne .....	29
3.7.9	ID urządzenia .....	29
3.7.10	Informacje .....	29
<b>4</b>	<b>Przycisk „Nawiguj...”</b> .....	<b>29</b>
<b>5</b>	<b>Postępowanie według wskazań</b> .....	<b>32</b>
5.1	Informacja wizualna .....	32
5.2	Informacja głosowa.....	33
<b>6</b>	<b>Ostrzeżenia o radarach / Punkty POI</b> .....	<b>34</b>
6.1.1	Radary .....	34
6.1.2	Punkty POI.....	34
<b>7</b>	<b>„Symulacja” i „Zoom to...” (Zbliżenie na...)</b> .....	<b>35</b>
7.1	Symulacja.....	35
7.2	Zoom to... (Zbliżenie na...)......	36
<b>8</b>	<b>Dodatek 1 – Pola danych</b> .....	<b>36</b>
<b>9</b>	<b>Dodatek 2 – Ekwiwalenty specyficznych znaków</b> .....	<b>40</b>

## 1 Wstęp

Urządzenie oferujące bezpośrednią pomoc może okazać się nieocenione w kwestii podniesienia bezpieczeństwa podróżowania.

Jednak, w pewnych okolicznościach zawsze istnieje prawdopodobieństwo nieprawidłowego wykorzystania urządzenia, co w efekcie może się przyczynić do powstania zagrożenia użytkownika lub jego otoczenia.

Takie zagrożenie, związane z użytkowaniem TwoNav we wszystkich rodzajach pojazdów, sprawia, że niezwykle ważne staje się przestrzeganie szeregu zasad i przepisów w celu uniknięcia potencjalnego ryzyka.

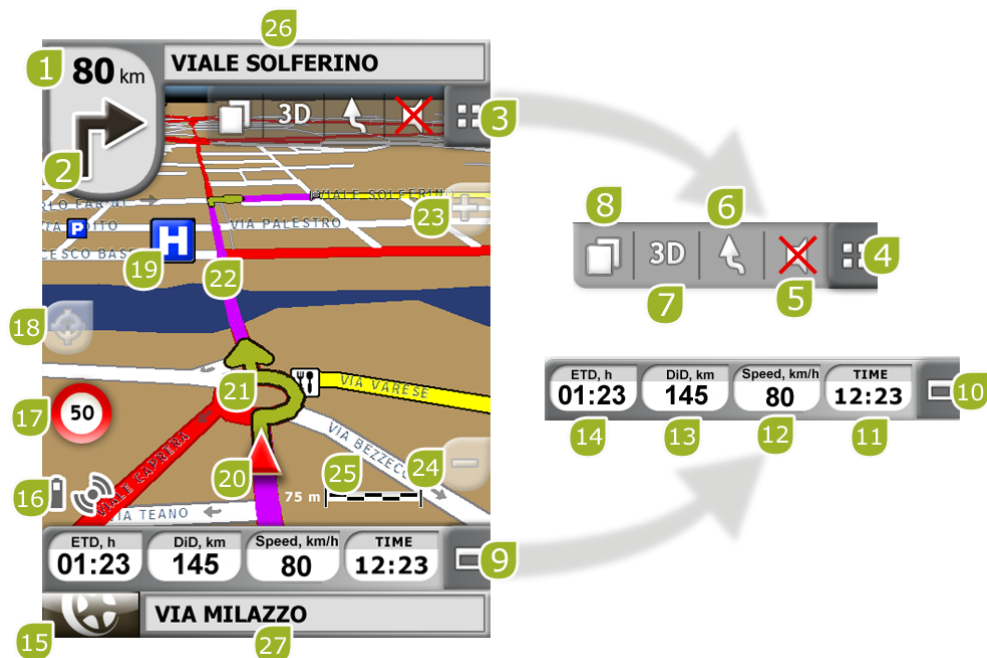
- **Prawidłowe mocowanie urządzenia:** urządzenie powinno być tak umieszczone w sposób nie utrudniający widoczności. Ponadto powinno być zabezpieczone, aby nie spadło i nie utrudniło jazdy.
- **Nie należy mocować urządzenia podczas jazdy:** planowanie jazdy należy przeprowadzić przed podróżą. Wszelkie zmiany powinny być wykonywane przy zatrzymanym pojeździe, w bezpiecznym miejscu z dala od ruchu drogowego (nie na drodze ani na krawężniku).
- **Podczas jazdy należy korzystać z sygnałów dźwiękowych:** system głosowy programu informuje o zbliżających się manewrach i odległości od miejsc ich wykonywania. Zerknięcie na wyświetlacz przyrządu może być przydatne, ale tylko wtedy, gdy jest to w pełni bezpieczne (przy prawidłowo zatrzymanym pojeździe). Podczas jazdy należy zawsze obserwować drogę.
- **Pasażer siedzący obok kierowcy może być bardzo pomocny:** urządzenie nawigacyjne skierowane jest zawsze w stronę kierowcy. Jeśli obok kierowcy siedzi pasażer, zalecamy, aby to on obsługiwał urządzenie, wprowadzając do niego ewentualne poprawki.
- **Pomyłka może zdarzyć się każdemu:** żadne urządzenie ani człowiek nie są nieomylni. Kiedy nie ma możliwości podążania w wyznaczonym kierunku i trzeba wybrać inną drogę niż wskazywana przez urządzenie, system automatycznie przeliczy nową trasę dostosowaną do nowej sytuacji i zaprowadzi do celu.
- **Mapy zawsze zawierają jakieś błędy:** mimo ogromnego nakładu pracy firmy Tele Atlas, nigdy nie da się osiągnąć 100% dokładności informacji. Przykładowi sytuacje, które częściowo mogą wpłynąć na nieprawidłowe obliczenie trasy przez urządzenie TwoNav, mogą być aktualne zmiany kierunku jazdy poszczególnymi ulicami, nowe ulice lub ograniczenia ruchu z powodu robót ulicznych. To bardzo ważne, aby mieć na uwadze te zmiany i dostosowywać się do zaistniałych okoliczności. Z chwilą, gdy program wykryje niemożność kontynuowania podróży po wyznaczonej trasie, obliczy nową, najbardziej optymalną, którą poprowadzi Państwa do celu.
- Urządzenie TwoNav pomaga w nawigacji. **Przepisy drogowe zawsze mają pierwszeństwo!**

## 2 Ogólny opis

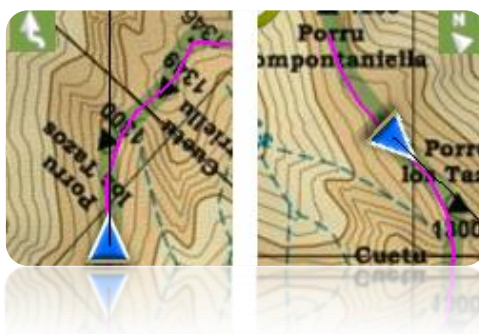
### 2.1 Okno nawigacji

General/On-road (Ogólne/Na drodze) 

(Tryb On-road będzie dostępny wyłącznie wtedy, gdy dostępna jest Vmapa)

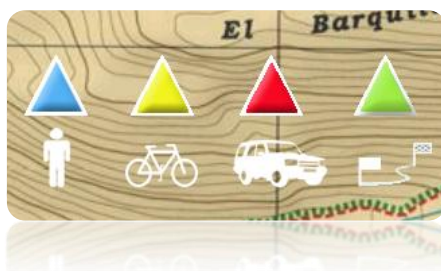


1. **Odległość do następnego wydarzenia:** Odległość jaka pozostała do następnego wydarzenia (rondo, punkt drogi, zjazd itp.).
2. **Następny manewr:** Przy nawigacji On-road, na obszarze „next event” („następne wydarzenie”) wyświetli się kolejny manewr, jaki należy wykonać (skręt w prawo, skręt w lewo, rondo, objazd itp.).
3. **Pasek narzędzi:** Jego zawartość można dostosować w [Menedżerze paska narzędzi](#).
4. **Narzędzia Pokaż/Ukryj**
5. **Wycisz**
6. **Zorientuj mapę (północ do góry/ścieżka do góry)\*:** Mapę można ustawić w kierunku północnym lub obracać, w zależności od kierunku poruszania się.



## COMPE GPS

7. **2D/3D:** Zmienia perspektywę pomiędzy 2D a 3D ([+info](#)).
8. **Strony danych:** Wprowadź [strony danych](#), aby sprawdzić wszystkie rodzaje informacji odnoszące się do Twojej aktualnej nawigacji.
9. **Pasek danych:** Pokazuje dane ustawione w „Settings > Display > Data fields” ([+info](#)).
10. **Pasek danych Pokaż/Ukryj:** Możesz ukryć pasek danych w celu uzyskania większego obrazu mapy.
11. **Czas:** Jest odświeżany przy pomocy danych otrzymywanych z GPS.
12. **Prędkość.**
13. **Odległość do celu.**
14. **Szacowany czas przybycia do celu.**
15. **Przycisk Menu:** Przejście do głównego menu TwoNav.
16. **Ikony stanu (wprowadza okno stanu):** Wskazuje aktualny stan baterii i sygnału GPS. Stronę [‘Stan’](#) wprowadza się, naciskając na te ikony.
17. **Prędkość jazdy po aktualnej drodze:** Wyświetla dopuszczalny limit prędkości poruszania się na drodze, po której się poruszamy.
18. **Ponowne centrowanie (po przesunięciu mapy):** Naciśnij przycisk [‘centruj ponownie’](#) w celu skoncentrowania się na swojej aktualnej pozycji po przesunięciu mapy.
19. **POI:**[punkt zainteresowania](#) na mapie-V (stacja benzynowa, hotel, bankomat itp.).
20. **Obecna pozycja:** Pokazuje Twoją pozycję i aktualny kurs. Jej kolor zmienia się w zależności od skonfigurowanego pojazdu lub od tego, czy jest w trybie [‘Symulacja’](#).



