

1 WSTĘP

TwoNav poświęca całą swoją energię na stworzenie jak najlepszych urządzeń dla miłośników dalszych oraz bliższych wypraw (rowery górskie, motocykle piesze wędrowki...).

Urządzenie oferujące bezpośrednią pomoc, zarówno w czasie jazdy jak i poza pojazdem, może okazać się nieocenione w kwestii podniesienia bezpieczeństwa podróżowania. Jednak, w pewnych okolicznościach zawsze istnieje prawdopodobieństwo nieprawidłowego wykorzystania urządzenia, co w efekcie może się przyczynić do powstania zagrożenia użytkownika lub jego otoczenia.



Takie zagrożenie, związane z użytkowaniem TwoNav we wszystkich rodzajach pojazdów, sprawia, że niezwykle ważne staje się przestrzeganie szeregu zasad i przepisów w celu uniknięcia potencjalnego ryzyka. Większość z tych zaleceń dotyczy użytkowania systemu zamontowanego w pojeździe, niemniej ich podstawy powinny być również brane pod uwagę podczas wędrowek pieszych:

- **Prawidłowe mocowanie urządzenia:** Urządzenie powinno być tak umieszczone w sposób nie utrudniający widoczności. Planowanie jazdy należy przeprowadzić przed podróżą. Wszelkie zmiany powinny być wykonywane przy zatrzymanym pojeździe.
- **Podczas jazdy należy korzystać z sygnałów dźwiękowych:** System głosowy programu informuje o zbliżających się manewrach i odległości od miejsc ich wykonywania. Zerknięcie na wyświetlacz przyrządu może być przydatne, ale tylko wtedy, gdy jest to w pełni bezpieczne.
- **Pasażer siedzący obok kierowcy może być bardzo pomocny:** Urządzenie nawigacyjne skierowane jest zawsze w stronę kierowcy. Jeśli obok kierowcy siedzi pasażer, zalecamy, aby to on obsługiwał urządzenie, wprowadzając do niego ewentualne poprawki.
- **Mapy zawsze zawierają błędy:** Pamiętaj, że nie ma możliwości, aby wszystkie twoje mapy były zaktualizowane w 100%. Dlatego nowo powstała ulica, zmiany w kierunku ruchu oraz nowe ograniczenia drogowe mogą częściowo unieważnić obliczenia twojej trasy. Bardzo ważne jest, aby mieć świadomość tych zmian oraz potrafić się dostosować do nowej sytuacji.

- **Urządzenie TwoNav pomaga w nawigacji:** Przepisy drogowe zawsze mają pierwszeństwo.

Nowe rozwiązania oparte są o sugestie od użytkowników takich jak Ty. Jeżeli chcesz podzielić się swoimi pomysłami i propozycjami z TwoNav, możesz to zrobić pod adresem <http://CompeGPS.uservoice.com>

Jeśli masz jakieś pytania lub problemy podczas korzystania z naszych produktów, prosimy o kontakt z działem technicznym TwoNav <http://Support.TwoNav.com>

2 INSTALACJA & UŻYTKOWANIE

2.1 BEZPIECZNEGO UŻYTKOWANIA



WAŻNE: *Nigdy nie zanurzaj urządzenia w wodzie, nawet jeśli je odpowiednio zabezpieczyłeś. Nie wyjmuj urządzenia z uchwytu podczas gdy jest on wystawiony na działanie wody. Kiedy urządzenie jest poza uchwycem, upewnij się, że jest ono suche i odpowiednio zabezpieczone.*

WAŻNE: *Zabezpiecz urządzenie przed ekstremalnymi warunkami pogodowymi. Nawigacja GPS jest certyfikowana do pracy w temperaturze od +50°C/-20°C.*

WAŻNE: *Unikaj wibracji i gwałtownych ruchów urządzeniem podczas gdy jest ono podłączone do portu USB, wibracje mogą spowodować uszkodzenie portu USB, nie obejmowane przez gwarancję.*

WAŻNE: *Upewnij się, że instalacja w samochodzie może wytrzymać dodatkowe 12V 2A ładunku, inaczej mogą wystąpić nieodwracalne szkody.*

2.2 URZĄDZENIE



- Przycisk '**ON/OFF**':
 - **Krótkie naciśnięcie:** Włącz urządzenie
 - **Długie naciśnięcie:** Menu główne
- Przycisk '**PAGE**':
 - **Krótkie naciśnięcie:** Strona danych
 - **Długie naciśnięcie:** Tworzenie waypoint

UWAGA: *Można dostosować funkcje przycisków z 'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > System > Klawisze'.*

2.3 MONTAŻ

- **Baterią:**



1. Otwórz komorę z baterią (pociągnij mocno by całkowicie zdjąć pokrywę baterii).
2. Włóż baterię Li-Ion do komory baterii (bateria Li-Ion dołączona do zestawu) Połącz baterię tak, by trzy metaliczne złącza łączyły się z trzema stykami baterii.
3. Zamknij przedział baterii.

- **Karta microSD:**



1. Wyciągnij akumulator z urządzenia.
2. Otwórz czytnik karty microSD.
3. Umieść kartę microSD w czytniku naklejką skierowaną na front urządzenia.
4. Zamknij czytnik kart microSD.

- Umieść akumulator ponownie w komore urządzenia, upewniając się, że jest to wykonane poprawnie.

- Pobór energii:**

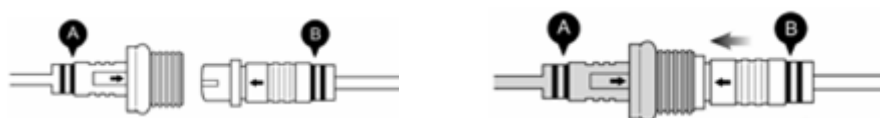


Delta oraz ładowarka DC/DC nieustannie pobierają energię, nawet w momencie, gdy urządzenie jest wyłączone. W związku z tym zaleca się połączenie ładowarki DC/DC do źródła energii, które posiada napięcie tylko wtedy, gdy pojazd jest na chodzie.

Jeżeli nie ma możliwości podłączenia do takiego źródła zasilania, połącz ładowarkę DC/DC do akumulatora pojazdu poprzez przełącznik manualny. Unikaj bezpośredniego połączenia do akumulatora w pojeździe.

- Instalacja kablowa:**

- Dopasuj zakończenia kabli a następnie włóż B w A.



- Upewnij się, iż włożyłeś punkt B do samego końca.
- Przesuń obudowę C w kierunku B.

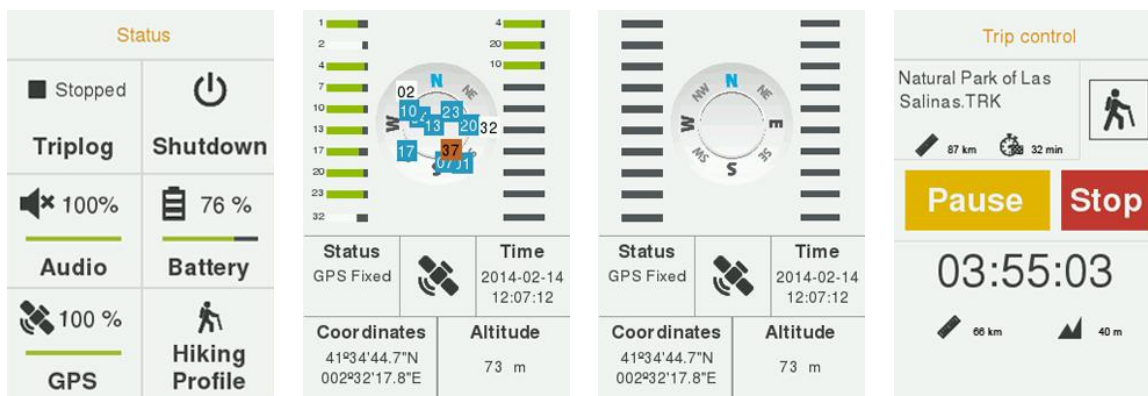


- Przekręć obudowę aby umocnić połączenie kabli.

- Opisów pinów przewodu NMEA:**

- **CZERWONY** → NMEA IN+/Rx+
- **CZARNY** → NMEA IN-/Rx-
- **BIAŁY** → NMEA OUT+/Tx+
- **NIEBIESKI** → NMEA OUT-/Tx-

2.4 STATUS APLIKACJ



W 'Menu główne > Status' możesz sprawdzić aktualny stan wszystkich funkcji aplikacji TwoNav.

- **'Triplog' (zapis trasy):** 'Triplog' jest to funkcja pozwalająca na zarządzanie nagrywaniem trasy, twoja trasa zacznie być nagrywana w momencie włączenia funkcji 'Triplog'.
- **Audio:** Ustaw ogólną audio i głośność poszczególnych elementów.
- **Bateria:** Sprawdź aktualny poziom baterii aplikacji TwoNav.
- **GPS:** Wejdź, żeby zobaczyć liczbę dostępnych satelit, ich rozmieszczenie na orbicie oraz ich obszar pokrycia. Gdy urządzenie TwoNav jest włączone, domyślnie będzie starało się połączyć z dostępnymi satelitami, dzięki czemu będziesz mógł od razu zacząć działać na funkcji GPS. Jeśli urządzenie jest odłączone, TwoNav nie otrzyma danych o położeniu i wiele funkcji aplikacji przestanie działać. Możliwe stany urządzenia GPS:



Rozłączono



Symuluje



Łączy



Połączony (bez pozycji)



Błąd (nie znaleziono)



Połączony (z pozycją)



Włącz/Wyłącz funkcję GPS:


W celu rozłączenia nawigacji GPS, wciśnij przycisk.

UWAGA: Urządzenie TwoNav podejmie próbę ustalenia aktualnej pozycji. Jeśli znajdziesz się w rejonie bez zasięgu sygnału GPS (np. wewnątrz budynku), stan GPS będzie 'Połączony (bez pozycji)'.

- **Jasność:** Procentowy stan jaskrawości wyświetlony na ekranie.
- **Bluetooth:** Aktywuj tę funkcję, aby zeskanować i zlokalizować urządzenia bluetooth (czujniki, zestawy słuchawkowe...).
- **Profile:** Zbiór ustawień, które pozwalają na optymalizację urządzenia w oparciu o sposób jego użytkowania.

2.5 ŁADOWANIE

Twoje urządzenie GPS może działać w przybliżeniu maksymalnie do:

-  **Delta:** Nieprzerwanie przez 2 godzin, bez konieczności ładowania

WAŻNE: Delta potrzebuje do uruchomienia minimum napięcia. Jeśli bateria jest całkowicie rozładowana, PC USB nie zapewni go i urządzenie się nie uruchomi.

Wskazówki, które pozwolą Ci zwiększyć żywotność baterii:

- **Jeśli aktualnie nie używasz urządzenia, ręcznie wyłącz wyświetlacz**
- **Ustaw funkcję automatycznego wyłączenia ekranu:** 'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Autonomia'

Dodatkowo możesz naładować baterię li-ion twojego urządzenia, używając kilku źródeł zasilania:

- **Komputerem:** Po podłączeniu urządzenia do komputera, poza możliwością zarządzania danymi zapisanymi w pamięci komputera, ładuje się również bateria.



- **Ładowarka akumulatorów:** Zaprojektowana do ładowania baterii poza urządzeniem. Możesz naładować dodatkową baterię podczas używania urządzenia z inną baterią.



- **Ładowarka ścienna:** Naładuj baterię używając ściennego punktu zasilania.



- **Ładowarka samochodowa:** Pozwala ładować baterię w twoim urządzeniu trakcie nawigacji on-road.



- **Ładowarka DC/DC:** Pozwala na ładowanie baterii bezpośrednio z akumulatora pojazdu, zapewniając wodoodporne połączenie z Delta.



UWAGA: TwoNav oferuje szeroki wybór akcesoriów, które umożliwiają wydłużenie żywotności baterii Twojego urządzenia, dowiedz się więcej na temat tych akcesoriów na stronie <http://www.TwoNav.com>

2.6 RESETOWANIE



Nie zaleca się wymuszania wyłączenia urządzenia, jeśli nie jest to konieczne:

- **Wymuś zresetuj urządzenia:** Przytrzymaj przycisk 'On/Off' przez 10 sekund.

2.7 AKTUALIZACJA TWONAV

Oprogramowanie TwoNav jest w ciągle udoskonalany w celu dodawania nowych funkcji oraz usuwania błędów. Twoje urządzenie ma kilka poziomów oprogramowania:

- **eBoot/iBoot:** Włącza ogniwo uruchamiające system operacyjny.



Delta:

[Jak zaktualizować eBoot?](#)

- **System operacyjny:** Uruchamiany na urządzeniu TwoNav kontroluje podstawowe funkcje urządzenia.



Delta:

[Jak zaktualizować system operacyjny?](#)

- **Program:** Uruchamiany na systemie operacyjnym i współpracujący z tym systemem.



Aplikacja TwoNav:

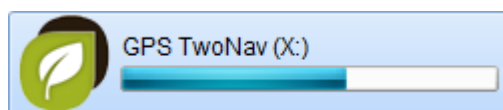
[Jak zaktualizować oprogramowanie TwoNav?](#)

Proszę regularnie odwiedzać strony internetowe TwoNav (<http://www.TwoNav.com>), aby być na bieżąco z informacjami dotyczącymi najnowszych wersji dla urządzenia oraz z informacjami dotyczącymi instalowania tych aktualizacji.

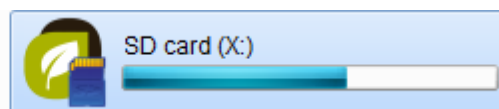
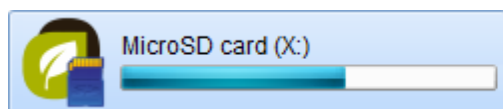
2.8 POŁĄCZENIE Z KOMPUTEREM

Kiedy urządzenie TwoNav podłączone jest do komputera przy pomocy kabla USB, urządzenie staje się jednostką pamięci. W takim wypadku na ekranie komputera pojawią się nowe jednostki pamięci:

- **Dysk GPS:** Wewnętrzna pamięć urządzenia.

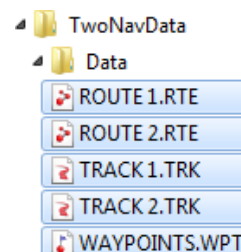
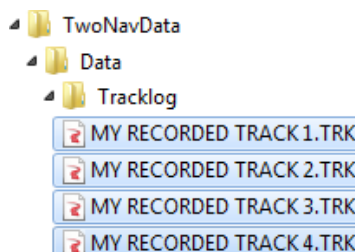
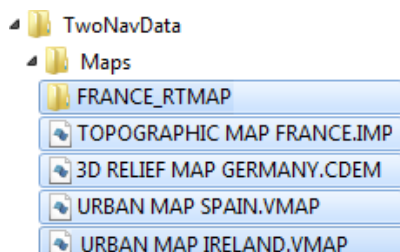


- **Dysk przenośny:** Karta SD/MicroSD, która może być zainstalowana w urządzeniu.