21. **Wskazanie manewru:** Ilustruje manewry do wykonania na mapie i bardziej dokładnie.
22. **Obliczona trasa:** Pokazuje automatycznie obliczoną trasę, po której należy się poruszać.
23. **Zoom +(Przybliż)**
24. **Zoom – (Oddal)**
25. **Linijka skali:** Wizualna linijka do szybkiej oceny odległości na ekranie.

26. **Następna ulica:** Pokazuje następną ulicę, w którą należy wjechać, zgodnie ze wskazaniami nawigacji.

27. **Obecna ulica:** Nazwa ulicy, na której aktualnie się znajdujesz.

## 2.2 Menu

### 2.2.1 Nawiguj...

Dalsze informacje znajdziesz w rozdziale 'wybierz cel podróży'.

### 2.2.2 Odkryj

Z opcji „Discover” (Odkryj) w menu głównym możesz wprowadzić przydatne narzędzia w celu przeszukania rejonów, które zamierzasz odwiedzić:

- **Zoom to...:** Wybierz element (adres, POI, ulubione, dane lub współrzędne), który chcesz zobaczyć na mapie, a wyświetli się on w nowym oknie.
- **[Translate]Geocaching:** This section centralizes geocaching features, allowing to set a geocache as destination, see its information and generate field notes. **[/Translate]**
- **Dokonaj symulacji:** Możesz wybrać dwa miejsca (obecna pozycja, adres, mapa, punkt POI itp.) w celu przeprowadzenia symulacji nawigacji z miejsca **A** do miejsca **B**.
- **Zatrzymaj symulację:** Zatrzymuje bieżącą symulację.
- **Panorama 3D:** Dzięki tej opcji możesz uruchomić widok okolicy z lotu ptaka. Aby to zrobić, musisz aktywować [tryb 3D](#).

### 2.2.3 Stan

„Status” (Stan) pozwala zorientować się w ogólnym stanie urządzenia TwoNav, wyświetlając takie pola, jak stan naładowania baterii, odbiór sygnałów satelitarnych i położenie satelitów, jasność ekranu, poziom głośności oraz rejestrację ścieżki.


Są dwa sposoby wejścia na stronę „Status” (Stan):

- Z „Main Menu > Status”
- Z mapy, za pomocą ikon umieszczonych na dole, po lewej

Kiedy jesteś na stronie „Status”, możesz na nią wejść, aby wprowadzić parametry, które ona zawiera, krótko naciskając na pasek procentów każdego z elementów. Wyświetli Ci się następujący widok:






**Stan satelit:** wejdź, żeby zobaczyć liczbę dostępnych satelit, ich rozmieszczenie na orbicie oraz ich obszar pokrycia.



W celu rozłączenia nawigacji GPS, wciśnij przycisk . Jeśli GPS jest rozłączony, urządzenie TwoNav nie otrzyma żadnego sygnału położenia i wiele opcji nie będzie działało poprawnie.

Urządzenie TwoNav podejmie próbę ustalenia aktualnej pozycji. Jeśli znajdziesz się w rejonie bez zasięgu sygnału GPS (np. wewnątrz budynku), stan GPS będzie: „**Bez pozycji**”, tzn. że TwoNav z powodzeniem ustanowiło połączenie z GPS, ale GPS nie może ustawić pozycji, ponieważ brak sygnału satelitarnego.

Możliwe stany urządzenia GPS:

Rozłączono	
Łączy...	
Błąd (nie znaleziono)	
Połączono bez pozycji	
Połączono z pozycją	
Symuluje	

**Bateria:** Będziesz mógł sprawdzić procentowy stan naładowania baterii i, klikając na nią, będziesz mógł zarządzać opcjami autonomii urządzenia. ([+info](#))

**Głośność:** Ustaw ogólną głośność i głośność poszczególnych elementów. ([+info](#)).

#### 2.2.4 Ustawienia

Strona „Settings” (Ustawienia) pozwala wejść w główne opcje, w celu dostosowania urządzenia TwoNav do każdego rodzaju użytkowania (patrz: dział [ustawienia](#) w celu uzyskania dalszych szczegółów).


### 3 Ustawienia

Urządzenie TwoNav jest ustawione w trybie domyślnym tak, aby sprostać potrzebom większości użytkowników. Jednak, ważne jest, abyś poświęcił odrobinę czasu na analizę najbardziej optymalnych opcji dla Ciebie i na zaadoptowanie urządzenia do szczególnych warunków w danym momencie.

### 3.1 2D/3D


Urządzenie TwoNav oferuje dwa tryby wizualizacji, aby w każdej chwili mieć najbardziej adekwatną perspektywę.

- Tryb 2D: Plan zenitalny.
- Tryb 3D: Trójwymiarowy, płaski obraz, tj. bez rzeźby, ale z perspektywą.


W celu zmiany trybu wciśnij przycisk  na pasku narzędzi.

### 3.2 Pola danych

Urządzenie TwoNav zawiera wiele danych dotyczących nawigacji, które mogą się przydać podczas wyjazdów/wędrówek (prędkość, wysokość, odległości...). Dane te zasadniczo można znaleźć w dwóch miejscach:

1. **Pasek danych:** Pasek danych będzie wyświetlony u dołu ekranu podczas nawigacji. Będziesz mógł go trzymać na wierzchu lub ukryć przy pomocy ikony .

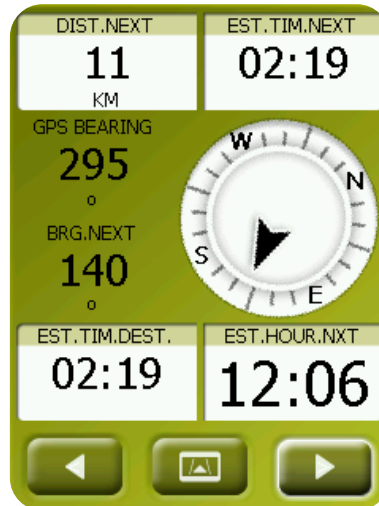


2. **Strony danych:** Strony danych oferują dodatkowe miejsce dla paska danych, w celu wyświetlania większej liczby pól w bardziej przejrzysty sposób. Aby w nie wejść naciśnij przycisk .

TwoNav zawiera trzy strony danych, wyświetlane w kolejności:

1. Strona danych: 8 pól danych.
2. Strona kompasu: specjalne pole z wizerunkiem kompasu i z 6 polami danych.





3. Strona diagramu: Zawiera specjalne pole z profilem wysokości. Jeśli nawigujesz po trasie lub ścieżce, będzie ona pokazana z aktualnym położeniem, zaznaczonym pionową, czerwoną linią. Obraz możesz zbliżyć lub oddalać, używając przycisków u góry, po prawej. Jeśli nie poruszasz się po trasie lub ścieżce, wyświetlona zostanie aktualnie zapisana ścieżka. Diagramowi towarzyszą 4 pola danych dotyczące wysokości.



Zarówno pasek danych, jak i strony danych można ustawić, aby wyświetlić pole, które najbardziej Cię interesuje.

Poza tym, większość z nich ma dodatkowe funkcje, takie jak np. programowanie alarmu.

### 3.2.1 Wybór pól danych

Pola danych można wybierać na dwa sposoby:

- **Zmień tylko jedno pole:** Otwierając menu kontekstowe w którymkolwiek polu (długie kliknięcie) i wybierając „Change this field” (Zmień to pole).  
Pozwoli Ci to bezpośrednio wybrać dane do wyświetlenia w tym polu.
- **Menedżer pola danych:** Z „Main Menu > Settings > Display > Data fields”. Poszukaj w rozdziale „Fields” bardziej szczegółowego opisu funkcjonalności tego edytora.

Listę dostępnych pól znajdziesz w [dodatku 1.](#)

### 3.2.2 Funkcje specjalne

Otwierając menu kontekstowe w polu danych, znajdziesz dostępne funkcje związane z tym polem.

Opcje nie są identyczne we wszystkich polach. Oto opis opcji, które możesz tam znaleźć:

1. **Pola danych:** Wprowadza edytor dostępnych pól.
2. **Nie pokazuj tego pola:** Natychmiast eliminuje dane.
3. **Alarm programu:** Zdefiniuj wyższy lub niższy limit jako typ sygnału (wzrokowy lub głosowy), który powiadomi Cię, kiedy będziesz wychodził z tego zakresu. Kiedy zostanie dodany sygnał głosowy, będziesz musiał wybrać plik dźwiękowy.
4. **Resetuj:** Zasadniczo możesz ją znaleźć w takich polach, jak przebyta odległość w metrach (licznik przebytej drogi) lub czasomierz. Opcja resetuje licznik do 0.
5. **Resetuj wszystko:** Resetuje wszystkie pola danych możliwe do zresetowania, oprócz licznika przebiegu 1 i 2.
6. **Odliczanie:** Możesz zdefiniować wartość, od której będą odejmowane jednostki odległości i czasu (zgodnie z polem) do osiągnięcia wartości 0.
7. **Kalibracja kompasu:** Bezpośredni dostęp do kalibracji elektronicznego kompasu.
8. **Kalibracja barometru:** Bezpośredni dostęp do kalibracji elektronicznego barometru.