W ten sposób będziesz mógł przetransferować dane z komputera i vice versa. Zwróć uwagę na to, że foldery do zapisania danych na karcie pamięci urządzenia to:

- **Domyślny folder dla map:** *'TwoNavData/Maps'*
- **Domyślny folder dla nagranych tras:** *'TwoNavData/Data/Tracklog'*
- **Domyślny folder dla śladów/punków trasy/trasy:** *'TwoNavData/Data'*



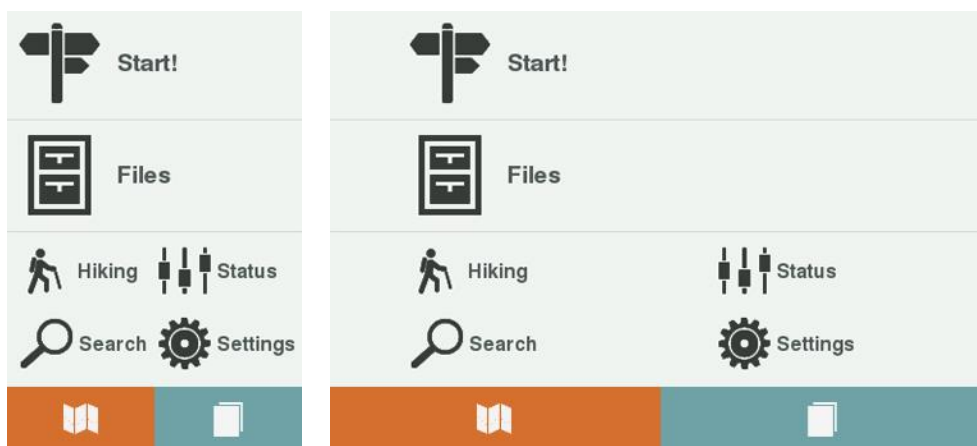


UWAGA: Możesz również przenosić elementy z oprogramowania Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

3 DZIAŁANIE

3.1 MENU GŁÓWNE

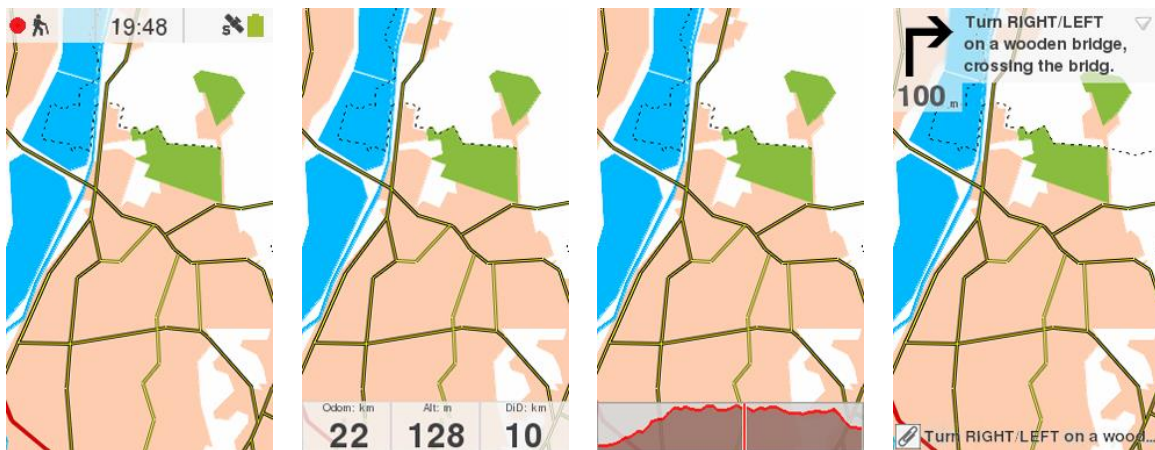
Z obszaru menu głównego możesz zarządzać większością funkcji systemowych poprzez wejście w odpowiednie sekcje. Naciśnij na wybrany element menu żeby go aktywować lub wejść submenu.



3.2 OKNO NAWIGACYJNE

3.2.1 TRYB DANYCH

Domyślnie okno nawigacyjne wyświetla tryb 'Danych'.



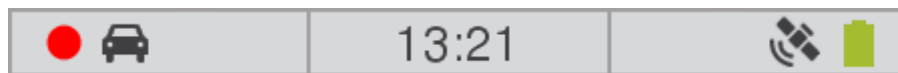
**PASEK
STATUSU**

**PASEK POLA
DANYCH**

**PASEK
WYKRESU**

**FUNKCJE
DODATKOWE**

3.2.1.1 PASEK STATUSU



Pasek status znajduje się w górnej części aplikacji TwoNav, wyświetla on aktualny stan podstawowych funkcji:

- **Triplog:** *Triplog* jest to funkcja zarządzania rejestrowaną trasą. Możliwe stany: Nagrywanie, wstrzymaj i zatrzymaj.
- **Profile:** Zbiór ustawień, które pozwalają na optymalizację urządzenia w oparciu o sposób jego użytkowania.
- **Czas:** Bieżący czas.
- **Obszar pokrycia GPS:** Liczba i rozmieszczenie dostępnych satelit.
- **Bateria:** Obecny poziom akumulatora w urządzeniu.

Inne funkcje drugorzędne mogą zostać wyświetlone na pasku statusu. W każdej chwili, możliwe jest zablokowanie paska statusu z *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Tablice informacyjne'*.

UWAGA: Podczas podróży, masz dostęp do szeregu stron poprzez pasek 'Statusu'.

3.2.1.2 PASEK DANYCH

Pasek danych znajduje się w dolnej części aplikacji TwoNav, podczas wyprawy wyświetla najistotniejsze. Pasek danych zawiera kilka trybów, ustaw tryb domyślny poprzez *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Pasek danych > Wyświetl pasek danych'*:

- **Pasek pola danych:** Podczas nawigacji trasy/ślady, wyświetla najważniejsze dane. Pola zawarte w pasku danych można zaznaczyć z *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Pasek danych > Edycja pól danych'*. Możliwa jest zmiana danego pola poprzez wyświetlenie na nim menu kontekstowego.



- **Pasek wykresu:** Podczas nawigacji trasy/ślady, wyświetla profil wysokości.



Możliwe jest zablokowanie paska danych *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Pasek danych > Pokaż pasek danych'*.

UWAGA: Podczas podróży, możesz przejść do *'Menu główne'* poprzez kliknięcie *data bar*.

3.2.1.3 FUNKCJE DODATKOWE

Funkcje dodatkowe w oknie mapy mogą być konfigurowane w *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Tablice informacyjne'*.

- **Info Bieżące:** Informacje o aktualnej pozycji.



Turn RIGHT at the beach, follow the ...

- **Następne Zdarzenie:** Wyświetli się strzałka (GOTO), pokazująca kierunek styczny do ślady. Oznacza to, że możesz podążać w kierunku wskazywanym przez strzałkę, jako odniesienie kierunku podążania.



- **Info Następne:** Informacje dotyczące następnego wydarzenia (nie są pokazywane jeśli nie jest wybrany cel). 'Info Następne' może zostać wyświetlone w kilku trybach:

1. Jedna linia

2. Rozwieniecie

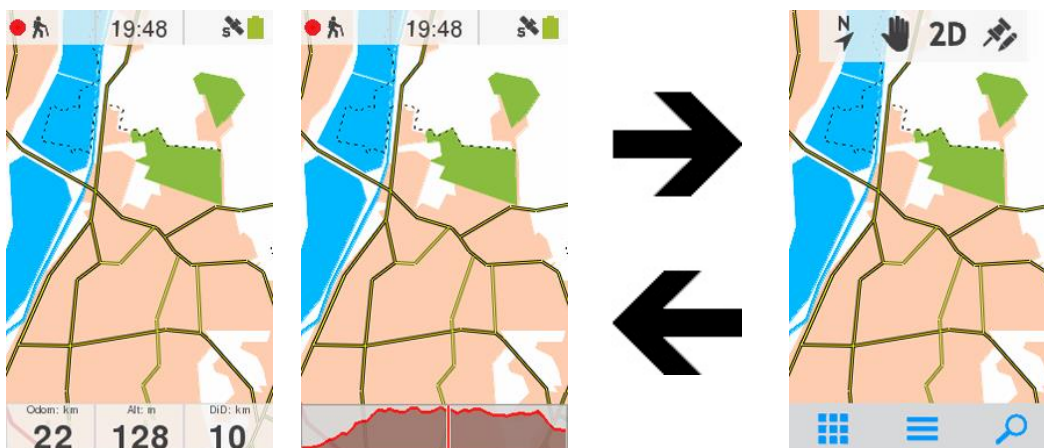
Turn RIGHT at the beach, follow the... ▼

Turn RIGHT at the beach, follow the sand track that runs parallel to the hotel until the end of the beach. ▲

3. Czytnik tekstu bez ograniczeń

3.2.2 TRYB NARZĘDZI

W celu uruchomienia trybu 'Narzędzi', kliknij ekran w dowolnym miejscu na mapie.



**TRYB
'DANYCH'**

**TRYB
'NARZĘDZI'**

Naciśnij krótko na jakąkolwiek część mapy, aby przejść z trybu 'Danych' do trybu 'Narzędzi'.

3.2.2.1 PASEK NARZĘDZI

Pozwala na szybki dostęp do niektórych narzędzi:



- **Orientacja mapy (Północ u góry/Śledź ślad):** Mapa może zostać ustawiona w orientacji północnej lub obracać się w zależności od twoich ruchów.
- **Poruszanie mapą (Panorama/Obracanie):** Przesuwaj mapę bez zmiany jej orientacji lub zmień jej orientację zgodnie z ruchem wskazówek zegara, przeciwnie do ruchu wskazówek zegara albo w orientacji góra/dół.



- **2D/3D/3D+:** Zmieniaj perspektywy map: '2D > 3D > 3D+'.



2D PŁASKI

3D PŁASKI

3D+ RELIEF

RELIEF

- **Zaznacz i edytuj punkty trasy:** Stwórz punkt trasy w aktualnej pozycji, następnie wejdź w jego właściwości, żeby go zmodyfikować.

Dodatkowe opcje są automatycznie dodawane do paska narzędzi w specyficznych sytuacjach:



- **Tryb Symulacji:** 'Pauza', 'Stop' oraz kilka dodatkowych funkcji pozwala kontrolować szybkość symulacji.
- **Tryb nawigacji:** Funkcje 'Następny punkt trasy' oraz 'Poprzedni punkt trasy' umożliwiają przeniesienie się do następnego punktu trasy bądź powrót do poprzedniego.

- **Współzawodnictwo z 'Virtual Coach':** Włącz funkcję 'Synchronizuj Virtual Coach' aby automatycznie nanieść 'wirtualnego trenera' na swoją aktualną pozycję (Jeśli ta funkcja jest aktywna dla twojego urządzenia).

UWAGA: Możesz włączać oraz wyłączać funkcję z paska narzędzi w zależności od Twoich potrzeb w 'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Pasek narzędzi'.

3.2.2.2 DOLNY PASEK ZADAŃ

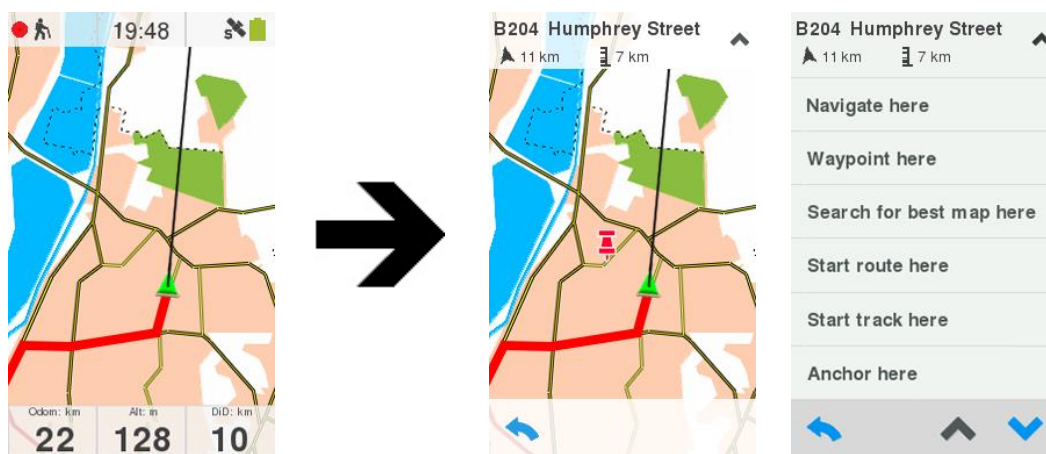
Pozwala na szybki dostęp do niektórych funkcji:



- Menu główne
- Strona ustawień
- Szukaj

3.2.3 TRYB PIN

Przytrzymaj przez dłuższy czas w dowolnym miejscu na mapie, aby przejść do trybu 'Pin'.



**TRYB
'DANYCH'**

**TRYB
'PIN'**

Zaznaczona pozycja zostanie oznaczona na mapie, a okno wyświetlające informacje związane z tym miejsce pojawi się w górnej części ekranu (nazwa lokalizacji lub współrzędnych, kurs oraz dystans, wysokość zaznaczonego punktu...).

Przyciśnij gdziekolwiek na mapie, a informacje dostarczone w górnej części ekranu zostaną dostosowane do nowo wybranej pozycji.

Przyciśnij w górnej części ekranu, aby wyświetlić wszystkie działania, które mogą być wykonane w związku z oznaczonym punktem.

Zamknij 'Pin' poprzez przyciśnięcie 'Powrót'.

3.3 POLA DANYCH

Maps list	Waypoint list	Tracks list	Routes list
<input checked="" type="checkbox"/> Portugal_Roads	<input checked="" type="checkbox"/> Waypoints.wpt	<input checked="" type="checkbox"/> Track1.trk	<input checked="" type="checkbox"/> Route1.rte
<input checked="" type="checkbox"/> Spain_Topo	Waypoint1	Start	Start
<input checked="" type="checkbox"/> World_Relief	Waypoint2	End	Waypoint2
<input type="checkbox"/> Ireland_Roads	Waypoint3	Track2.trk	Waypoint3
<input type="checkbox"/> Spain_Ortho	Waypoint4	Track3.trk	End
<input type="checkbox"/> Switzerland_Roads	Waypoint5	Track4.trk	Route2.rte

MAP

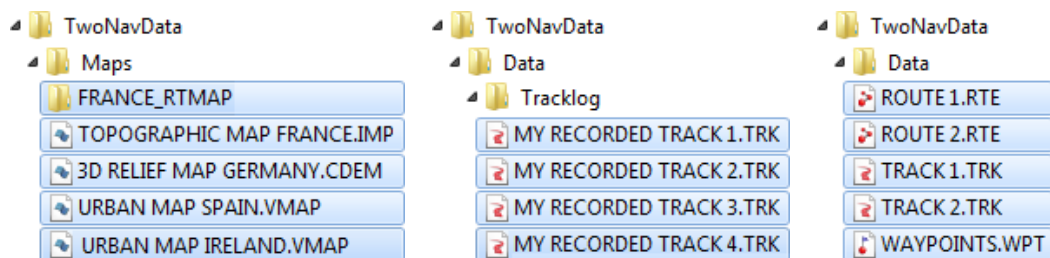
PUNKTÓW TRASY

ŚLADÓW

TRASY

W 'Menu główne > Pliki' możesz zarządzać dostępnymi danymi na swoim urządzeniu. Dane, które będą dostępne w tej lokalizacji to dane zapisane w:

- **Domyślny folder dla map:** 'TwoNavData/Maps'
- **Domyślny folder dla nagranych tras:** 'TwoNavData/Data/Tracklog'
- **Domyślny folder dla śladów/punktów trasy/trasy:** 'TwoNavData/Data'



Mimo iż zarządzanie elementami w 'Menu główne > Pliki' jest mocno scentralizowane, masz możliwość wykonania wielu czynności bezpośrednio z okna mapy bądź używając menu kontekstowego.