## 3.3 Ulubione

Urządzenie TwoNav posiada również możliwość ustanawiania wszelkiego rodzaju geograficznych lokalizacji, takich jak punkty **Favorites (Ulubione)**, do których chcemy nawigować. Twój dom, ulubiona restauracja, wyjątkowy park, który zwiedziłeś, szkoła, do której chodzą Twoje dzieci... mogą się stać częścią listy Twoich ulubionych elementów.

W celu ustawienia **Favorites (Ulubione)**, możesz wejść w menu główne:



Lista **Favorites (Ulubione)**, nie jest ustawiona domyślnie, zatem musisz ją ustawić sam, wprowadzając do niej odpowiednie elementy. Dlatego też, gdy po raz pierwszy wchodzisz w **Favorites (Ulubione)**, zobaczysz następujący ekran:




W celu edycji tej listy, wciśnij ikonę „rysika” 

Na poniższym ekranie ikona „add” (dodaj) pozwoli Ci utworzyć pierwszy **Ulubiony** punkt 

Wybierz sposób, w jaki chcesz utworzyć swój Ulubiony punkt:




- **Aktualna pozycja:** ustawi Twoją aktualną pozycję jako punkt ulubiony, i poprosi Cię o nadanie jej nazwy lub ustanowienie go jako punktu domowego.
- **Obecny punkt docelowy:** ustawi obecny punkt docelowy aktywnej nawigacji.
- **Adres:** pozwoli Ci utworzyć, wybierając odpowiedni adres (miasto, ulica, numer).
- **Według mapy:** będziesz mógł utworzyć ulubiony element na aktualnie załadowanej mapie. Naciśnij na żądanym miejscu, a czerwony krzyżyk wskaże punkt, w którym zostanie ustanowiony ulubiony element.

Twoje **Ulubione** zostaną wyświetlone na mapie i na liście z ikoną .

Punkt ustanowiony, jako „Dom” będzie reprezentować ikoną .

Kiedy już zostanie utworzony punkt **Ulubiony**, będziesz mógł:

- Edytować charakterystyki swojego **Ulubionego** elementu przy pomocy narzędzia 


- Dodawać lub usuwać **Ulubione** ze swojej listy przy pomocy narzędzi   .
- Ustanawiać element **Ulubiony**, jako aktualny cel podróży przy pomocy narzędzia  .




## 3.4 Wyświetlacz

### 3.4.1 Orientacja mapy

Możesz wybierać spośród dwóch trybów wyświetlania dla elementów załadowanych w oknie mapy:

- Orientacja mapy zgodnie z kursem  (ścieżka do góry): Mapa będzie się obracać, żeby dostosować się do aktualnego kursu, a na ekranie wyświetli się perspektywa przed Tobą.



- Brak orientacji mapy  (północ do góry): Twoje położenie będzie zaznaczone wskaźnikiem w środkowej części ekranu, a wskaźnik będzie się obracał, pokazując Twój aktualny kurs. Mapa nie będzie się obracać, a północ zawsze będzie u góry ekranu.



Możesz modyfikować tę opcję w pasku przycisków, w oknie nawigacji lub w menu „display” (wyświetlacz).

### 3.4.2 2D/3D [translate]

If you want to change between 2D to 3D, or vice versa, you only have to alternate both modes at 'Menu > Settings > Display'. ([information about 3D mode](#))

### 3.4.3 Automatyczny zoom (zbliżenie)



Jeśli tryb Auto zoom jest aktywny, program obliczy najbardziej odpowiednie zbliżenie dla aktualnej prędkości. Ogólnie, im większa prędkość, tym większe oddalenie.

**Uwaga:** „Auto zoom” jest aktywny wyłącznie w trybie On-road, ponieważ mapy topograficzne w trybie Off-road mogą różnić się między sobą rozdzielczością, więc nie ma możliwości zdefiniowania automatycznego zoomu, który będzie je wszystkie prawidłowo wyświetlał.

### 3.4.4 Widok nocny

W warunkach słabego oświetlenia, kolory i jasność ekranu TwoNav mogą Cię oslepić.

Urządzenie TwoNav posiada „night mode” (tryb nocny), redukujący jasność ekranu i wyświetlający interfejs użytkownika w ciemniejszych barwach.

Aktywując opcję „At night and tunnels” (W nocy i w tunelach), TwoNav przełącza się w „tryb nocny” automatycznie w nocy lub gdy znajdziemy się w tunelu.


Opcja „At night” (W nocy) uruchamia ten program automatycznie, ale wyłącznie w nocy i w tunelach.

Jeśli opcja „automatycznie” jest wyłączona, będziesz mógł ręcznie włączyć tryb nocny lub nie włączać go.

**Uwaga:** Urządzenie TwoNav nieustannie uaktualnia czas, jeśli tylko odbiera sygnał GPS. Wewnątrz budynków zazwyczaj nie ma sygnału satelitarnego, więc automatyczny „Night view” (Widok nocny) może zostać zakłócony.

### 3.4.5 Ponowne centrowanie

Podczas nawigacji możesz przesunąć mapę, żeby zobaczyć pozostałą część obszaru, tracąc odniesienie w stosunku do aktualnego położenia. W takim wypadku, na ekranie wyświetli się

przycisk Re-centrowania .

TwoNav posiada funkcję automatycznego re-centrowania, zatem jeśli mapa nie zostanie przesunięta ręcznie w ciągu 10 sekund, automatycznie wyśrodkuje się ona do aktualnego położenia.

Czas re-centrowania można modyfikować, a nawet wyłączyć, wychodząc z opcji przycisku re-centrowania, w celu powrotu do poprzedniego położenia.

Re-centrowanie można wykonywać łagodnym ruchem lub natychmiastowo. Uruchom lub dezaktywuj opcję „smooth re-centre” (łagodne re-centrowanie) według własnego życzenia.

**Uwaga:** Kiedy aktywowana jest funkcja „auto zoom”, podczas wciskania przycisku re-centrowania, powróci również zoom zgodny z twoją aktualną prędkością, co tym samym spowoduje zmianę poziomu zróżnicowania zoomu, który ustawiłeś wcześniej.

### 3.4.6 Obracanie ekranu

Aktywując opcję „Rotate screen” (Obracaj ekran), możesz uzyskać widok krajobrazowy, po czym używać TwoNav w pozycji poziomej.

Obracaj ekran pod różnym kątem, aby dostosować go do swoich wymogów.



### 3.4.7 Kompozycje

Mozesz wybrać kolory, które najbardziej Ci odpowiadają.

### 3.4.8 Etykiety

Parametry mogące zostać poddane modyfikacji:

- Wielkość fontów dla wszystkich etykiet: Etykiety dla punktów lub POI będą miały taki rozmiar.

### 3.4.9 Hint [translate]

Specific information for each clicked point on map will pop up on the screen in a yellow label showing fields with useful information.



This function can be personalized, or even disabled, according to the will of the user. There you will be able to add or exclude data fields which later on will be displayed on maps:

- Map info: only for vector maps like Vmaps.
- Coordinates
- Bearing (from current position)
- Distance (from current position)
- Height (if CDEM available)

### 3.4.10 Pola danych

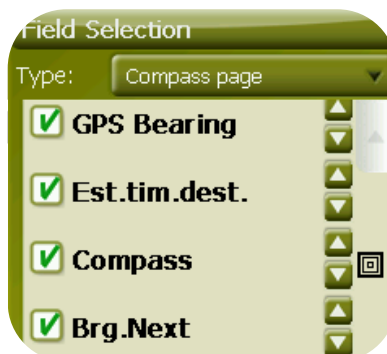
[Translate]Data bar and data pages can be configured to fit your specific preferences.[/Translate]

Będąc w edytorze, wykonaj następujące kroki:


1. Naciśnij na rozwijane menu „Type” (Typ), aby wybrać dział, który ma być ustawiony.
2. Wybierz obszar, który chcesz edytować (pasek, strona, kompas lub diagram).

## COMPE GPS

3. Możesz skasować dane, naciskając na znaczek „zaznaczenia” po lewej oraz dodać inne dane, naciskając na nie. Zobacz listę tych zmiennych oraz ich znaczenie w [Dodatek 1](#).
4. Na stronach kompasu i diagramu kwadratowa ikona na boku pokazuje miejsce odpowiadające uwytaknionemu polu (normalnie kompas i diagram ścieżki), które będzie powiększone na ekranie.



5. Możesz modyfikować kolejność danych na ekranie za pomocą strzałek po prawej stronie okna, które przesuują konkretną daną w górę lub w dół o jedną pozycję.

**Uwaga:** Domyślnie, pokazane będą tylko pola częstego użytkownika, w kolejności alfabetycznej. Jeśli wciśniesz przycisk nieskończoności , wyświetlona zostanie pełna lista pól danych.

Możesz także dodawać strony do domyślnych lub je usuwać przy użyciu symboli + i – w prawym górnym narożniku okna menedżera pola danych.



Wciśnij – aby usunąć aktualnie wybraną stronę danych.

W celu dodania nowej strony, wykonaj następujące czynności:

1. Wciśnij ‘+’
2. Wprowadź nazwę dla nowej strony
3. Wybierz szablon dla nowej strony danych





1. Wybierz dla niej pola danych.

Listę dostępnych pól możesz znaleźć w [dodatku 1](#)

### 3.4.11 Tryb 3D

W trybie 3D można ustawić następujące opcje:

- Pole widzenia: Pole widzenia określa kąt, z jakiego widoczna będzie mapa. Wprowadzając kąt powyżej 60°, funkcja działa podobnie jak aparat z obiektywem szerokokątnym.
- Zamglony horyzont: Najbardziej oddalona część perspektywy będzie wyblakła, tworząc efekt zamglenia pomiędzy niebem a mapą, w ten sposób bardziej je od siebie odróżniając.

### 3.4.12 Aktywne POI

Przy pomocy listy aktywnych punktów POI będziesz mógł wybrać kategorie punktów POI, jakie mają być pokazane na mapie.

Wszystkie punkty POI będą wyświetlone domyślnie. Jednak, jeśli widoczność pewnych kategorii punktów będzie dla Ciebie nieprzydatna lub gdyby miały Ci przeszkadzać, będziesz mógł je usunąć, aby mapa ich nie wyświetlała.

[Wybierając punkt docelowy](#) lub 'zbliżenie na' uzyskasz wszystkie informacje na temat kategorii punktów POI, nawet tych niepokazanych na mapie.

### 3.4.13 Pasek skali

Linijka skali rysuje wizualne, metryczne odniesienie odległości wyświetlanych na ekranie.

Skala zmienia rozmiar, aby przedstawiać "przybliżone" pomiary.



### 3.4.14 Wskaźnik

Ikonę wskazującą twoją aktualną pozycję można modyfikować, wybierając spośród różnych wzorów.

[Translate] Different icon can be chosen for each vehicle. [/Translate]



Poza tym, są tam różne narzędzia w celu lepszej kontroli twoich ruchów:

- **Stały okrąg i linie równoległe:** pojawi się obwód określający Twoje położenie, a dwie linie określą trasę.
- **Promień stałego okręgu:** określa rozmiar obwodu okalającego Twoje położenie.
- **Narysuj równoległe linie krzywe:** możesz wybrać, czy chcesz, żeby równoległe linie z pierwszej opcji były wyświetlane, czy nie.
- **[translate] Prow lines:** you can configure the length of the prow line by setting a defined option:
  - Disabled
  - Pixels (pixels)
  - Real distance (meters)
  - Expected distance in time (minutes): TwoNav will calculate the estimated distance to be covered in that time at current speed.
  - Infinite

**Note:** These properties depend on the selected vehicle. [/translate]

- **Zmienny okrąg:** możesz dodać wokół swojej pozycji więcej okręgów. Musisz określić promień wewnętrznego okręgu oraz liczbę kolejnych okręgów, które będą w jednakowej odległości od pierwszego, wewnętrznego okręgu.
- **Zobacz obracający się promień:** podczas obrotu zostanie wyświetlony promień odpowiadający opisanemu obwodowi.
- **Zobacz linię łuku:** pokazuje linię kierunku z punktu położenia strzałki (wyłącznie w trybie [Off-road](#)).

### 3.4.15 Gładzik

Gładzik umożliwia programowi obliczenie interpolacji ruchu pomiędzy położeniami, które GPS adaptuje w celu pokazania bardziej łagodnego ruchu, aby pozwolić na lepszy odbiór prędkości z

którą się poruszamy, w odniesieniu do otoczenia. To bardzo pomaga kierowcy w obliczeniu odległości oraz dokładnej chwili, w której ma wykonać konkretny manewr.

Ponadto przewiduje on również położenie GPS, korygując opóźnienie sygnału spowodowanego przez system, w ten sposób pokazując aktualne położenie prawie w czasie rzeczywistym.

Głazdik bazuje na trasie obliczonej w trybie On-Road, a więc działa wyłącznie wtedy, gdy został wybrany cel podróży, a trasa została automatycznie obliczona na mapie-V.

### 3.4.16 Menu listy

Możesz wybierać spośród dwóch trybów wyświetlania pod-menu:

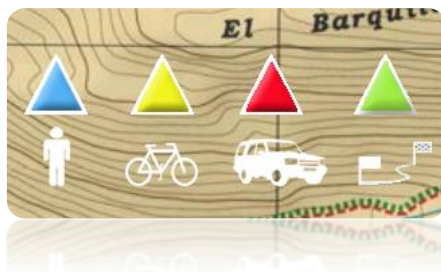
- Menu przycisku: To jest tradycyjny tryb. Jeśli pojawi się więcej opcji, niż ekran może wyświetlić, wyświetli się przycisk „next” (następny), abyś mógł wejść w daną opcję.
- Menu list: Opcje będą wyświetlone na liście ciągłej. Aby przesunąć listę W GÓRĘ i W DÓŁ, przytrzymaj palec lub rysik na liście i przeciągaj nim po ekranie.



## 3.5 Pojazd

Wybierz system transportu, aby dostosować takie aspekty jak: dozwolone typy dróg, kierunki ulic lub średnia oczekiwana prędkość jazdy.

Ikona wskazująca Twoje położenie będzie zmieniać kolor, w zależności od wybranego systemu transportu.



[translate]

Available vehicles are:

- Walk
- Bike
- Car
- Boat

Next parameters will vary depending on the current vehicle:

- [Hint content](#)
- [Cruise speed](#)
- [Autorouting](#) restrictions (On-Road)
- Estimated times
- [Pointer](#)
- ['Minimum moving speed'](#)

### 3.5.1 Vehicle configuration

Next parameters can be configured for each vehicle:

- Cruise speed: Expected mean speed for that vehicle. This value will determine 'Estimated time at destination (cruise)' and 'Estimated time at next (cruise)' data field.

Default 'Cruise speed' is:

- Walk: 3km/h
- Bike: 15km/h
- Car: 80km/h
- Boat: 20km/h
- Draft (only for 'Boat'): depth to which a vessel is immersed. This value will determine the 'depth alarms'.

### 3.5.2 Special stuff on 'Boat' vehicle

Since marine navigation has special needs comparing to terrestrial navigation, when 'Boat' vehicle is selected some special changes (in addition to normal changes related to [vehicle](#)) will take place:

- Specific 'Data fields' in Data bar and Data pages
- Specific main menu (specially changing 'Navigate...' section)
- Specific tool bar
- 'Man Over board' command available for main menu and tool bar

## COMPE GPS

- Different skin
- Marine units (nautical miles, knots...)
- Marine charts will be loaded if present, only if 'Automaps' option is enabled.

**Note:** Since 'On-Road' navigation has no sense in 'Boat' vehicle, 'Off-Road' mode will be automatically enabled when 'Boat' is selected. If 'On-Road' tab is pressed, vehicle will be changed to the previously selected in that mode. [/translate]

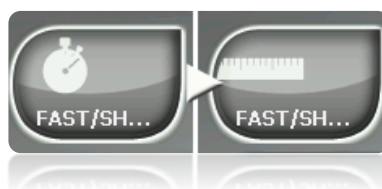
### 3.6 Nawigacja



Tryb nawigacji „On-road” można dostosować, tak aby Twoje trasy były automatycznie obliczane, zgodnie z twoimi preferencjami:

- Szybka/Krótka: Pierwsza opcja oblicza szacowany czas przybycia, biorąc pod uwagę prędkość każdej drogi i zasugeruje najkrótszy sposób nawigacji. Druga opcja zasugeruje nawigację w oparciu o odległość, wybierając najkrótszą drogę, chociaż być może nie najszybszą.

Kiedy aktywowana zostanie opcja „by time” (w oparciu o czas), chronometr zostanie wyświetlony jako ikona główna. Jeśli wyświetlona jest reguła, najkrótsza trasa zostanie obliczona.



- Bramki/Autostrady/Drogi nieutwardzone: Wybierz odpowiedni rodzaj dróg.



Zaznaczenie (krzyżyk) na danej ikonie oznacza, że ten typ drogi nie będzie użyty do automatycznego obliczenia trasy.



- **Rekalkulacja:** Mimo, że urządzenie TwoNav zostało skonfigurowane z jak największym prawdopodobieństwem pracy we wszystkich możliwych sytuacjach, z zaprogramowanej trasy – zanim zostanie ona użyta – a z której nie korzystasz, możesz wybrać czas lub odległość, co zostanie przeliczone, dostosowując te elementy do aktualnej pozycji.