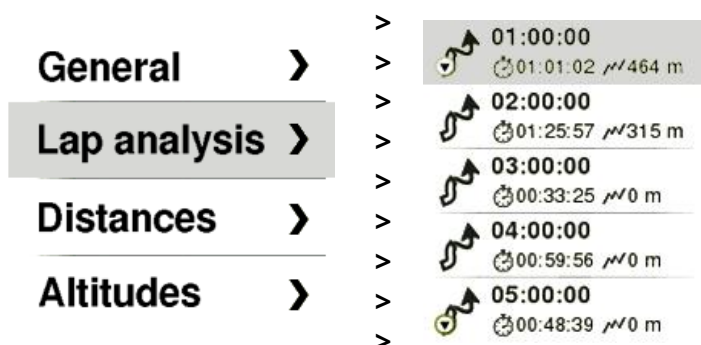
UWAGA: Możesz również przenosić elementy z oprogramowania Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

3.3.1 ZARZĄDZANIE ELEMENTAMI

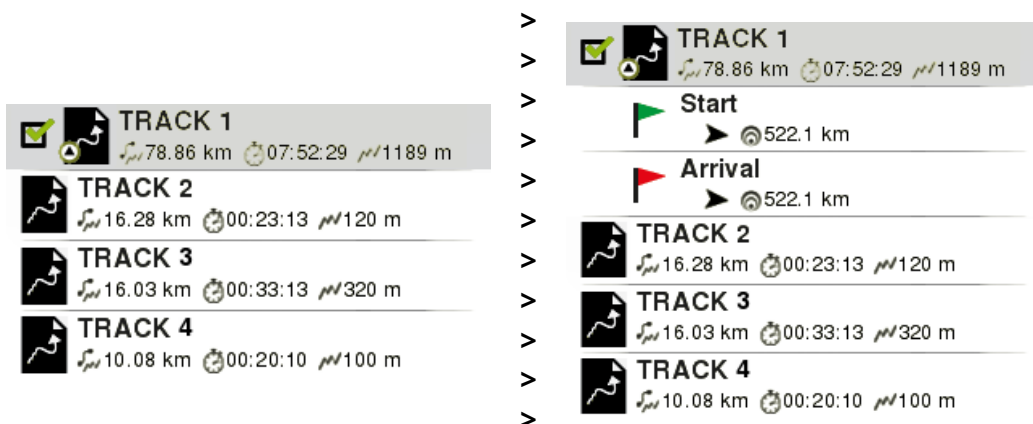
1. **Widok ogólny:** Otwarte elementy są umieszczane na górze listy z zaznaczonym kwadracikiem.
2. **Otwieranie elementów:** Naciśnij nazwę wybranego elementu aby go otworzyć.



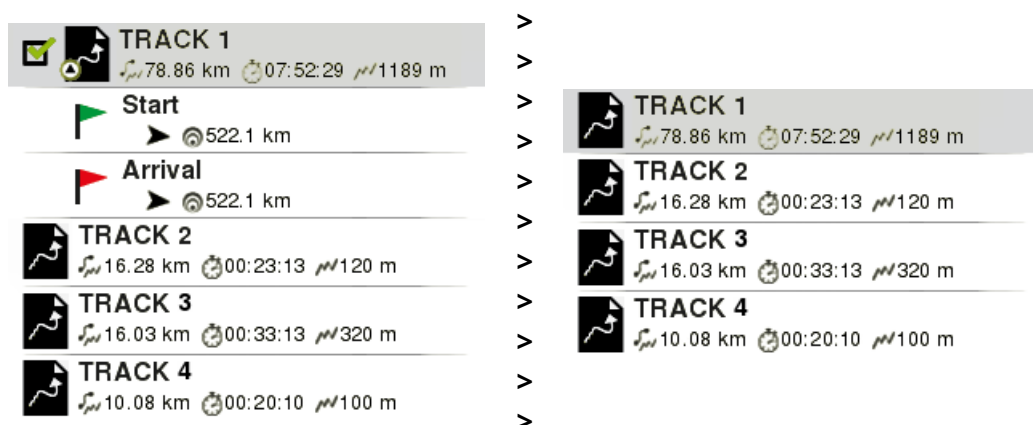
3. **Sprawdź właściwości:** Aby wejść do okna właściwości otwartego elementu naciśnij jego nazwę. W oknie właściwości możesz sprawdzić wszystkie informacje powiązane z elementem oraz przeprowadzić szereg akcji (dostępne informacje w oknie właściwości będą zależały od wybranego elementu).



4. **Pokaż podelementy:** Niektóre elementy mogą posiadać podelementy (np. Punkty trasy lub punkty książki drogowej), aby je wyświetlić naciśnij ikonę otwartego elementu. Aby zamknąć listę podelementów ponownie naciśnij tę samą ikonę.




















5. **Zamknij element:** Naciśnij kwadrat wyznaczonego elementu.



3.3.2 DZIAŁANIA NA ELEMENTACH

W obszarze listy danych masz możliwość przeprowadzenia szeregu czynności dotyczących elementu, dostępne funkcje będą zależały od wybranego elementu:

-  **'Akceptuj'**
-  **'Anuluj'**
-  **'Menu główne'**
-  **'Okno mapy'**, główne okno aplikacji
-  **'Strona danych'** zawiera wszystkie dane dostarczające zaktualizowane dane z nawigacji

-  **'Powrót'** do poprzedniego okna
-  **'Strona narzędzi'**, pozwala na włączenie narzędzi konfiguracji, odpowiednich do segmentu, w którym aktualnie się znajdujesz
-  **'Zoom +'**
-  **'Zoom -'**
-  **'Wycentrum do obecnej pozycji'**
-  **'Dodaj nową pozycję'** w liście pozycji
-  **'Usuń pozycję'** w liście pozycji
-  **'Zmień nazwę'** w liście pozycji
-  **'Właściwości'** wybranego elementu
-  **'Graficzne przedstawienie'** wybranego elementu
-  **'Nawiguj elementy'** pozwala na obejrzenie planu podróży, pozwalając na konfigurację indywidualnych alarmów, przed rozpoczęciem nawigacji
-  **'Szukaj'** umieść ten element na mapie (poprzednie okno) aby bezpośrednio przybliżyć ten obszar
-  **'Tworzy nowy punkt trasy'**
-  **'Tworzy nową trasę'**
- **Abc** **'Filtr nazw'**, elementy, które nie zawierają wprowadzonej kombinacji znaków zostaną automatycznie ukryte

-  **'Pliki przechowywania'** umożliwiają pobieranie darmowych danych umieszczonych na zewnętrznych serwerach
-  **'Facebook'**, opublikuj ten dokument na Facebooku
-  **'Czat'** z twoimi kontaktami
-  **'Wyświetl pełny obraz'**
- **100%** **'Powiększ obraz do 100%'**, zaznaczony obraz zostanie wyświetlony w rzeczywistym rozmiarze
-  **'Oznacz'**
-  **'Odśwież'**, odświeża listę przedmiotów
-  **'Ustawienia domyślne'** przywraca ustawienia domyślne



UWAGA: Pamiętaj, że możesz również otworzyć menu kontekstowe aby skorzystać z większej ilości funkcji dostępnych dla wybranego elementu.



3.3.3 KOLEJNOŚĆ ELEMENTÓW



Elementy zawarte w listach mogą być układane w dowolnej kolejności oraz filtrowane, wejdź w *'Stona ustawień'*.



- **Filtr nazwy:** Elementy zawierające wprowadzony ciąg znaków będą automatycznie wyświetlane.

Enter filter:

  **Waypoints.WPT**

 **Pico Castiello**
▼  649.9 km

 **Pico del Colláu**
▼  651 km

 **Pico la Valleya**
▲ ▼  652.4 km

Name filter

Sort by

- **Sortuj wg:** Ustaw sposób sortowania aby uporządkować elementy (według nazwy, sąsiedztwa...).

 **Ermita Sta Maria**
▼ 652.5 km

 **Las encinas**
▼ 652.5 km

 **Pico la Valleya**
▼ 652.4 km

 **Soberron**
▼ 650.5 km

 **Fuente Colláu**
▼ 649.9 km

 **Pico Castiello**
▼ 649.9 km

**NIEPOSORTOWANE
PUNKTY TRASY**
Lista oryginalna

 **Pico Castiello**
▼ 649.9 km

 **Fuente Colláu**
▼ 649.9 km

 **Soberron**
▼ 650.5 km

 **Pico del Colláu**
▼ 651 km






 **Cruce**
▼ 651.3 km





 **Saldelapiedra**
▼ 651.7 km






**PUNKTY TRASY POSORTOWANE ZE
WZGLĘDU NA SĄSIEDZTWO**

3.3.4 DANE DRUGIEJ LINII

TwoNav dopuszcza możliwość przedstawienia na listach punkty trasy/ślady dodatkowych informacji dotyczących tych elementów jak: data, dystans, wysokość, kolor ślady... Te informacje są uwzględnione w drugiej linii zaraz pod nazwą elementu i mogą być dostosowywane poprzez pola danych ("Strona narzędzi > Dane drugiej linii").

  **Track.TRK**
 20-11-2007  00:07:35  2.530 km  20 km/h  3 min/km  213 Kcal

 **Start**
 652.5 km  20 km/h  0 km  17:40:06

 **Arrival**
 651.7 km  25 km/h  13.91 km  18:00:16

WAŻNE: Dowiedz się więcej na temat obszarów danych z Załącznika.

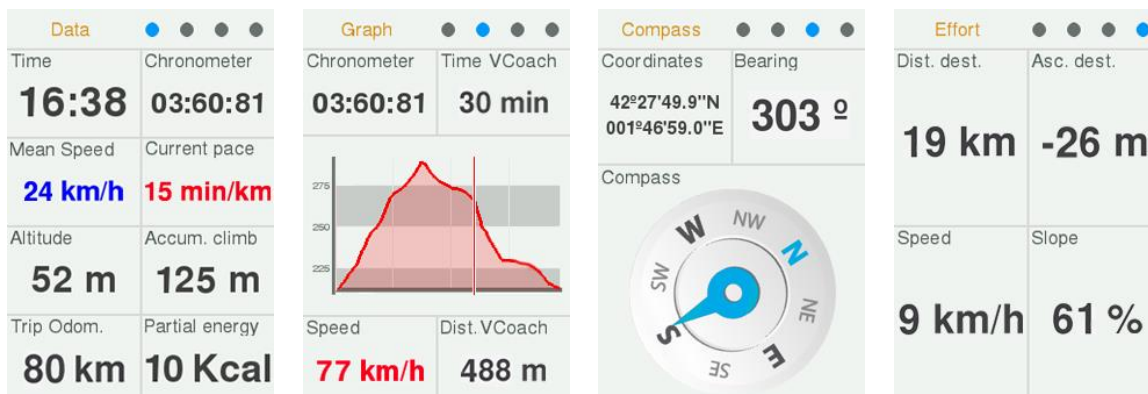
UWAGA: Dane zawarte w drugiej linii są dostępne jedynie dla elementów, które zostały zapisane przy użyciu TwoNav 2.5 lub Land/Air 7.3 (lub wyższe).

3.4 STRONY DANYCH

W trakcie nawigacji, urządzenia TwoNav zapisują wiele interesujących danych. Porównywanie oraz analiza tych informacji (plików danych) jest zazwyczaj bardzo ciekawa a analiza może obejmować takie dane jak prędkość, wysokość, odległości, itp. Możesz otworzyć pliki danych w:

- **'Menu główne > Strona Danych'**

Strony danych oferują dodatkowe miejsce dla paska danych, w celu wyświetlania większej liczby pól w bardziej przejrzysty sposób. Otwierając menu kontekstowe w polu danych, znajdziesz dostępne funkcje związane z tym polem.



**STRONY
DANYCH**

**STRONA
WYKRESU**

**STRONA
KOMPASU**

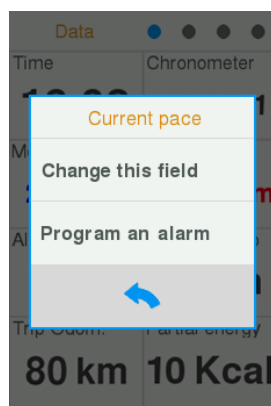
**STRONA
CELU**

Obszary danych zawarte na stronach danych mogą być zarządzane z *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Edycja pól danych'*. Możesz zmienić także określone pole z danymi otwierając je po prostu z jego menu kontekstowego.

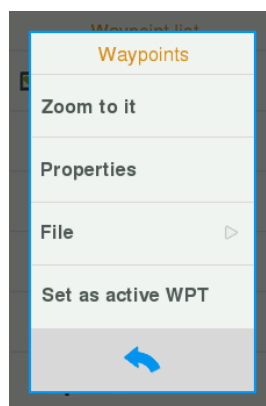
3.5 MENU KONTEKSTOWE

Urządzenie TwoNav wykorzystuje menu kontekstowe w celu wprowadzania najbardziej odpowiednich funkcji w każdym momencie i dla każdej opcji, w łatwy i szybki sposób: aby otworzyć menu kontekstowe jakiegokolwiek elementu, naciśnij na dany element przez jedną sekundę.

Możesz otworzyć menu kontekstowe następujących ustawień interfejsu użytkownika:



POLA DANYCH



LISTA DANYCH

4 NAWIGACJA

4.1 PROFIL

Przed rozpoczęciem nawigacji, zaznacz profil z listy proponowanych aktywności:

- **'Menu główne > Profile'**

Wybranie właściwego profilu jest niezwykle ważne, ponieważ TwoNav na tej podstawie dokonuje konfiguracji i kalkulacji danych. Ze względu na to, że każda forma aktywności ma inną charakterystykę, wymagają one różnych rejestrowanych danych. Wszystkie profile, zostały dopasowane, aby oddać ich specyfikę. (Ograniczenia w nawigacja on-road, perspektywa map, ustawienia alarmu, ustawienia pól danych, prędkość przelotowa...).





Domyślnie TwoNav umożliwia wybór z kilku wstępnie skonfigurowanych profili, jednak zawsze możliwa jest edycja jednego z nich i dopasowanie go według własnych preferencji. Wszystko co musisz zrobić, to wybrać 'Ustawienia profili' oraz edytować wartości, które chcesz ponownie ustawić. Jeżeli nie chcesz edytować istniejących profili, stwórz nowy i zdefiniuj wszystkie wartości.

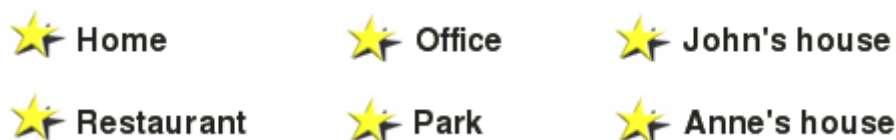
4.2 CEL

Kliknij 'Menu główne > Start!' i zaznacz cel podróży:

- **Miejsce** (punkt trasy/geocache/współrzędna/itp/...)
 - **Punkty trasy:** Wybierz punkt trasy spośród tych załadowanych bądź stworzonych przez Ciebie.



- **Ulubione:** Możesz utworzyć własną listę ulubionych miejsc, aby móc je szybko wprowadzać. Aby zarządzać tą listą, wciśnij przycisk 'Edycja'.



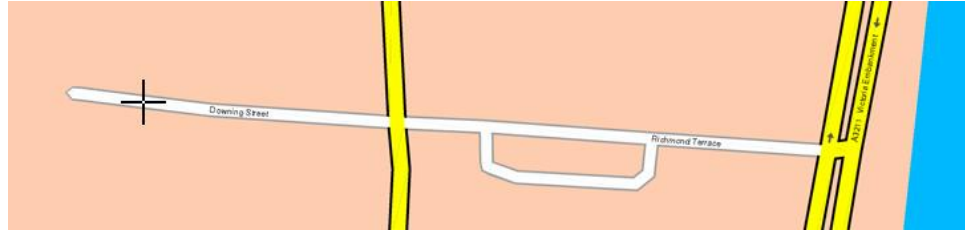
- **Trasa:** Wybierz spośród tras załadowanych lub stworzonych przez Ciebie.



- **Geocache:** Wybierz spośród geocachingów załadowanych lub stworzonych przez Ciebie.



- **Według mapy:** Wybierz punkt, do którego chcesz się dostać, bezpośrednio z mapy.