### 3.6.1 Limit prędkości

Ten dział daje ci opcje związane z alarmami prędkości oraz radarami na drodze i może być ustawiony zgodnie z twoimi preferencjami:

- **Ustaw limit prędkości:** Limit prędkości każdej drogi ustawiany jest domyślnie, ale możesz też ustawić konkretny limit prędkości, niezależnie od limitu danej drogi.
- **Ostrzeżenie związane z prędkością:** Jeśli chcesz, żeby urządzenie TwoNav informowało Cię o przekroczeniu dozwolonej prędkości, masz do wyboru różne typy alarmów, takie jak: ikona limitu prędkości, alarm wizualny lub alarm wizualny plus alarm głosowy, lub też możesz zdecydować, że nie chcesz sobie żadnego alarmu.
- **Prędkość blokowania interfejsu:** Gdy prędkość jest wyższa niż wybrana wartość, interfejs zostanie zablokowany i nie będzie można dokonywać żadnych zmian.
- **Alarm o radarze:** Możesz zdecydować, czy chcesz być informowany o obecności radarów na swojej trasie, aktywując tę opcję.
- **Alarm o odległości od radaru:** Możesz wybrać odległość, od jakiej chcesz być informowany o obecności radaru, w zakresie pewnych, uprzednio nastawionych wartości.
- **Pokaż radary:** Zostanie wyświetlone położenie wszystkich radarów w postaci ikon na mapie. Mam pytanie.

**Uwaga:** Aby wszystkie funkcje dotyczące radarów działały, musisz posiadać plik z tymi informacjami w „TwoNavData > Radars” ([+info](#)).

### 3.6.2 Ekokalkulator

Ekokalkulator informuje o emisji CO<sup>2</sup> Twojego samochodu i wyświetla ją na Pasku danych (Data Bar) ([Pola danych](#)) podczas nawigacji, jeśli wybrano tę opcję. W celu obliczenia emisji, TwoNav bierze pod uwagę dwa parametry:

- Typ paliwa: wybierz czy jest to diesel, czy benzyna i wprowadź bezpośrednio emisję na gramy CO<sup>2</sup> na kilometr jazdy swojego pojazdu, jeśli znasz te dane.
- Moc wykonawcza: moc silnika (CV), wybierając spośród pokazanych opcji.

### 3.6.3 Tracklog (Rejestr trasy)

Podczas nawigacji urządzenie TwoNav może [automatycznie rejestrować trasę](#) Twojego wyjazdu i zachować ją w **folderze TwoNavData (Dane TwoNav)**.

Ustaw zgodnie ze swoimi potrzebami i preferencjami:

- **Interwał rejestrowania:** Wybierz typ rejestrowania i interwał (odstęp), z jakim chcesz, żeby trasa dla Twojej nawigacji była rejestrowana.
  - **Za pomocą czasu:** Punkt każdej trasy będzie rejestrowany co X sekund.
  - **Za pomocą odległości:** Punkt każdej trasy będzie rejestrowany co X metrów.
  - **Automatycznie:** Trasa będzie rejestrowana automatycznie podczas zmiany kursu i w zależności od prędkości. W linii prostej program będzie rejestrował kilka punktów.
- **Kolor ścieżki\*:** Wybierz kolor dla generowanej trasy.
- **Grubość\*:** Wybierz grubość linii reprezentującej trasę spośród wartości od 1 do 7 punktów.
- **Punkty pokazane bez redukcji\*:** Zarejestrowana trasa będzie widoczna na ekranie. Ostatnie punkty będą pokazane tak, jak zostały zapisane (bez redukcji). Możesz zdecydować, jaka długa będzie ta ostatnia sekcja trasy, ze wszystkimi zapisanymi na niej punktami.
- **Redukcja dla poprzednich punktów\*:** W celu zaoszczędzenia pamięci, zaleca się wykonanie redukcji pozostałej części pokazanej trasy. Wybierz % redukcji, a pokazana trasa (oprócz ostatnich punktów) zostanie zredukowana. Na przykład: jeśli wybierzesz 80% redukcji, tylko 1 z każdych 5 punktów będzie pokazany na ekranie.

**Ważne:** Redukcja ta nie wpłynie na plik zarejestrowanej trasy, który zachowa wszystkie jej punkty. Dotyczy tylko tego, co jest aktualnie wyświetlane na ekranie.

Opcja wyświetlona jedynie wtedy, gdy aktywowano "tryb zaawansowany".

#### 3.6.4 Alarm WPT

- Audible Alarm at waypoints: Aktywuj tę opcję, jeśli chcesz, żeby – podczas dojazdu do punktu – słyszalny był dźwięk. Załaduj swoją kartę SD (folder: „TwoNavData/Data” domyślnie) dźwiękami w formacie \*wav, jakie chcesz mieć i wybierz odpowiedni dźwięk.
- Automatycznie odtwarzaj załączone pliki: Jeśli punkt posiada załączone pliki, mogą on zostać automatycznie odtworzone gdy znajdziesz się w jego promieniu.

#### 3.6.5 Następne WPT

Nawigując po trasie, możesz wybrać konkretne zdarzenie, aby zatwierdzić punkt drogi i przełączyć się do kolejnego:

- Promień następnego WPT: Wprowadź promień następnego punktu drogi (nie jakiegokolwiek).
- Promień jakiegokolwiek następnego WPT: Wprowadź promień jakiegokolwiek następnego punktu drogi (może to być następny i którykolwiek z następujących po nim, ale nie poprzedni).
- Tryb książki drogowej (roadbook mode): Gdy wprowadzisz promień któregoś punktu drogi, będzie on ustawiony jako następny. Gdy wyjdiesz z niego, aktywowany będzie następny. Tryb ten przewidziany jest dla książek drogowych (roadbooks), ponieważ kiedy korzysta się z książki drogowej, wymagane jest pokazanie informacji aktualnego punktu drogi w jego środowisku. W ten sposób można postępować dokładnie według instrukcji dla każdego punktu.
- Dwusieczna wewnątrz następnego WPT: Wprowadź promień następnego punktu drogi i przetnij dwusieczną, która jest utworzona z następnego i poprzedniego punktu.
- Dwusieczna wewnątrz następnego WPT lub 10% promienia któregoś WPT: Tak jak poprzednia, ale jeśli którykolwiek punkt drogi jest bardzo blisko (10% jego promienia), zostanie on zatwierdzony i następny zostanie aktywowany.
- Tylko pasek przycisków: Nie przejdzie automatycznie do następnego punktu drogi, można to zrobić ręcznie przy pomocy przycisków „NextWPT” i „PreviousWPT” na pasku przycisków.





Również w tym dziale opcji można wyznaczyć domyślny promień dla punktów na drodze dla danej trasy, który zostanie zastosowany, kiedy informacja ta nie będzie dostępna. Oznacza to, że jeśli zdefiniowaliśmy promień dla konkretnego punktu danej trasy, zostanie on wzięty pod uwagę. Natomiast jeśli punkt nie posiada promienia, zostanie użyty promień domyślny.

### 3.6.6 Trasy

[translate]Track navigation can be configured to on several points.

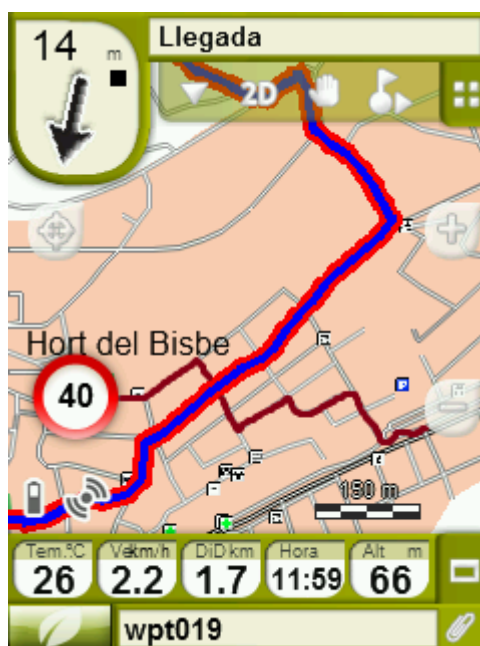
Especially interesting is to choose the distance from current position at which GOTO arrow will show track direction, so you can predict the bends.[/translate]

- Virtual Coach ([+info](#))
- Rysuj strzałki na trasie: By łatwo poznać kierunek.
- GOTOstrzałka tangens: GOTO strzałka pokazuje aktualny kierunek:



## COMPE GPS

- Opuść WPT po: Jeśli trasa ma punkty, nawigacja przeskoczy do następnego punktu po opuszczeniu ostatniego. Ten parameter pokazuje jak dużo dystansu pozostało.
- [Translate] Different display for active tracks: Once you are navigating a track you will see the difference between the active track and the other tracks. The active one has a different on-screen display which can be personalized by the user. Usually, the active track has a notable thickness and it is related to a different colour to make it different from the rest.



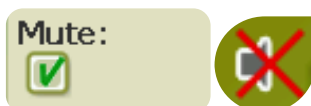
This parameters can be configured at 'settings > navigation > tracks', there you will be able to change the navigating track colour as well as double line's thickness, opacity and colour. [/translate]

## 3.7 System

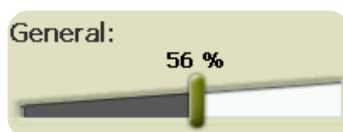
### 3.7.1 Głośność

Na tej stronie znajdziesz następujące, możliwe do ustawienia, elementy:

- Cisza: Przy aktywacji tej opcji wszystkie dźwięki urządzenia będą wyłączone, niezależnie od procentowego nastawienia głośności dla poszczególnych opcji.