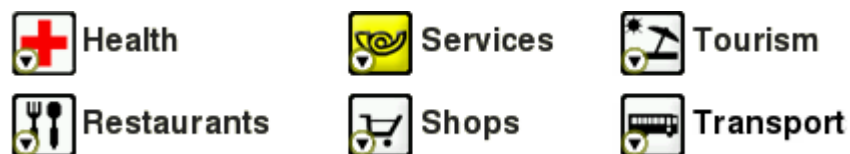
- **Kierunek:** Punkt docelowy zostanie określony za pomocą odległości i dystansu.

30 km →  **45°**

- **Adres** (opcja dostępna tylko jeśli mapa drogowa jest załadowana): Wprowadź dowolny adres jako cel podróży.

10 Downing Street, London, United Kingdom

- **POI** (opcja dostępna tylko jeśli mapa drogowa jest załadowana): Internet oferuje ogromną bazę punktów użyteczności publicznej (stacje benzynowe, szpitale, bankomaty...), które mogą być pobrane i z łatwością przesłane do twojego urządzenia TwoNav. Wybierz jeden POI do którego chcesz się dostać.



- **Współrzędne:** Wprowadź dokładne współrzędne dla Twojego celu podróży.

LAT: 51° 30' 12" N

LON: 00° 07' 40" W

- **Ślady** (wybierz spośród śladów załadowanych lub stworzonych przez siebie)



- **Trening** (stworzony specjalnie by zwiększyć Twoją wydajność)
 - **Swobodny:** Punkt docelowy nie jest określony. Sam ustalasz własne ruchy bez żadnych ograniczeń.

~~1 h 15 m~~

~~30 km~~

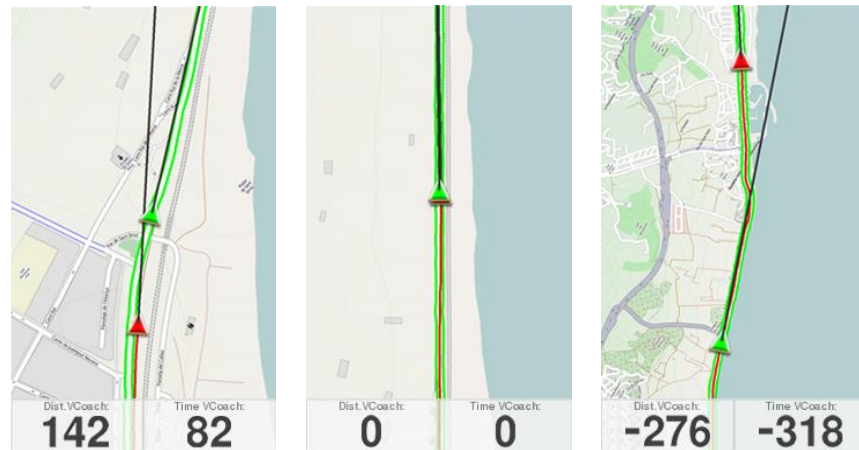
- **Czas:** Punkt docelowy nie jest określony. Ustaw czas trwania twojego treningu, kiedy twój cel zostanie osiągnięty urządzenie TwoNav wyświetli komunikat ostrzegawczy.

1 h 15 m

- **Dystans:** Punkt docelowy nie jest określony. Ustaw swój trening na określona odległość, kiedy twój cel zostanie osiągnięty urządzenie TwoNav wyświetli komunikat ostrzegawczy.

30 km

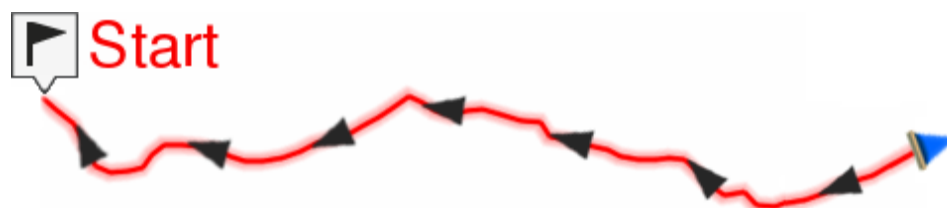
- **Trackattack:** Atak trasy opiera się na dwóch wytycznych, Twojej obecnej pozycji oraz na dodatkowym wskaźniku *'Virtual Coach'*. Spróbuj poprawić swoje wyniki, dzięki porównywaniu swoich aktualnych osiągnięć z poprzednimi, wyświetlanych na mapie bądź na diagramach w czasie rzeczywistym.



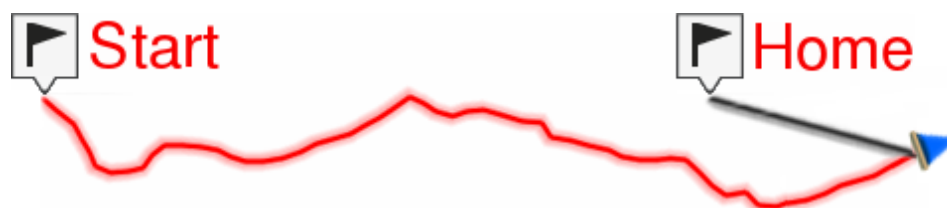
- **Wróć** (powrót do punktu startowego lub do domu)
 - **Punkt startowy:** Wróć do punktu startowego nagrywanej trasy, bezpośrednio z bieżącej pozycji (prosta linia do punktu startowego).



- **Trackback:** Aktualnie nagrywana ścieżka do tego momentu jest odwrócona, tak więc użytkownik może sterować nią w odwrotnej kolejności. Odwrócony plik ślady nagrany z inną nazwą: 'Trackback1', 'Trackback2'... Naciskając 'Trackback', nagrywana ścieżka pozostaje niezmieniona i TwoNav zapisuje ją dalej.



- **Dom:** Możesz bezpośrednio dotrzeć do domu, jeśli określiłeś swoją pozycję w zarządzaniu ulubionymi.



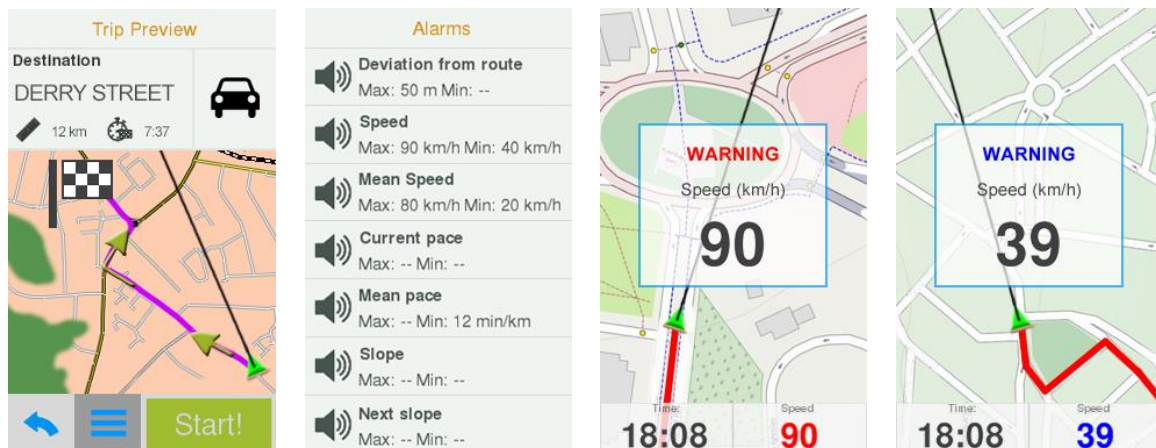
- **Historia** (tutaj zapisane są ostatnio wybierane cele podróży)
- **Swobodny** (punkt docelowy nie jest określony, sam ustalasz swoje ruchy, bez żadnych ograniczeń)

~~1 h 15 m~~

~~30 km~~

4.3 PODGLĄD TRASY

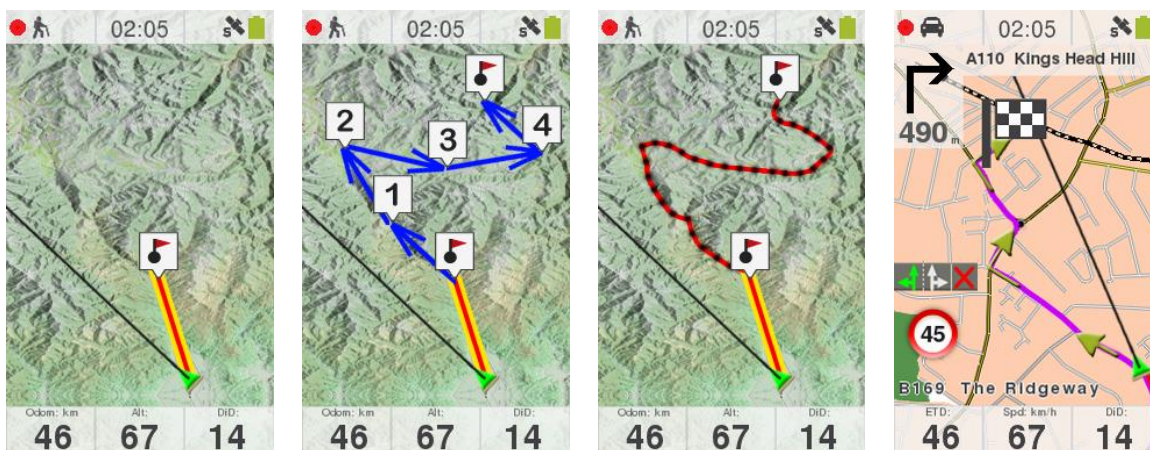
Przed rozpoczęciem nawigacji, TwoNav wyświetli ci *'Podgląd trasy'*. To etap, w którym możliwe jest sprawdzenie podstawowych informacji o planowanej podróży (cel, całkowity dystans...) oraz ostrzeżeń alarmowych (Odchylenie od trasy, prędkość, nachylenia, wysokość...).



Alarmy będą się automatycznie pojawiały na wyświetlaczu w trakcie nawigacji, w osobnych okienkach zależnie od ustawień wprowadzonych przez Ciebie do systemu.

W *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Alarmy'* uzyskasz dostęp do wszystkich funkcji ustawiania alarmu.

4.4 WSKAZÓWKI



**NAWIGACJA
PUNKTU TRASY**

**NAWIGACJA
TRASY**

**NAWIGACJA
ŚLADU**

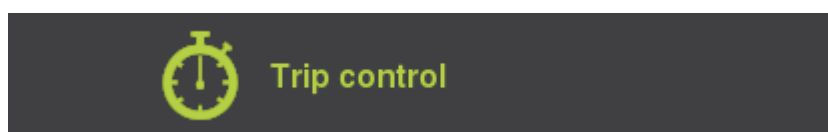
**NAWIGACJA
ON-ROAD**

W zależności od wybranego rodzaju nawigacji, otrzymasz różne wskazania, aby osiągnąć swój cel:

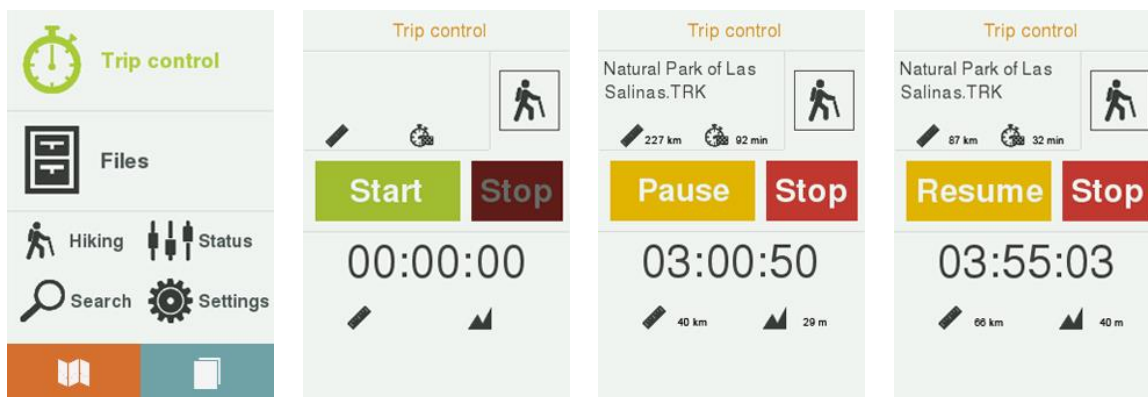
- **Miejsce:** Linia wytyczna zostanie narysowana do twojego celu.
- **Ślad:** Ślad zostanie zaznaczony, zostaniesz powiadomiony, jeśli zbroczysz ze śladu.
- **Trening:** Dla każdego typu treningu zostanie otworzona strona z danymi. W trybie 'Trackattack', pozycja twojego rywala zostanie zaznaczona na mapie ('Virtual Coach').
- **Wróć:** 'Punkt startowy' oraz 'Dom'są nawigacjami 'Miejsca'. 'Trackback' należy do nawigacji ślad, gdzie wskazania są takie same jak w przypadku 'Ślady'.
- **Historyczny:** Wskazania będą odpowiednie w zależności od typu elementu ('Miejsca', 'Ślady' lub 'Trening').
- **Free:** Brak wskazań.

4.5 TRIPLOG

W tym punkcie, możesz zacząć nawigację.



Po uruchomieniu pamiętaj, że w każdym momencie, możesz sprawdzić 'Trip control' ('Menu główne > Trip control'). Ta zakładka skupia najistotniejsze informacje z twojej podróży.



**TRIP
CONTROL**

**'TRIPLOG':
ZATRZYMANO**

**'TRIPLOG':
ZAPISYWANIE**

**'TRIPLOG':
WSTRZYMANO**

'Triplog' to funkcja odpowiedzialna za rejestrację całej trasy. Po rozpoczęciu zapisu, możliwe jest wstrzymanie go w dowolnym momencie:

- **Start!/Pauza:** Naciśnij przycisk start, aby rozpocząć zapisywanie śladu (wybierz miejsce docelowe), natomiast wybierz 'Pauza', kiedy chcesz go zatrzymać (pola danych, zapisywanie trasy oraz inne funkcje są zsynchronizowane, więc wstrzymujesz jednocześnie wszystkie funkcje aż do wznowienia podróży).
- **Stop:** Naciśnij ten przycisk, aby zakończyć zapis śladu i 'Triplog'.

Twoje przebyte trasy są zapisywane w folderze 'Tracklog'. Możesz też wyświetlić swoje zapisane trasy bezpośrednio z listy śladów ('Menu główne > Pliki > Ślady > Tracklog').

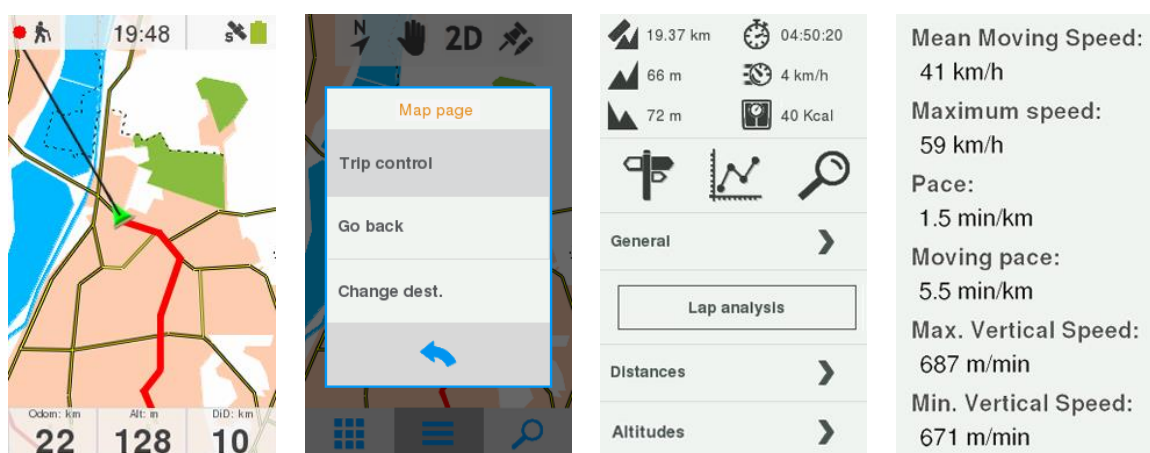
By uniknąć utracenia zapisanej ślady, został dodany system bezpieczeństwa, jeśli użytkownik zapomni o włączeniu 'Triplog'. Jeśli opcja 'Zapisz odrzucone Tracklog w koszu' jest włączona a przyciski 'Pauza' lub 'Stop' są naciśnięte, kolejne ruchy użytkownika są automatycznie zapisywane jako kopia zapasowa w folderze 'TwoNavData/Data/Tracklog/Trash'.