- Ogólne: Reguluje ogólną głośność dla grup elementów dźwiękowych. Wszystkie dźwięki regulowane są nastawieniem tej opcji.

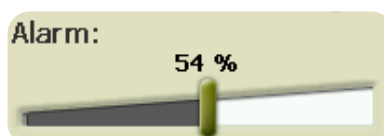


- Głos: Reguluje głośność opcji alarmów głosowych dla następnego manewru.

## COMPE GPS



- Alarm: Reguluje głośność ostrzeżeń alarmowych i radarowych, ograniczeń prędkości i przybycia do punktów na drodze.



- Kliknięcia: Reguluje głośność naciśnień na ekran dotykowy i na przyciski.



### 3.7.2 Autonomia

W tym dziale znajdziesz narzędzia, które pomogą ci zmaksymalizować autonomię systemu:

- Wyłącz ekran: Określ czas, po jakim ekran automatycznie się wyłączy\*.  
Wybierz „never” (nigdy), aby aktywować tę funkcję.

**\*Uwaga:** Opcja „turn screen after” (wyłącz ekran po) nie zadziała, jeśli urządzenie będzie podłączone do zewnętrznego źródła zasilania, i jeśli wybrano „samochód”, jako aktualny pojazd.

- „Disconnect GPS AT stops” (Wyłączaj GPS na przystankach): Wykryje przystanek na Twojej trasie i wyłączy GPS. Pojawi się wtedy komunikat z pytaniem, czy chcesz ponownie aktywować GPS. Gdy kontynuujesz podróż, ważne jest, aby odpowiedzieć na to pytanie „tak”.

### 3.7.3 Język



W tym dziale możesz modyfikować język tekstów i głosów systemu.

**Uwaga:** Zmiana głosu może zająć więcej niż jedną minutę.

### 3.7.4 Calibration tools [Translate]

Some system gadgets need to be calibrated to work correctly:

- Touch screen: try to calibrate touch screen if you experience inaccuracy when pressing on it.
- Compass: Digital compass is very sensitive to environment conditions. Calibrate compass at the beginning of every trip.
- Barometer: automatically calibrated by default.

All calibration tools can be found at 'menu > settings > system'.

Just press on the option and follow on-screen instructions.

### 3.7.5 Jednostki

Możesz określić, który typ jednostki pomiaru zastosować w TwoNav:

- Odległość w: kilometrach, milach, milach morskich, metrach lub stopach.
- Wysokość w: metrach lub stopach.
- Prędkość w: kilometrach na godzinę, milach na godzinę, milach morskich lub minutach na kilometr.
- Krótkie odległości w: kilometrach na godzinę, milach, milach morskich, metrach lub stopach.
- Przyspieszenie w: metrach na sekundę<sup>2</sup>, przyspieszeniu grawitacyjnym lub kilometrach/godzinę/sekundę.
- Prędkość pionowa w: metrach na sekundę, stopach na minutę, metrach na minutę lub metrach na godzinę.
- Obszar w: m<sup>2</sup>, hektarach lub km<sup>2</sup>.

### 3.7.6 Współrzędne

Możesz wybrać typ współrzędnych (UTM, Latitude/Longitude, BGN...) i daną (WGS 84, European 1950, Geodetic Datum 1949, itd.), z którą chcesz współpracować w TwoNav.

Ustawienie będzie takie, jakie wykorzystano podczas wprowadzania którejkolwiek współrzędnej do programu lub podczas tworzenia elementów typu punkty drogi, trasy lub ścieżki.

Jeśli otwarty jest element (mapa, punkt drogi, trasa lub ścieżka), który wykorzystuje system współrzędnych innej danej, TwoNav go wykryje i umieści w odpowiednim położeniu.

Ponadto w opcji tej możesz skonfigurować porządek, w jakim będą wyświetlane stopnie.

Domyślnie, TwoNav współpracuje ze współrzędnymi Lat / Long i Datum WGS84.

### 3.7.7 Strefa czasowa

Urządzenie TwoNav pozwala wybrać czas zgodny ze współzrędnymi czasu uniwersalnego (Universal Time Coordinates UTC), który domyślnie pojawi się wraz ze strefą czasową, odpowiadającą czasowi środkowoeuropejskiemu (CET).

Jeśli chcesz, możesz również automatycznie ustawić czas letni, a wtedy TwoNav będzie dokonywał zmiany czasu, biorąc pod uwagę porę roku.

**Uwaga:** TwoNav uaktualnia czas, dopóki urządzenie otrzymuje sygnał GPS. Zazwyczaj wewnątrz budynków sygnał z satelity nie dociera do urządzenia, chyba że zastosowano powtarzacz, zatem czas, jak również, [widok nocny](#), będą zakłócone.

### 3.7.8 Ustawienia domyślne

Opcja ta umożliwi powrót wszystkich możliwych do ustawienia parametrów do stadium początkowego. Wszystkie opcje, które zostały przedstawione, zostaną zmienione; strefa czasowa, głośność, foldery oraz inne narzędzia, które wcześniej nastawiłeś.

### 3.7.9 ID urządzenia

“ID urządzenia”, to jego alfanumeryczny identyfikator, jedyny dla Twojego urządzenia. Jest on niezbędny do aktywacji TwoNav oraz jakiegokolwiek mapy, której chcesz w nim użyć.

### 3.7.10 Informacje

"About" (Informacje) pokazuje, z jaką wersją TwoNav współpracuje Twoje urządzenie. Będzie ona wyświetlona w lewym, górnym narożniku ekranu.






W celu rozpoznania wersji programu TwoNav zainstalowanego w Twoim urządzeniu, koniecznie należy rozwiązać wszelkie wątpliwości lub zaktualizować oprogramowanie.

## 4 Przycisk “Nawiguj...”



Najpowszechniej stosowaną funkcją wyboru celu podróży jest przycisk „nawiguj...”, który można znaleźć w menu głównym, a który zawiera następujące opcje:

- **Dom:** Możesz bezpośrednio dotrzeć do domu, jeśli określiłeś swoją pozycję w zarządzaniu ulubionymi.
- **Adres:** Wprowadź dowolny adres (kraj/miasto/ulica/numer) jako cel podróży.
  - Możesz wprowadzić kod miasta zamiast jego nazwy.

- Możesz wprowadzić nazwę skrzyżowania ulic zamiast numeru. Wciśnij przycisk „Intersection – choose” (Skrzyżowanie - wybierz) i wprowadź nazwę albo wybierz ją z listy.
  - **POI:** Vmapy zawierają ogromną bazę danych punktów POI (stacje benzynowe, szpitale, bankomaty...). Możesz szukać punktów POI, stosując różne kryteria:
    - **Miejsce:** Urządzenie weźmie pod uwagę punkty POI w pobliżu:
      - Twojej aktualnej pozycji
      - Twojego obecnego celu podróży
      - Wprowadzonego adresu
      - Lokalizacji, jaką wybrałeś na mapie
      - Punktu drogi
    - **Nazwa:** Wybierz kategorię, której poszukujesz, wprowadź żądaną nazwę punktu POI, a zostanie ona odszukana we wszystkich dostępnych elementach w załadowanej kartografii.
    - **Parking:** Tworzy listę dostępnych parkingów w pobliżu aktualnej pozycji.
    - **Stacja benzynowa:** Tworzy listę stacji benzynowych w pobliżu aktualnej pozycji.
    - **Plan Podróży:** Stwórz trasę z jednym lub więcej punktami.
      - Wciśnij  by dodać punkt.
      - Wciśnij  by usunąć.
      -  przyciski pozwalają zmienić kolejność
      -  przycisk pokaże punkt
      -  przycisk rozpocznie nawigację do pierwszego punktu.
- Dla każdego punktu wyświetlony zostanie dystans i przybliżony czas podróży.



Możesz modyfikować plan już po jego rozpoczęciu.

- **Ulubione:** Możesz utworzyć własną listę ulubionych miejsc, aby móc je szybko wprowadzać. Aby zarządzać tą listą, wciśnij przycisk „edit”. ([+info](#))
- **Historia:** Tutaj zapisane są ostatnio wybierane cele podróży.
- **Za pomocą mapy:** Wybierz dokładne miejsce i wciśnij OK.
- **Współrzędne:** Wprowadź dokładne współrzędne dla Twojego celu podróży.
- **[translate] Man Over Board:** It will set current position at that moment as destination. It will permit to return to that place.[/translate]

Aby zatrzymać którykolwiek typ włączonej nawigacji (On-road lub Off-road), musisz nacisnąć na opcję „Stop Navigation” (Zatrzymaj nawigację).

Kolejność tych przycisków w menu różni się w trybie On-Road i Off-Road, po to, aby nadać priorytet najczęściej używanym funkcjom w każdym z trybów.



Możesz wejść w tę opcję z menu głównego lub otwierając [menu kontekstowe na mapie](#).