UWAGA: Jeśli jednego dnia wykonałeś więcej niż jedną ścieżkę, nazwy ślady będą się różnić numerem końcowym, który określa kolejność, w jakim zostały one utworzone (np. 2008-12-15-01.TRK, 2008-12-15-02.TRK...).

4.6 PODGLĄD PODRÓŻY

Ta funkcja w zasadzie jest podsumowaniem twojej podróży. *'Podgląd podróży'* jest bardzo przydatną funkcją przy analizowaniu różnego rodzaju danych rejestrowanych podczas Twojej podróży. Wejdź do *'Podgląd podróży'* z *'Strona narzędzi > Podgląd podróży'*.

Spośród wielu kategorii danych, to okno zawiera informacje takie jak odległości, wysokości, czasu trwania podróży, prędkości, punkty śladu, dane dotyczące energii, itp.



Dzięki funkcji *'Podsumowanie trasy'* możesz porównywać wybrane odcinki twojej trasy za pomocą graficznych reprezentacji oraz działów analitycznych (Odcinki trasy podzielone ze względu na czas, odległość, itp.).

UWAGA: W każdym momencie możesz przejrzeć *'Podsumowanie trasy'*, którą pokonałeś do tej pory w *'Strona narzędzi > Podsumowanie trasy'*.

5 MAPY

TwoNav automatycznie otworzy najlepszą mapę dostępną dla twojej lokalizacji. Jeśli chcesz zarządzać swoimi mapami ręcznie, wyłącz funkcję *'Automatyczne otwieranie map'* w *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Automapy'*.

Mapy rastrowe

Mapy skalibrowane cyfrowo (jeśli mapa jest skalowana, może tracić przejrzystość, jej jakość się pogorszy).



Topograficzna: Mapy zawierające informacje związane z ukształtowaniem terenu (linie elewacyjne, drogi, parki narodowe, itp.).

Ortofotomapa: Mapy składające się z fotografii obszarów, które zawierają informacje odnoszące się do ukształtowania terenu (wzgórza, jeziora, drogi, budynki, parki narodowe, itp.).

Katastralna: Mapy zawierające informacje związane z granicami działek (pola, drogi, budynki, itp.).

Mapy morskie: Zawierają żeglarskie informacje związane z morzem (dane dotyczące głębokości, porty, usługi morskie, pływy, prądy, wraki morskie, itp.).



Mapy wektorowe

Cyfrowo skalibrowane mapy, bazujące na wektorach (jeśli mapa jest skalowana, nie utraci przejrzystości i nie pogorszy się jej jakość).



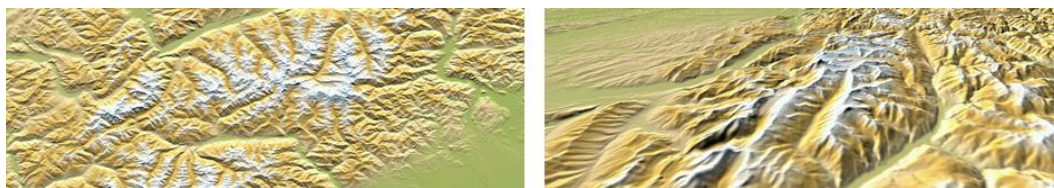
Urbanistyczne: Mapy zawierające informacje o drogach i ulicach (nazwy ulic, drogowskazy, punkty POIs, itp.).

Topograficzna: Mapy zawierające informacje związane z ukształtowaniem terenu (linie elewacyjne, drogi, parki narodowe, itp.).



Mapy reliefowe 3D

Cyfrowo skalibrowane mapy, bazujące na izoliniach, które zawierają informacje na temat wysokości podłoża. Jeśli masz załadowaną mapę reliefową, masz możliwość wyświetlania swoich map w trybie 3D+.



Mapy on-line

Zdalne mapy, dostępne tylko dla urządzeń z dostępem do internetu.

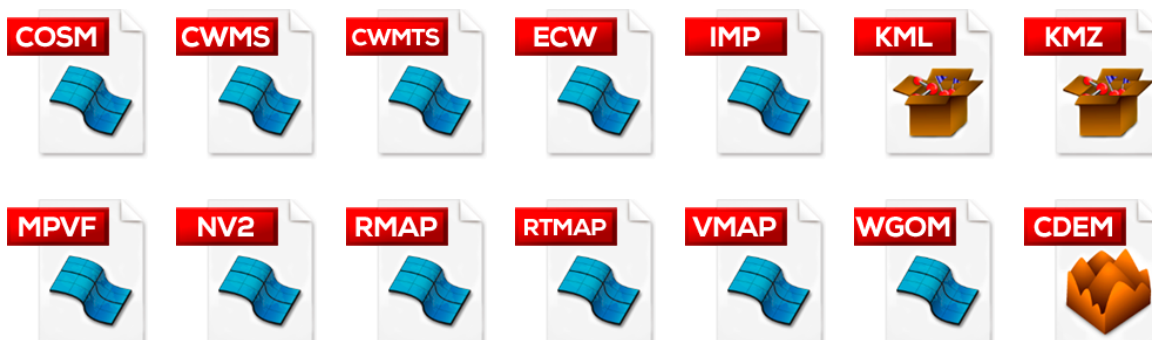


Zablokowane mapy

Mapy, które jeszcze nie zostały aktywowane. Aby odblokować mapę, wpisz kod licencyjny.

UWAGA: TwoNav oferuje szeroki wachlarz map z całego świata dzięki którym będziesz mógł uzupełnić swoją kartografię odwiedź stronę <http://www.TwoNav.com>

Zobacz listę dostępnych map w 'Menu główne > Pliki > Mapy' (wszystkie mapy dostępne dostępne dla twojej aktualnej pozycji znajdują się w folderze 'TwoNavData/Maps'). TwoNav obsługuje następujące formaty map:



Dodatkowo do map, możesz również pracować z różnych pozycji odniesienia do orientacji: punkty trasy (osobne punkty), trasy (sekwencja punktów trasy) ślady (plan trasy). Możesz dostać te odniesienia tworząc je samodzielnie lub zdobywając z innych źródeł (od przyjaciół, z sieci, okresowych spotkań...).



WAŻNE: Pamiętaj, że więcej formatów map może być zaimportowanych i przekonwertowanych na formaty, obsługiwane przez oprogramowanie Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na

<http://www.TwoNav.com>

5.1 WŁAŚCIWOŚCI

Możesz wejść we właściwości mapy przez: *'Menu główne > Pliki > Mapy > naciśnij nazwę dowolnego otwartego elementu'*.

- **Nazwa:** Nazwa pliku mapy.
- **Opis:** Krótki opis mapy stworzony przez operatora.
- **Rodzaj:** Rodzaj mapy.
- **Skala:** Jest to odległość dwóch punktów reprezentowanych na mapie oraz ich rzeczywista odległość w terenie.
- **Rozdzielczość:** Jest to relacja pomiędzy odległościami ziemi w metrach a pikselami (metry/piksele). Im mniejsza liczba tym większa rozdzielczość.
- **Głównym:** Gdy to pole jest zaznaczone, w przypadku konfliktu między mapami, zostanie podłączona inna mapa.
- **Projekcja:** Projekcje używane są do kalibracji mapy. Istnieje kilka rodzajów kartograficznych projekcji, w zależności od obszarów, które pokrywają.
- **Rozszerzenie:** Szerokość oraz wysokość obszaru mapy.
- **Rzędy/Kolumny:** Liczba wierszy/kolumn z których składa się krajobraz (wysokość/szerokość).
- **Datum:** Ustala dokładną pozycję elementów mapy (punktów trasy/ślady/tras) na ziemi. Funkcja ta jest potrzebna ponieważ ziemia ma kształt niedoskonałej elipsy.
- **Zajęta pamięć:** Pamięć RAM urządzenia zajęta przez nieskompresowaną mapę.
- **Obraz:** Nazwa i rozmiar obrazu wykorzystywanego do wytworzenia mapy oraz odpowiadającego za kolory i jakość mapy.
- **Przejrzyste:** Reguluje poziom przejrzystości map umożliwiając ci pracę na kilku mapach jednocześnie, nakładając je w różnych warstwach.

- **Liczba punktów kalibracji:** Liczba punktów użytych do kalibracji mapy.
- **Oddalenie/Przybliżenie:** Maksymalne oraz minimalne wartości przybliżenia, przy którym mapa jest widoczna na ekranie. Te wartości pozwalają na zwiększenie lub zmniejszenie rozmiaru mapy w zależności od aktualnych ustawień.
- **Otrzymane błędy:** Komentarze dotyczące mapy.

5.2 MULTIMAPY



TwoNav umożliwia załadowanie więcej niż jednej mapy jednocześnie. Jeśli masz dwie mapy dla tego samego obszaru i załadujesz je jednocześnie, jedna z nich ukryje drugą. Funkcja 'Multimapy' umożliwia nakładanie map, poprzez wybór tej mapy, którą chcesz umieścić pod spodem lub na wierzchu. Aby wejść w to narzędzie, wybierz: 'Tryb 'Pin' > Mapa > Multimapy'

- **Wyciągnij na wierzch**
- **Schowaj pod spód**

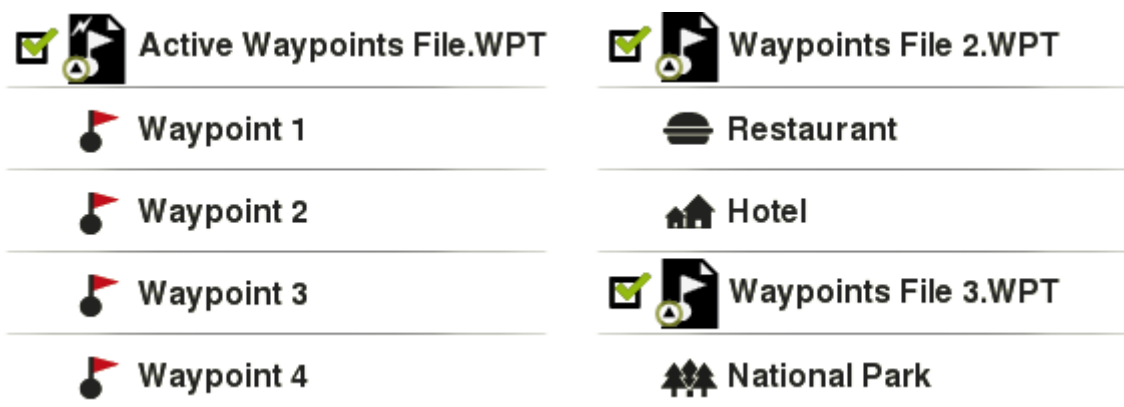
6 PUNKTY TRASY/TRASY/ŚLADY

6.1 CZYM JEST PUNKT TRASY?



Punkt trasy, to punkt zdefiniowany położeniem geograficznym, współrzędnymi szerokości i długości geograficznej oraz, w większości przypadków, wysokością, wykorzystywanymi przez narzędzia nawigacyjne GPS. Wyświetlane są one na ekranie jako punkty, do których można zastosować konkretną nazwę lub ikonę.

Punkty trasy przechowywane są wewnątrz Plików Punktów trasy (zazwyczaj w formacie *.WPT), a zatem Plików Punktów trasy może zawierać jeden lub więcej punktów trasy. Możesz mieć owa tych kilka takich plików ale punkty zostaną zawsze zapisane w Aktywnym Plikiem Punktów trasy (APP).



Domyślnie, Aktywnym Plikiem Punktów trasy jest *'Waypoints.WPT'*; jako Aktywnym Plikiem Punktów trasy możesz również ustawić dowolnie wybrany plik (oznaczony gwiazką): wybierz opcję *'Ustaw jako aktywny punktów trasy'*. Jeśli stworzysz nowy plików punktów trasy, zostanie on automatycznie ustawiony jako aktywnym (APP).

UWAGA: Pełne dostosowanie Aktywnych Plików Punktów trasy możesz wykonać w: 'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Zaawansowane > Tryb aktywnych punktów'.

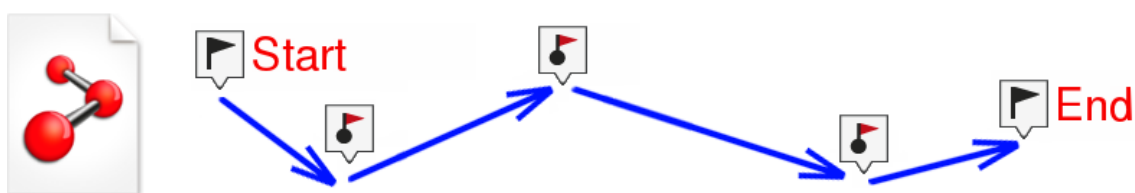
Zobacz listę dostępnych punktów trasy w *'Menu główne > Pliki > Punkty trasy'* (wszystkie punkty trasy są dostępne *'TwoNavData/Data'*). TwoNav może bezpośrednio otwierać następujące formaty punktów trasy:





WAŻNE: Więcej formatów na drodze można zaimportować i przekonwertować na powyższe formaty z Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

6.2 CZYM JEST TRASY?



Trasa to grupa punktów na drodze uszeregowanych w określony sposób. To sposób nawigacji, umożliwiający planowanie kursu z jednego miejsca do drugiego, przy przechodzeniu przez różne punkty drogi. Trasy używa się wtedy, gdy nie ma możliwości dotarcia do jakiegoś miejsca w sposób bezpośredni (w linii prostej).

 ROUTE.RTE

 Start

 Waypoint 1

 Waypoint 2

 Waypoint 3


 End

 ROUTE IN LONDON.RTE

 Start: Camping

 Waypoint 1: Restaurant

 Waypoint 2: Hotel

 Waypoint 3: National Park

 End: Supermarket

Zobacz pełną listę dostępnych tras w 'Menu główne > Pliki > Trasy' (wszystkie dostępne trasy w 'TwoNavData/Data'). TwoNav może bezpośrednio otwierać następujące formaty trasy:





WAŻNE: Więcej formatów na drodze można zaimportować i przekonwertować na powyższe formaty z Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

6.3 CZYM JEST ŚLADY?



Ścieżka to grupa punktów uszeregowanych w czasie, z których każdy punkt zawiera informacje o położeniu, czasie i dacie, współrzędnych i w większości przypadków wysokości.



Start

End



Start: Home

Waypoint 1: Bar

Waypoint 2: Gas Station

End: Office

Zobacz pełną listę dostępnych ślady w 'Menu główne > Pliki > Ślady' (wszystkie dostępne ślady w 'TwoNavData/Data'). TwoNav może bezpośrednio otwierać następujące formaty ślady:



WAŻNE: Więcej formatów na drodze można zaimportować i przekonwertować na powyższe formaty z Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

informacji na <http://www.TwoNav.com>

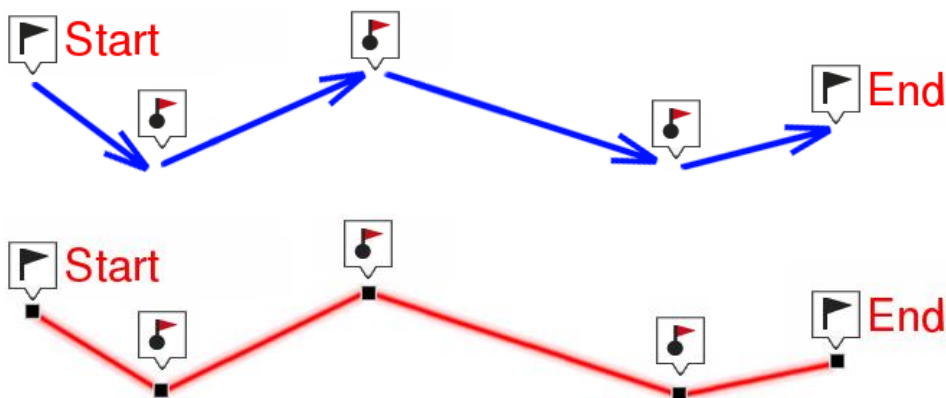
6.4 PODSTAWOWE OPERACJE: PUNKTÓW TRASY/TRASY/ŚLADÓW

Podstawowe operacje, które możesz wykonać na punktach trasy, śladach, trasach:

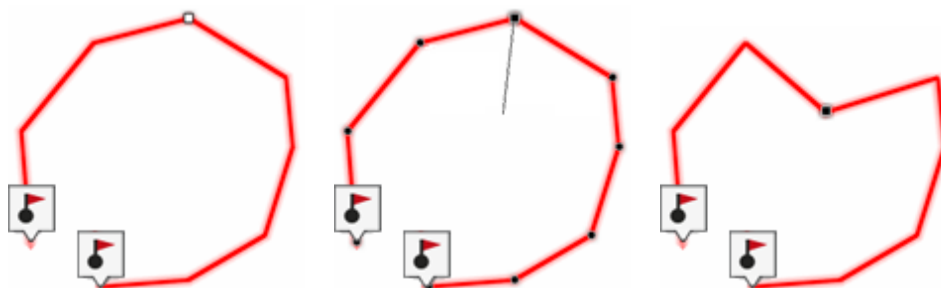
- **Tworzenie punktów trasy/trasy/śladów:**
 1. W oknie mapy, naciśnij i długo przytrzymaj miejsce, w którym chcesz utworzyć odwołanie, następnie otwórz tryb 'Pin'.
 2. Wybierz rodzaj elementu, który chcesz utworzyć (punkty trasy/trasy/ślady).
 3. Wypełnij podstawowe informacje dotyczące elementu.



4. If Po utworzeniu trasy/śladu, klikaj w kolejno wybrane miejsca, aby stworzyć wyznaczone punkty (punkty trasy bazują na pojedynczych pozycjach nie uwzględniając połączeń pomiędzy nimi). Kiedy będziesz zadowolony, wybierz 'Zamknij edycję'.

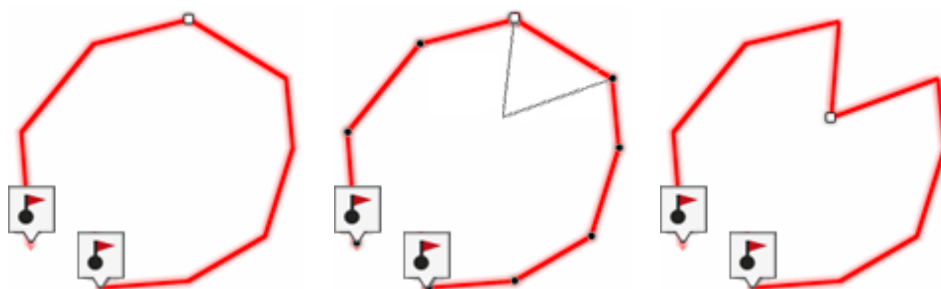


- **Przesuń położenie punkty trasy:**



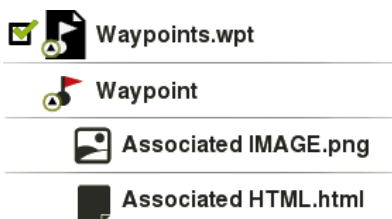
1. Otwórz tryb 'Pin' na elemencie i wybierz 'Edytuj'/'Przenieść'.
2. Przeciągnij go dożądanego miejsca, utrzymując nacisk na nim.
3. Kiedy będziesz zadowolony, wybierz 'Zamknij edycję'.

- **Dodaj punkty trasy do trasy/ślady:**



1. Otwórz tryb 'Pin' na elemencie i wybierz 'Edytuj'.
2. Wybierz punkt trasy, po którym chcesz dodać nowy punkt trasy, krótkim kliknięciem.
3. Naciśnij na mapie miejsce, w którym chcesz utworzyć nowy punkt trasy.
4. Kiedy będziesz zadowolony, wybierz 'Zamknij edycję'.

- **Dodaj skojarzone pliki do punktów trasy/tras/ślady:** Twoje elementy mogą mieć skojarzone pliki, takie jak: zdjęcia, dźwięki, tekst... Sprawdź powiązane pliki twoim elementów z listy danych ('Menu główne > Pliki').



Jeśli punkty trasy ma dołączony plik może on zostać pokazany w nast lub scroll myszy ępijący sposób:

- **Automatycznie:** Zaocznie dołączonyplik będzie wyświetlony, gdy obecna pozycja GPS znajdzie się wewnątrz koła o środku wyznaczonym przez punkty trasy. Opcja ta może być skonfigurowana w następujący sposób *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Alarmy > Punkty trasy'*.
- **Ręcznie:** Kiedy aktualna pozycja GPS znajduje się wewnątrz koła o środku wyznaczonym przez punkt trasy, *'Info Bieżące'* wyświetli symbol. Dołączone pliki zostaną wyświetlone po kliknięciu na symbol.

UWAGA: *Sformatowany w zaawansowany sposób tekst HTML może być wyświetlany na ekranie przy użyciu znaczników HTML (takich jak: rozmiar czcionki, kolor czcionki, pozomy tytułów, tekst kursywą, tekst podkreślony, kolor tła, wyrównanie tekstu, załączone zdjęcia...*

- **Nawigacja do punktu trasy/śladu/trasy:** Możesz włączyć nawigację do każdego z poleconych z:
 - *'Menu główne > Start!'*
 - **List danych ('Menu główne > Pliki')**: Wybiesz obiekt do, którego chcesz się dostać i naciśnij *'Nawiguj'*.
 - **Okno mapy:** Znajdź obiekt do którego chcesz się dostać, otwórz jego tryb *'Pin'* i wybierz opcję *'Nawiguj'*.



NAWIGACJA ON-ROAD



NAWIGACJA OFF-ROAD

Po dokonaniu aktywacji, TwoNav poprowadzi Cię w kierunku pierwszego punktu trasy, na danej trasy/ślady. Kiedy osiągniesz dany punkt, zostaniesz poprowadzony do następnego i tak dalej, aż do końcowego punktu trasy/ślady.

- **Nawigacja on-road:** TwoNav podejmie próbę automatycznego obliczenia sub-drogi przez ulice, aby podać Ci orientację w szczegółach, TwoNav wyświetli instrukcje dźwiękowe.
- **Nawigacja off-road:** Wyświetlona zostanie linia prosta z Twojej pozycji do następnego punktu trasy.

6.5 FUNKCJE ZAAWANSOWANE: PUNKTY TRASY

Zaawansowane operacje, które możesz wykonać na punktach trasy:

- **Modyfikuj wszystkie punkty trasy:** Jeśli zmodyfikujesz jakiegokolwiek właściwości jednego punktu trasy, zmiana ta zostanie zastosowana dla wszystkich punktów naraz.



- **Zresetuj:** Poprzez wybranie 'Zresetuj', wyświetlające Aktywny Plików Punktów trasy (APP) użytkownik usunie wszystkie punkty trasy z wybranego aktywnego pliku.



 Waypoint 1

 Waypoint 2

 Waypoint 3

6.6 FUNKCJE ZAAWANSOWANE: TRASY

Zaawansowane operacje, które możesz wykonać na trasach:

- **Modyfikuj wszystkie punkty trasy:** Jeśli zmodyfikujesz jakiegokolwiek właściwości jednego punktu trasy, zmiana ta zostanie zastosowana dla wszystkich punktów naraz.



- **Zmień kolejność punktów na drodze danej trasy:** Aby przesunąć dodany punkt trasy i dojść do niego lub przesunąć go dalej w stosunku do początku trasy, wybierz opcję *'W górę'* lub *'W dół'* z menu kontekstowego.



Waypoint 1

Waypoint 3

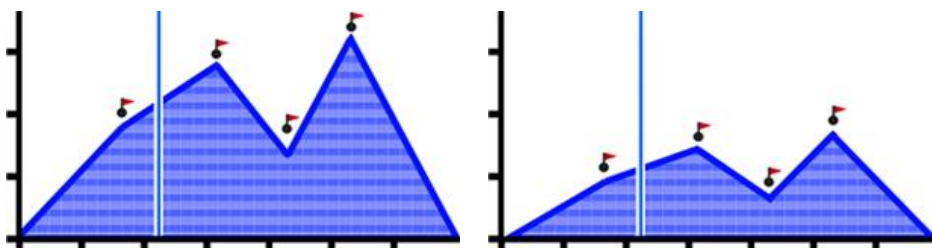
Waypoint 2

Waypoint 1

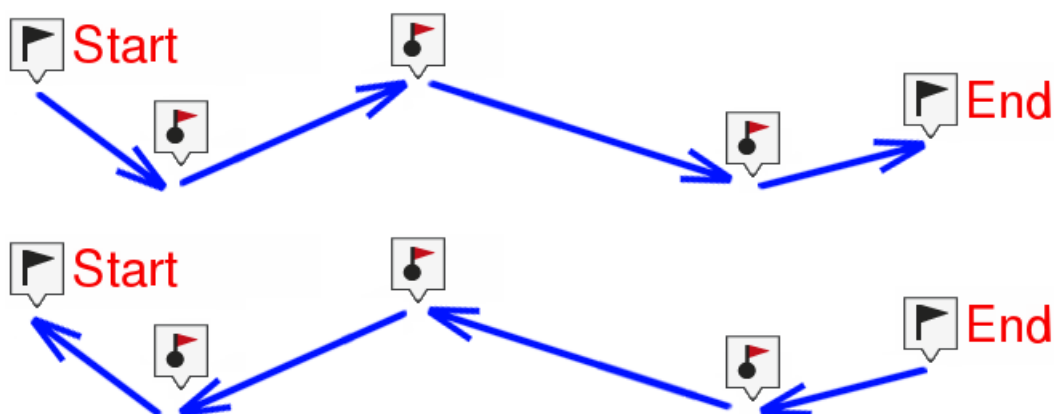
Waypoint 3

Waypoint 2

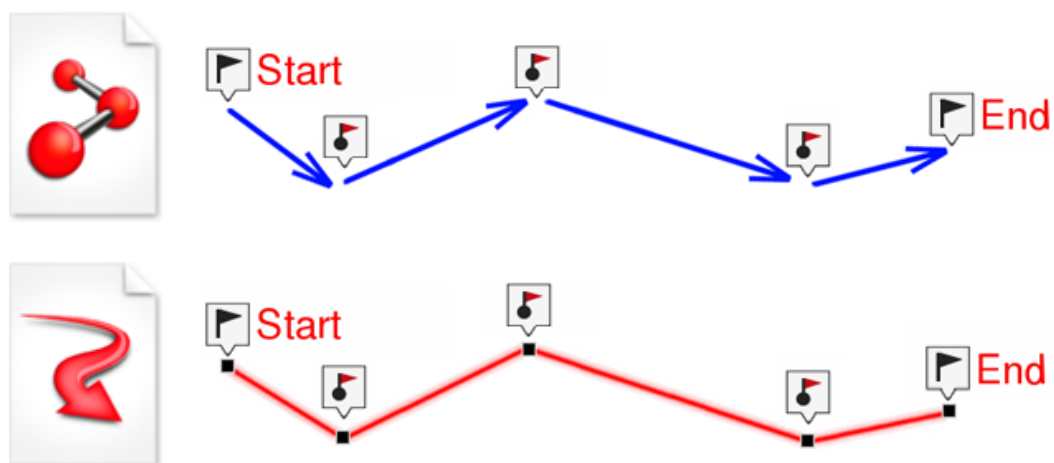
- **Przedstawienie graficzne trasy:** Aby wyświetlić graficzne przedstawienie swojej trasy, wprowadź współrzędne jej elementów, następnie wybierz opcję *'Graficzne przedstawienie'*. Poniżej przedstawiono dostępne funkcje grafiki:



- **Kierowanie osią Y:** Pasek służący do przesuwania osi.
- **Przesuwanie wykresu:** Za pomocą przycisków *'Zoom'* oraz wyświetlić sekcje wykresów z większą precyzją (przesuwanie wykresu może również pomóc w przenoszeniu wykresu w górę/dół lub na boki).
- **Automatyczne wyśrodkowanie:** Naciśnij przycisk *'Re-center'* aby automatycznie wyśrodkować wykres.
- **Odwróć trasy:** W celu zastosowania efektu odwrócenia trasy w stosunku do jej oryginalnego położenia (w ten sposób zmieni się zwrot trasy a jej początek będzie znajdował się tam, gdzie uprzednio koniec), otwórz menu kontekstowe trasy, i wybierz *'Narzędzia > Odwróć trasy'*.



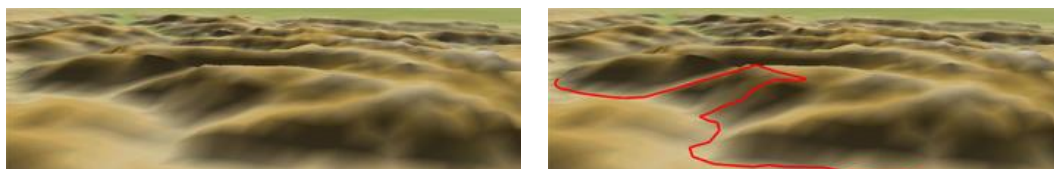
- **Konwertuj trasy na ślady:** Jeśli chcesz zmienić format, otwórz menu kontekstowe danej trasy po czym wybierz *'Narzędzia > Konwertuj trasy na ślady'*!



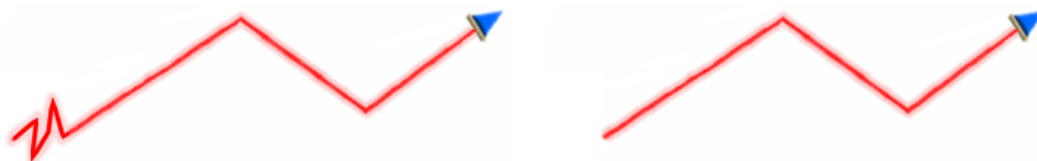
6.7 FUNKCJE ZAAWANSOWANE: ŚLADY

Zaawansowane operacje, które możesz wykonać na śladach:

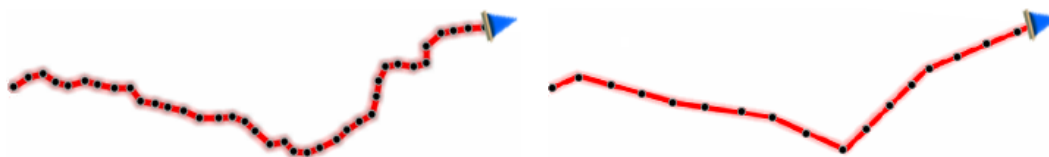
- **Importuj wysokości:** Jeśli masz załadowaną rzeźbę 3D (*.CDEM), TwoNav może przydzielić każdemu punktowi trasy odpowiednią wysokość, biorąc pod uwagę informacje o rzeźbie terenu.