## 5 Postępowanie według wskazań

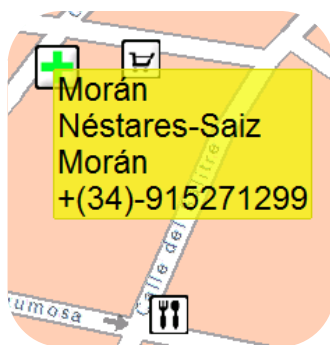
### 5.1 Informacja wizualna



1. **Odległość do następnego zdarzenia:** Odległość jaka pozostała do następnego zdarzenia (rondo, punkt drogi, zjazd...).
2. **Następny manewr:** Podczas nawigacji w trybie On-road obszar „next event” wyświetli następny manewr, jaki należy wykonać (skręt w lewo, skręt w prawo, rondo, objazd itd.).
3. **Następna ulica:** Pokazuje następną ulicę, w jaką należy wjechać, kierując się nawigacją.
4. **POI: punkt zainteresowań** mapy-V (stacja benzynowa, hotel, bankomat, itp.).
5. **Obliczona trasa:** Pokazuje automatycznie obliczoną trasę, którą należy podążać.
6. **Wskazanie manewru:** Na mapie i z większą dokładnością pokazuje manewry, jakie należy wykonać.
7. **Limit prędkości aktualnej drogi:** Pokazuje prawnie dopuszczalną prędkość na drodze, po której się poruszamy.
8. **Aktualna ulica:** Nazwa ulicy, na której się znajdujemy.



Po naciśnięciu elementu na mapie (na przykład: Apteka / Chemist's), pojawi się żółty kwadrat pokazujący nazwę tego elementu oraz dodatkowe, ciekawe informacje. W ten sposób możesz również sprawdzić nazwy ulic w okolicy.

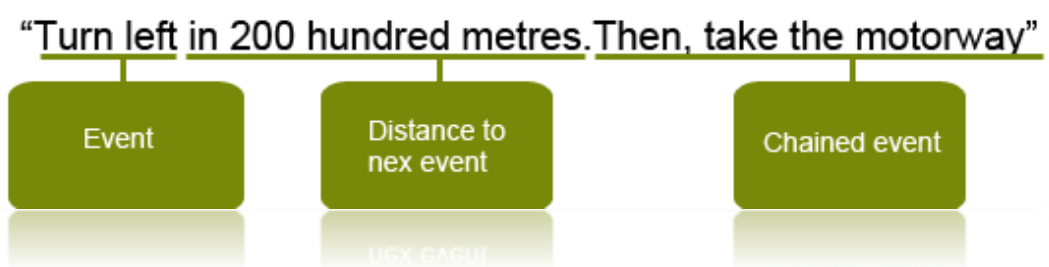


W celu uzyskania pełnych informacji o elementach obecnych na ekranie nawigacji, patrz rozdział [na ekranie](#).

## 5.2 Informacja głosowa

Oprócz wskazań wizualnych, TwoNav posiada drugi kanał podawania wskazówek użytkownikowi - kanał dźwiękowy.

Podczas podróży w trybie On-road, program podaje instrukcje głosowe, wskazując kolejne manewry, jakie należy wykonać. Na przykład:



W zależności od okoliczności, podany zostanie jeden albo drugi typ informacji głosowej. Wskazania mogą obejmować następujące informacje:

- Odległość do następnego wydarzenia: Podaje jak daleko musisz jechać do następnego wydarzenia lub manewru.  
 Jeśli jest to daleko, możesz nie otrzymać informacji z dokładną odległością (np.: za 200 metrów), ale „za około...” pewną odległość (np.: „za około 3 kilometry”).  
 Kiedy jesteś **bardzo blisko jakiegoś zdarzenia, nie zostanie wskazana odległość**, tylko zdarzenie i wtedy powinieneś je od razu wykonać.
- Zdarzenie: Manewr, jaki należy wykonać (lub informacja o punkcie zainteresowania) – np.: „skręć w prawo”. Jeśli nie jest ona poprzedzoną informacją o odległości, będziesz musiał go wykonać natychmiast.

## COMPE GPS

Natura zdarzeń może się bardzo różnić, ale zazwyczaj są to manewry do wykonania. Można wyróżnić dwa rodzaje zdarzeń:

- Proste zdarzenia: Podane zostaje bezpośrednie wskazanie działania, jakie należy podjąć (np.: „skręć w prawo”)
- Złożone zdarzenia: Najpierw otrzymujesz informacje o typie manewru (rondo lub skrzyżowanie), a potem o działaniu, jakie należy podjąć (pierwszy zjazd, drugi po prawej...).

Przykłady:

- „Na rondzie skręć w lewo, a potem wjedź na autostradę”.
- „Skręć w prawo, a następnie - dojechałeś do celu”.
- Powiązane zdarzenie: Możliwe, że będziesz musiał wykonać dwa manewry w bardzo krótkim odcinku czasu. W takim wypadku TwoNav doda drugie zdarzenie do pierwszego (np.: a potem wjedź na autostradę).

## 6 Ostrzeżenia o radarach / Punkty POI

W trakcie nawigacji TwoNav może Cię ostrzegać, kiedy będziesz zbliżał się do pewnych punktów szczególnego zainteresowania.

### 6.1.1 Radary

Szczególny przypadek takich punktów zainteresowania, to radary, kontrolujące prędkość pojazdów na drodze.

TwoNav weźmie pod uwagę punkty wprowadzone do folderu „TwoNavData\Radars” jako radary i zaalarmuje Cię sygnałem dźwiękowym i wzrokowym, kiedy zbliżysz się do jednego z nich (w celu zapoznania się z opcjami ustawiania tych ostrzeżeń, patrz rozdział [limit prędkości](#)).

System obejmuje bazę danych radarów firmy AlerteGPS, którą można uaktualniać na stronie [www.alerteGPS.com](http://www.alerteGPS.com). Znajdziesz na niej dział poświęcony produktom TwoNav.

Jeśli chcesz uaktualnić te informacje, wystarczy, że zastąpisz oryginalne pliki uaktualnionymi ( w formatach GPX, WPT lub BWPT) w folderze „radars”, przechowywanym w folderze danych „TwoNavData\Radars”.

### 6.1.2 Punkty POI

Możesz być również informowany o innych, ogólnych punktach zainteresowań (POI), które możesz osobiście przystosowywać.

TwoNav automatycznie załaduje punkty drogi (w formacie GPX, WPT lub BWPT), które umieścisz wewnątrz folderu „TwoNavData\POI”, uruchamiając system. Te punkty drogi nie będą wyświetlone na liście lista punktów na drodze, ale zostaną wciągnięte na mapę.

Możesz ukryć te pliki na mapie w narzędziu [aktywne osobiste POI](#).

Zaleca się format BWPT, umożliwiający znacznie szybszy dostęp do informacji. Pliki w innych formatach zostaną przekonwertowane na BWPT w oprogramowaniu komputera CompeGPS Land.

Jeśli chcesz być informowany, kiedy dojeżdżasz do któregoś z tych punktów POI, każdy z nich musi być powiązany z plikiem dźwiękowym lub wizualnym, który zostanie odtworzony, gdy zbliżysz się do danego punktu.

Możesz powiązać obrazy lub dźwięki w formacie WAV z punktami na drodze w oknie [właściwości punktu drogi](#).

**Ostrzeżenie:** Używanie plików BWPT z liczbą ponad 5000 punktów może spowodować spowolnienie systemu. Pliki GPX lub WPT mogą spowodować spowolnienie, nawet przy znacznie mniejszej liczbie punktów.

## 7 „Symulacja” i „Zoom to...” (Zbliżenie na...)

### 7.1 Symulacja

TwoNav umożliwia wizualizację Twojej marszruty. Będzie ona wyświetlona z zieloną ikoną pozycji, w celu odróżnienia jej od „aktualnej pozycji”, zaznaczonej na czerwono.

W czasie trwania symulacji pojawiają się następujące opcje do sterowania::



- Pauza: kliknij by zatrzymać i ponownie by kontynuować
- FF/RW: kliknij by przyspieszyć i ponownie by spowolnić
- FF do nast./RW do poprz.: Przeskocz do następnego wydarzenia

Aby zatrzymać symulację, wejdź do „Main menu > Discover > Stop sim.’



## 7.2 Zoom to... (Zbliżenie na...)


Opcja „Zoom to” (Zbliżenie na...) pozwala na przeprowadzenie szybkiej wstępnej wizualizacji elementu, który chcesz zobaczyć na mapie\*. Istnieje ogromna liczba elementów do wizualizowania:

- **Adres:** Jeśli załadowałeś mapę, na której można wyznaczyć trasę, z tym narzędziem będziesz mógł zobaczyć wybrany przez Ciebie adres, który pojawi się na środku ekranu.
- **POI:** Jeśli załadowałeś mapę, na której można wyznaczyć trasę, będziesz mógł przeprowadzić szybką wizualizację Punktów zainteresowań (POI), takich jak stacje benzynowe, teatry itp.
- **Ulubione:** Możesz ustanowić miejsca na mapie, jako Twoje ulubione punkty, takie jak na przykład dom. Jeśli zapisałeś miejsca jako ulubione, będziesz mógł wykonać na nich zoom, aby móc je zobaczyć na środku mapy.
- **Dane: Będziesz mógł również zobaczyć** punkty drogi, trasy i ścieżki na mapie. Chociaż nie musisz mieć załadowanej mapy, na której te dane zostały utworzone, bo wstępna wizualizacja opiera się na współrzędnych geograficznych, ciekawe jest wykonanie działania „zoom to...” (zbliz na...) na tych elementach, aby zobaczyć szczegóły terenu, w jakim zostały one zrobione.
- **Współrzędne:** TwoNav pozwala szybko wizualizować konkretne, wprowadzone współrzędne. Pamiętaj, że aby zwizualizować czemu te współrzędne odpowiadają, musisz mieć załadowaną mapę tego obszaru.