- **Usuń punkty końca/początku ślady:** Ścieżka omija powtarzające się punkty od początku i na końcu, gdzie uprzednio się zatrzymałeś oraz po utworzeniu ślady.



- **Zmniejsz liczbę punktów:** Przy wprowadzaniu liczby punktów, rysowana jest ścieżka z zachowaniem jej kształtu w najbardziej wierny sposób.

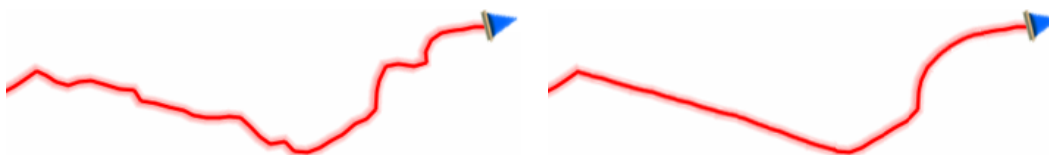


- **Przypisz czas/prędkość:** Możesz określić czas rozpoczęcia podróży i stałą prędkość, po to, aby TwoNav mogło obliczyć szacowany czas przybycia do każdego z punktów na ścieżce.

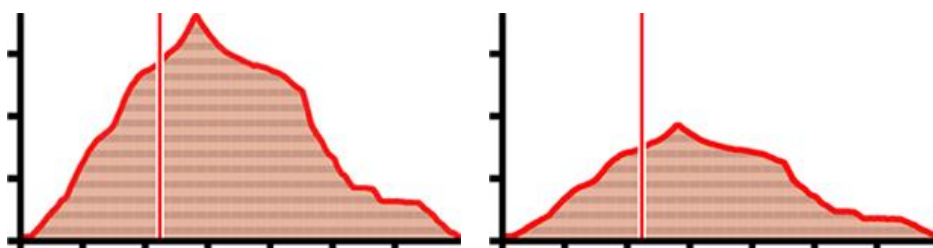
09:30:15

50 km/h

- **Usuń dziwne punkty:** W przypadku, gdy punkt znacznie zmienia kierunek w porównaniu z pozostałymi, zostanie uznany za błędny i zostanie usunięty.

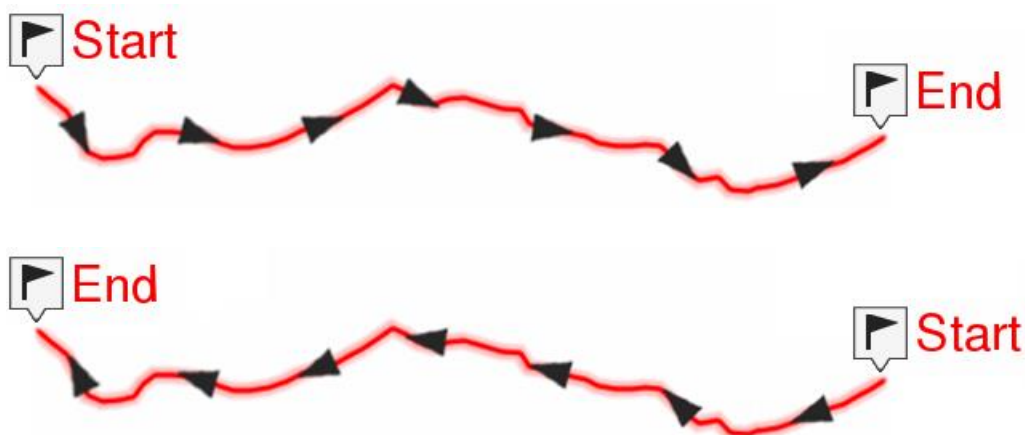


- **Przedstawienie graficzne śladów:** Aby wyświetlić graficzne przedstawienie swojej śladu, wprowadź współrzędne jej elementów, następnie wybierz opcję 'Graficzne przedstawienie'. Poniżej przedstawiono dostępne funkcje grafiki :

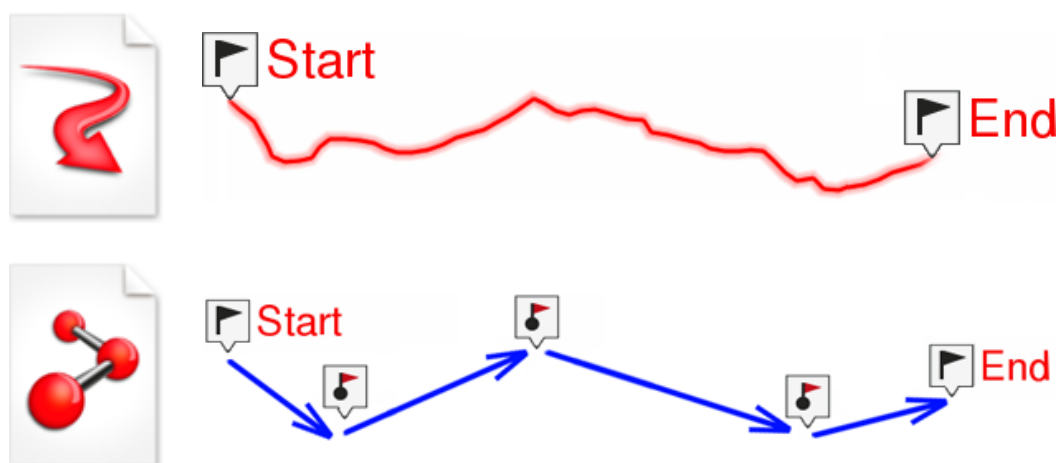


- **Kierowanie osią Y:** Pasek służący do przesuwania osi.

- **Przesuwanie wykresu:** Za pomocą przycisków 'Zoom' oraz wyświetlić sekcje wykresów z większą precyzją (przesuwanie wykresu może również pomóc w przenoszeniu wykresu w górę/dół lub na boki).
- **Automatyczne wyśrodkowanie:** Naciśnij przycisk 'Re-center' aby automatycznie wyśrodkować wykres.
- **Odwróć ślady:** W celu zastosowania efektu odwrócenia trasy w stosunku do jej oryginalnego położenia (w ten sposób zmieni się zwrot ślady a jej początek będzie znajdował się tam, gdzie uprzednio koniec), otwórz menu kontekstowe ślady, i wybierz 'Narzędzia > Odwróć ślady'.

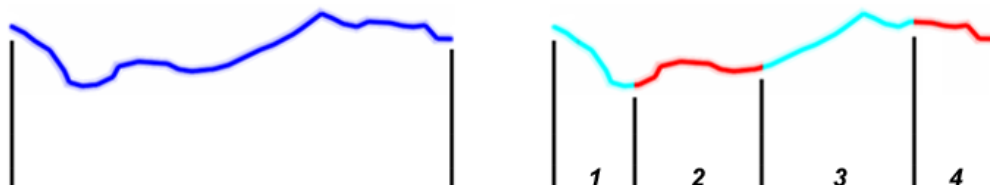


- **Konwertuj ślady na trasy:** Jeśli chcesz zmienić format, otwórz menu kontekstowe danej ślady po czym wybierz 'Narzędzia > Konwertuj ślady na trasy'.



- **Stwórz oddzielne odcinki na istniejącym śladzie:** Możesz rozszcześcić ścieżkę na kilka odcinków, otwierając menu kontekstowe w punkcie, który dzieli dwa wybrane odcinki 'Odcinki > Zmień odcinek tu'. W tym momencie,

odcinek bliższy końca ślady zmieni kolor, aby uwidocznić różnicę pomiędzy odcinkami.

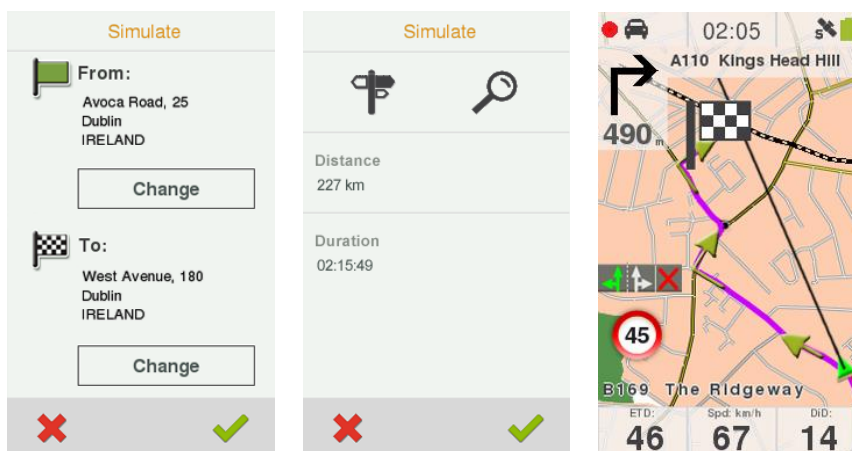


7 FUNKCJE DODATKOWE

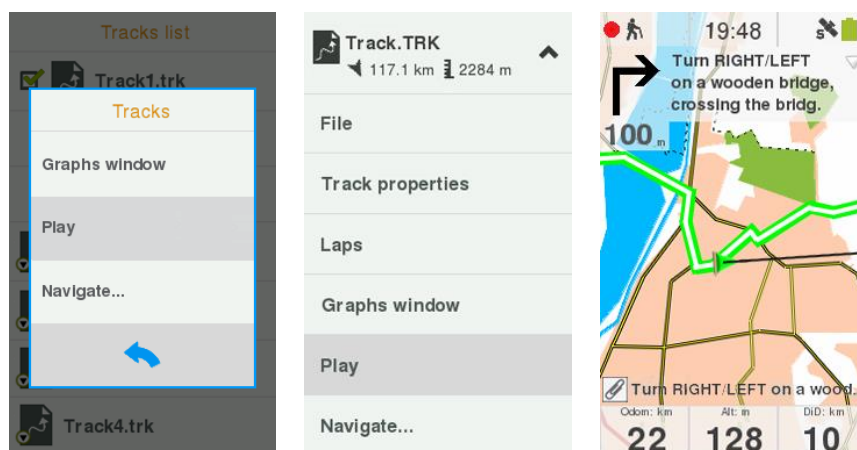
7.1 SYMULUJ

Zobacz symulację swojej wycieczki, przed jej rozpoczęciem. Wybierz rodzaj symulacji, która będzie odpowiadać twoim potrzebom:

- **A → B (tylko w nawigacja on-road):** W 'Menu główne > Przybliżenie na > Symuluj'; możesz wybrać dwa punkty (POI/adresy/ulubione/...), by zwizualizować proponowaną trasę podróży z punktu A do punktu B.



- **Odtwórz ślady:** Zostanie wyświetlona animacja marszu. W jej śladu symulowana pozycja będzie wyświetlona z strzałką, stając się aktualną, wobec czego będzie ona centralną pozycją, a statystyki będą się do niej odnosiły:
 - **Lista śladów:** Otwórz menu kontekstowe na liście ślady i wybierz 'Odtwórz'.
 - **Okno mapy:** Otwórz tryb 'Pin' w ścieżce, na mapie i wybierz 'Odtwórz'.



W trakcie wyświetlania symulacji, pozorna pozycja będzie miała inną ikonę aby odróżnić ją od twojej aktualnej pozycji. W czasie trwania symulacji pojawią się następujące opcje do sterowania:

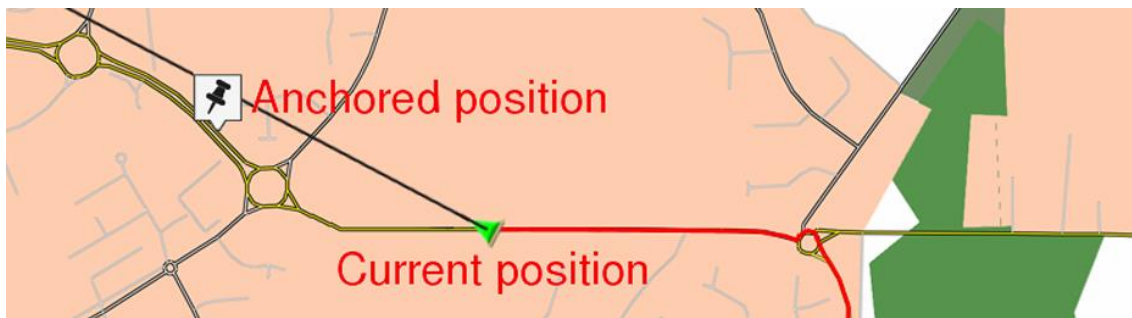


- **Pauza:** Kliknij by zatrzymać. I ponownie by kontynuować.
- **FF/RW:** Kliknij by przyspieszyć. I ponownie by spowolnić.
- **FF do nast./RW do poprz.:** Przeskocz do następnego/popzedni wydarzenia.
- **Stop:** Zatrzymać symulację (*'Pasek narzędzi > Zatrzymać symulację'*).

7.2 ZAKOTWICZ

Zakotwiczenie oznacza wirtualne przeniesienie twojej aktualnej pozycji w inne miejsce na mapie.

Kiedy pozycja jest ustawiona, informacje wyświetlane na polach danych i tryb *'Pin'* opierają się na nowym zakotwiczeniu pozycji, a nie na realnej pozycję użytkownika. Co więcej, jeśli opcja *'Zakotwicz tutaj'* jest przypięta, opcje takie jak *'Recenter mapy'* są stosowane do zakotwiczonej pozycji a nie aktualnej pozycji użytkownika.



Aby zakotwiczyć pozycję zastosuj wybraną z opcji:

- **'Okno nawigacyjne > Tryb 'Pin' > Zakotwicz tutaj'**
- **'Menu Główne > Pliki > Obiekt > Menu kontekstowe waypoint'ów > Zakotwicz tutaj'**

Aby odpiąć zakotwiczenie i przywrócić pozycję bieżącą jako domyślną, naciśnij: **'Tryb 'Pin' > Odłącz'**.

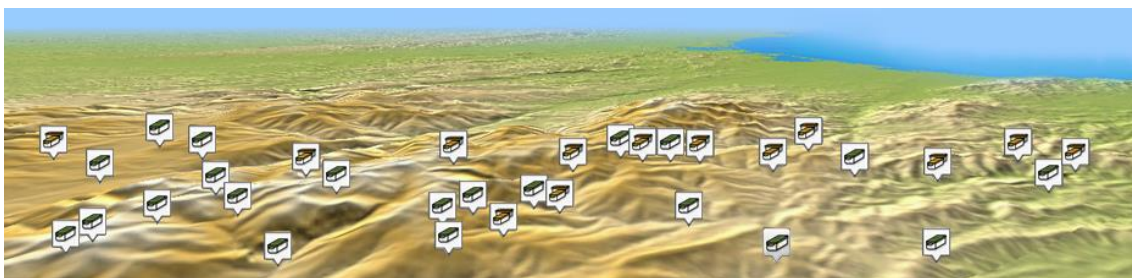
7.3 GEOCACHING



waypoint



NeoPal by Ric87



Geocaching jest to terenowa gra dla poszukiwaczy skarbów, w trakcie której używa się urządzeń GPS. Uczestnicy gry starają się dotrzeć do ustalonych wcześniej współrzędnych (geocache), aby odnaleźć ukryty pojemnik znajdujący się w podanej lokalizacji. W pojemniku, najczęściej znajduje się nagroda dla uczestników. Dzięki temu doświadczeniu możesz podzielić się swoją przygodą ze znajomymi z sieci, oraz cieszyć się bliskością z naturą.