**\*Uwaga:** Opcja „Zoom to...” pokazuje element, który chcesz zobaczyć w oknie wyłącznie w celu, który nie jest taki sam, jak dla okna nawigacji. Jednak jeśli wykonasz działanie „Zoom to...” (Zbliz na...) na jakimś elemencie, powracając do okna nawigacji, skupienie będzie nadal na tym elemencie. Aby ponownie ustawić skupienie na jego aktualnej pozycji, możesz użyć narzędzi 'Wypośrodkuj ponownie'.

## 8 Dodatek 1 – Pola danych

Poniżej znajduje się lista elementów, które możesz znaleźć na stronie Danych lub na pasku Danych, jeśli został ustawiony.

Domyślnie pokazane zostaną jedynie pola najczęściej używane, uporządkowane w kolejności alfabetycznej. Jeśli zostanie naciśnięty przycisk nieskończoności , wyświetli się pełna lista danych.

### Częstsze:

- **Zakumulowane wzniesienie:** Całkowite wzniesienie od początku trasy do aktualnej pozycji
- **Wysokość:** Wysokość nad poziomem morza
- **Wzniesienie do celu:** Różnica pomiędzy wysokością celu podróży, a obecną wysokością

## COMPE GPS

- **Wzniesienie do następnego:** Różnica pomiędzy wysokością następnego punktu drogi a obecnego
- **Kierunek**
- **Kierunek do następnego:** Kurs, w jakim znajduje się następny punkt drogi
- **Chronometr**
- **Kompas:** Adres, do którego zmierza trasa w położeniu horyzontalnym (0 = N, 90 = E, 180 = S, 270 = O)
- **Współrzędne**
- **Odchylenie od trasy:** Odległość do aktywnej trasy
- **Odległość do celu podróży:** Odległość do celu (ostatniego punktu drogi)
- **Odległość do następnego:** Odległość do następnego punktu drogi
- **Przybl. godz. dotarcia do celu:** Przybliżony czas przybycia do celu (ostatniego punktu na trasie) przy obecnej prędkości
- **Przybl. czas dotarcia do następnego:** Przybliżony czas dotarcia do następnego punktu drogi (przy obecnej prędkości)
- **Przybl. czas dot. do celu:** Przybliżony czas dotarcia do celu (ostatniego punktu na trasie) (przy obecnej prędkości)
- **Przybl. czas do następnego:** Przybliżony czas dotarcia do następnego punktu drogi (przy obecnej prędkości)
- **[translate] E.T. Dest (cruise):** Estimated time to reach destination (last waypoint of the route) (at cruise speed).
- **E.T. Next (cruise):** Estimated time to reach next waypoint (at cruise speed). **[/translate]**
- **Strzałka GOTO:** Strzałka wskazująca kierunek do następnego punktu drogi
- **Maks. prędk.:** Maksymalna prędkość aktualnej podróży
- **Prędkość średnia:** Średnia prędkość od startu do teraz
- **Licznik przebytej drogi Całkowitej 1:** Zakumulowana odległość Twoich wszystkich podróży. Automatycznie ulega resetowi po wyłączeniu urządzenia
- **Częściowa emisja CO<sup>2</sup>:** Emisja CO<sup>2</sup> od początku trasy. Resetuje się po wyłączeniu urządzenia
- **Częściowa odległość:** Licznik odległości pokonanej od początku trasy. Resetuje się zawsze po wyłączeniu urządzenia

## COMPE GPS

- **Procent trasy:** % pokonanej trasy
- **Diagram trasy:** Pokazuje diagram pokonanej trasy
- **Prędkość:** Aktualna prędkość
- **Nachylenie:** Nachylenie obecnego ruchu
- **[translate] Slope in next kilometer:** slope from now in 1 kilometer.
- **Slope to next waypoint:** slope from now to the next waypoint
- **Slope to destination:** remaining slope till destination [translate]
- **Czas:** Aktualny czas, zgodny z wybraną strefą czasową
- **Czas zatrzymania:** Czas, jaki upłynął bez poruszania się po trasie
- **Czas poruszania:** Czas, jaki upłynął podczas poruszania się po trasie
- **Diagram ścieżki:** Pokazuje ścieżkę ze strony danych

### Rzadsze:

- **Zakumulowany spadek:** Całkowity spadek wysokości dokonany od początku trasy do aktualnej pozycji
- **Ciśnienie atmosferyczne:** Pokazuje aktualne ciśnienie atmosferyczne przy pomocy barometrycznego wysokościomierza
- **Wysokość barometryczna:** Aktualna wysokość, jaką odczytuje wysokościomierz barometryczny z ciśnienia atmosferycznego
- **Bateria:** Pozostała energia w PC/PDA
- **Zróżnicowanie GPS:** GPS daje sygnał zróżnicowania (dokładność pod-metryczna)
- **Wolna pamięć:** Pokazuje wolną pamięć systemu
- **Wysokość GPS:** Aktualna wysokość, jaką GPS otrzymuje z satelity
- **Kierunek GPS:** Kierunek ruchu w oparciu o system GPS
- **HDOP:** Poziome rozmycie dokładności (szacowana aktualna dokładność GPSu)
- **Wysokość terenu:** Wysokość terenu, patrząc na załadowany plik DEM
- **Kierunek magnetyczny:** Kierunek ruchu zgodny z wewnętrznym kompasem
- **Maksymalna wysokość:** Osiągnięta podczas tej wyprawy

## COMPE GPS

- **Nazwa pliku ścieżki**
- **Następny WPT:** Nazwa punktu drogi, do którego zmierzasz
- **Normalne przyspieszenie:** Normalne przyspieszenie (prostopadłe do ruchu, w ruchach kolistych)
- **Liczba punktów:** Punkty ścieżki dotychczas zapisane
- **Liczba satelitów w użyciu:** Satelity ustalone w tym momencie
- **Miejsce:** Kiedy załadowana jest mapa wektorowa z informacjami o strefie, opcja ta pokaże nazwę elementu pasującego do naszej aktualnej pozycji
- **Precyzja:** Margines błędu GPS
- **Limit prędkości:** Pokazuje limit prędkości dla danej drogi
- **Wschód słońca:** Pokazuje czas wschodu słońca, biorąc pod uwagę takie parametry jak: strefa czasowa i pora roku
- **Zachód słońca:** Pokazuje czas, w którym zrobi się ciemno, biorąc pod uwagę takie parametry jak strefa czasowa i pora roku
- **Przyspieszenie styczne**
- **Całkowita emisja CO<sup>2</sup>:** Emisja CO<sup>2</sup> podczas wszystkich Twoich wypraw. Nie resetuje się automatycznie po wyłączeniu urządzenia
- **Licznik przebytej drogi:** Drugorzędny licznik zsumowanych odległości Twoich wszystkich podróży. Po wyłączeniu urządzenia nie resetuje się automatycznie
- **Promień skrętu**
- **Prędkość pionowa**
- **AGL(Air):** Wysokość od poziomu ziemi..
- **Alt. at next (Air):** Przewidywana wysokość w następnym punkcie.
- **L. Alt. (Air):** Wysokości ziemi patrząc na załadowany plik DEM.
- **L/D Goal (Air):** Minimalny stosunek schodzenia potrzebny by dotrzeć do celu.
- **L/D Req. (Air):** Minimalny stosunek schodzenia potrzebny by dotrzeć do następnego punktu.
- **L/D (glide ratio) (Air):** Stosunek Schodzenia dzieląc odległość w poziomie dzięki pionowej (malejąco). Wysoki wskaźnik schodzenia oznacza dobry poślizg, a niską oznacza szybki zjazd.

## 9 Dodatek 2 – Ekwiwalenty specyficznych znaków

Podczas wprowadzania adresu do system TwoNav w celu odszukiwania miast i ulic może się okazać, że będziesz musiał wprowadzić znaki, których nie ma na klawiaturze systemu.

Poniżej przedstawiamy zestawienie znaków zastępczych, abyś mógł się zorientować, jaki znak należy wprowadzić, by system mógł go uznać za znak „specyficzny”.

'A'	'À', 'Á', 'Ä', 'Â', 'Å', 'Ã', 'Æ'
'C'	'Ç'
'D'	'Ð'
'E'	'É', 'È', 'Ë', 'Ê'
'I'	'Í', 'Ì', 'Ï', 'Î'
'N'	'Ñ'
'O'	'Ó', 'Ò', 'Ö', 'Ô', 'Ø', 'Õ', 'Œ'
'S'	'Š', 'ß'
'T'	'Þ'
'U'	'Ú', 'Ù', 'Ü', 'Û'
'Y'	'Ý', 'ÿ'
'Z'	'Ž'
'-', '_, '\'	' ' (spacja)

Dlatego też, jeśli będziesz musiał wprowadzić np.: „LidlStraße”, będziesz musiał nacisnąć „S”, zamiast ß.