 GEOCACHING.WPT	Name: Les Salines	Container: Small	Time: 09:00:00
 Coin Hotel - Sant Celoni	Description: Salines	Country: Spain	Altitude: 1125 m
 Les Salines	Difficulty: 1.5	Placed by: qespluga	Proximity: 177.1 km
 Medievolo's Treasure	Terrain: 3.5	Owner: qespluga	Bearing to go: 010 °
 Saut deth Pish	Type: Traditional Cache	Date: 28-03-2008	



TwoNav dostarcza wszystkie niezbędne funkcje do Geocachingu. Narzędzia Geocachingu są dostępne w:

- **'Menu główne > Pliki > Geocaching'**

Zarządzaj plikiem geocache jak każdym innym plikiem punktów trasy, mimo iż zawierają one dodatkowe informacje. Z informacji możesz również odczytać notatki innych użytkowników (*logs*) oraz stworzyć swoje notatki:

- **Ustaw geocache jako bieżący cel:** *'Menu główne > Pliki > Geocaching > Notatki'*.
- **Szukaj punktu geocache:** *'Menu główne > Pliki > Punkty trasy > Właściwości > Notatki'*.

Plik *'Geocache_visits.txt'* z twoimi terenowymi notatkami, może zostać przesłany na <http://www.geocaching.com>

Status: 	Logs: 85494591 2009-09-19 19:00:00 Found it amazing-fox 449014 oh what a street to the cache, be careful False
Comment: 	
Date: 2013-09-03 17:15:55	

UWAGA: Wchodząc w *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Obiekty na mapie > POIs & Geocaching > Ukryj znalezione geocache'* użytkownik może wyświetlić lub ukryć geocache. Geocache zaznaczone jako znalezione nie pojawią się na liście. Zaznaczając to okno, użytkownik będzie mógł widzieć już odnalezionych geocache'ów.

By być w pełni zgodnym z paperless Geocaching, plik musi dostarczać informacje geocache (opis, trudność, teren...). TwoNav może bezpośrednio otwierać następujące formaty geocaching:



UWAGA: Pliki *.LOC także będą wyświetlone jako opcje przy wyborze celu 'Geocaching', jednak nie jest on w 100% z godny geocaching gdyż nie zawiera dodatkowych informacji.

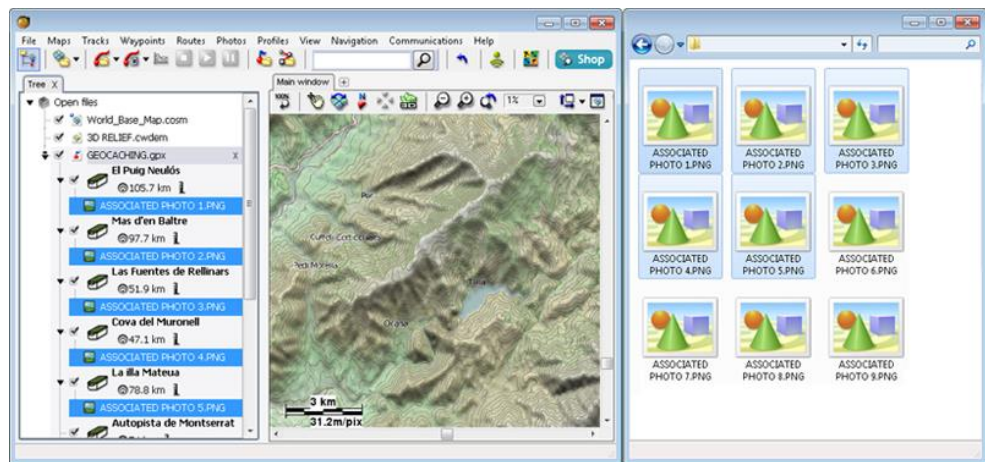
7.3.1 DODAJ PLIKI POWIĄZANE



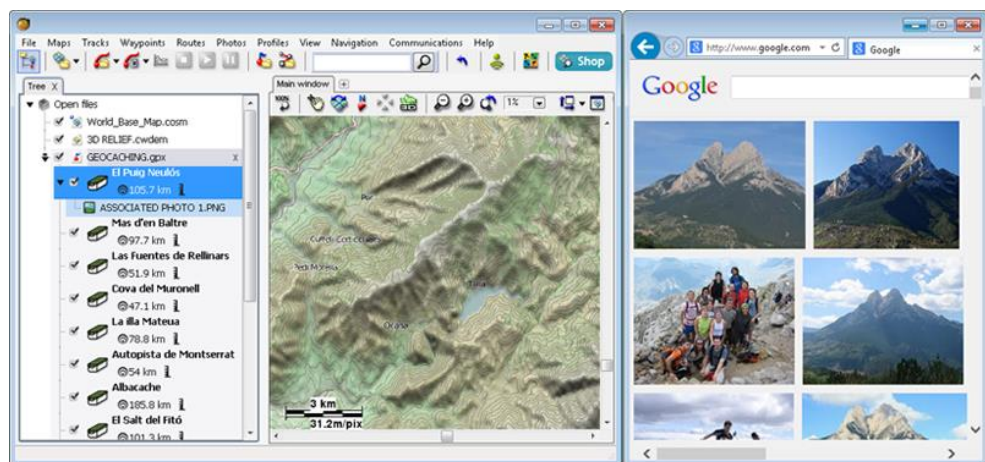
WAŻNE: Mimo, że nie ma możliwości edytowania plików geocache bezpośrednio z urządzenia TwoNav, możesz z łatwością zrobić to używając oprogramowania Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

TwoNav pozwala na pracę z punktami geocache posiadającymi skojarzone pliki takie jak, zdjęcia, tekst, dźwięk... Jeśli plik Geocachingu ma skojarzony plik możesz go odtworzyć poprzez 'Menu główne > Pliki > Geocaching', po ustawieniu geocache'u jako celu. Wykonaj następujące kroki aby powiązać pliki z plikiem geocache używając oprogramowania Land/Air:

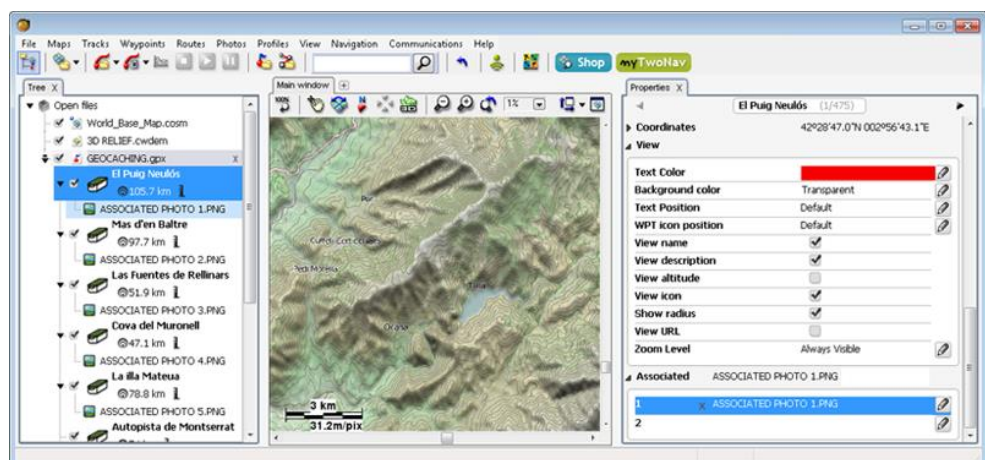
1. Zainstaluj oprogramowanie Land/Air na swoim komputerze (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>
2. Uruchom Land/Air i otwórz plik geocachingu. Geocache zostanie wyświetlone w sekcji 'Punkty trasy' w drzewie danych.
3. Dodaj pliki za pomocą jednej z poniższych metod:
 - **Przeciągnij plik z eksplorera Windows/Mac:** Wciśnij lewy przycisk myszy i przesuń plik do wybranego celu (punkt trasy).



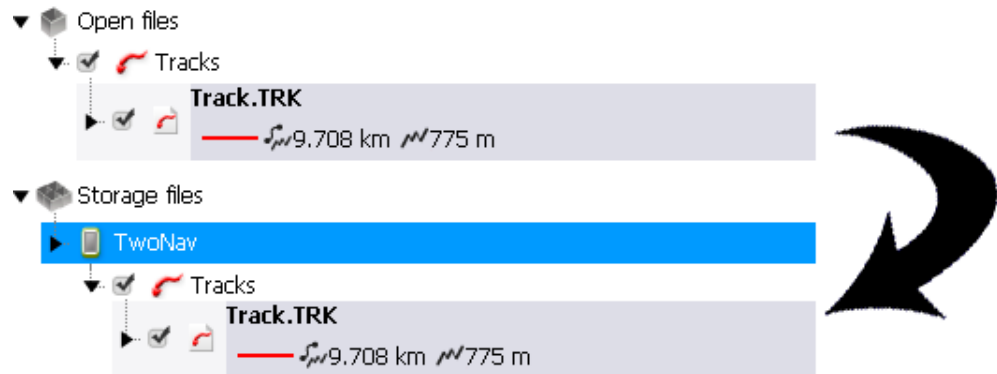
- **Przeciągnięcie plików z przeglądarki (internet):** Możesz również przeciągnąć plik bezpośrednio z przeglądarki, po prostu kliknij na zdjęcie i przeciągnij i upuść je na wybranej nazwie.



- **Dodaj je ręcznie:** Poprzez właściwości punktów, sekcja 'Połączone'.

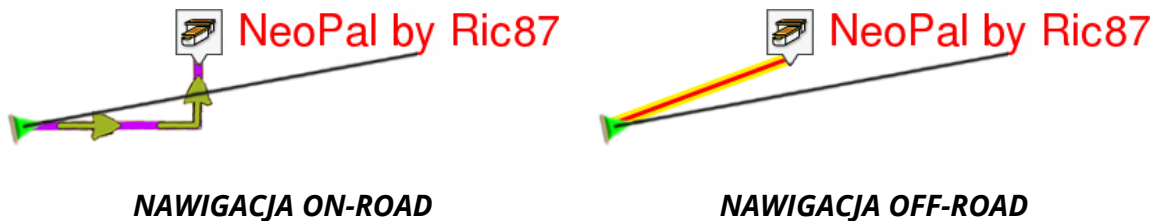


4. Zapisz plik w formacie *.WPT: Otwórz menu kontekstowe i kliknij 'Zapisz'.



5. Wyślij plik wynikowy do swojego urządzenia TwoNav: Użyj funkcji *'Wyślij do'*.

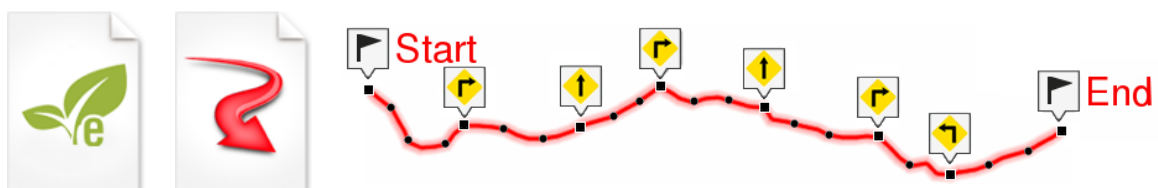
7.3.2 NAWIGACJA GEOCACHE



Możesz włączyć nawigację do każdego z poleconych z:

- **'Menu główne > Start!'**
- **'Menu główne > Pliki > Geocaching > Nawiguj'**
- **Lista punktów trasy:** Wybierz geocache do którego chcesz się udać i naciśnij przycisk *'Nawiguj'*.
- **Okno mapy:** Znajdź geocache do, którego chcesz się udać, otwórz jego tryb *'Pin'* i wybierz opcję *'Nawiguj'*.

7.4 E-ROADBOOK





TwoNav opracowało nową koncepcję nawigacji, dając użytkownikom nowe narzędzie, dzięki któremu możesz cieszyć się bliskością z naturą: e-Roadbooks.

Wykres punktów roadbook to narzędzie bardzo często używane przez współpracowników kierowców rajdowych do nawigacji w nieznanym i niepewnym terenie...



- Natural Park of Las Salinas.BTRK**
- Start**
- Turn LEFT towards the beach**
- STRAIGHT without leaving the road**
- Turn LEFT on the "Es Cavallet "beach**
- Turn RIGHT at the parking**
- STRAIGHT along the main track**
- Turning to the RIGHT after the house**
- STRAIGHT across Las Salinas beach**
...

Roadbook zawiera kilka diagramów, współrzędnych GPS oraz instrukcji, które mogą pomóc w nawigacji, TwoNav wyświetli wszystkie manewry na wyświetlaczu. Zamień swoją wycieczkę w wielką przygodę lub w zabawną grę, a wszystko w zgodzie z naturą...

TwoNav może bezpośrednio otwierać następujące formaty roadbook:



7.4.1 STWÓRZ E-ROADBOOK'A



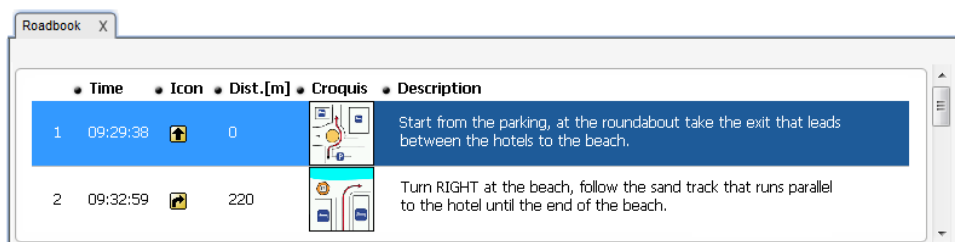
UWAGA: Możesz również przenosić elementy z oprogramowania Land/Air (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>

By stworzyć punkty roadbook potrzebujesz 3 narzędzi:

- Ślady
- Książkę, w której przechowywane są elementy wraz z opisem i ilustracją
- Oprogramowanie Land/Air (Windows/Mac)

Wykonaj następujące czynności żeby stworzyć plik e-Roadbook używając Land/Air:

1. Zainstaluj oprogramowanie Land/Air na swoim komputerze (Windows/Mac) więcej informacji na <http://www.TwoNav.com>
2. Uruchom Land/Air i otwórz ślady. Ślad pojawi się w sekcji 'Ślady' w drzewie danych.
3. Kiedy już ją otworzysz, kliknij prawym przyciskiem i wybierz 'Edytuj Roadbook'. Pojawi się nowe okno zawierające wszystkie punkty śladu.



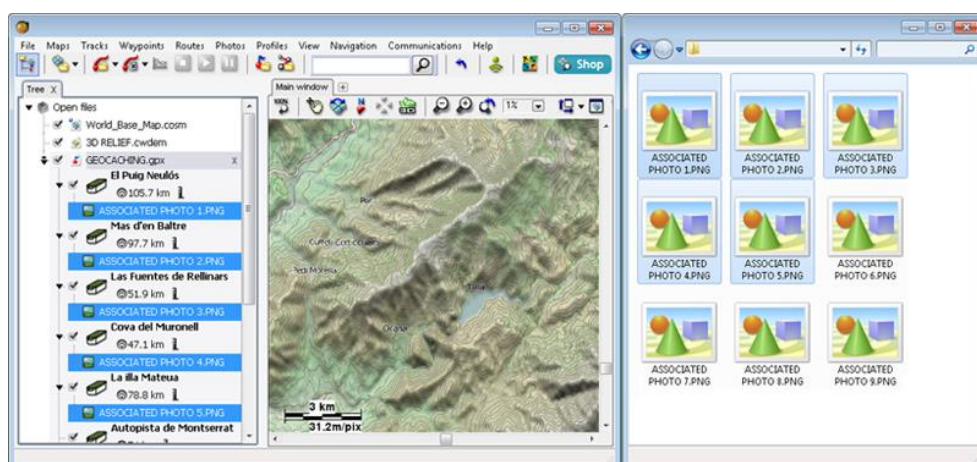
4. Teraz możesz uzupełnić roadbook o istotne informacje:

- **Opis:** Zaznacz istotne manewry, informacje o zabytkach, fakty uwagi...
- **Szkic:** Aby łatwiej się orientować w trasie powiąż obraz przedstawiający znaki nawigacyjne.

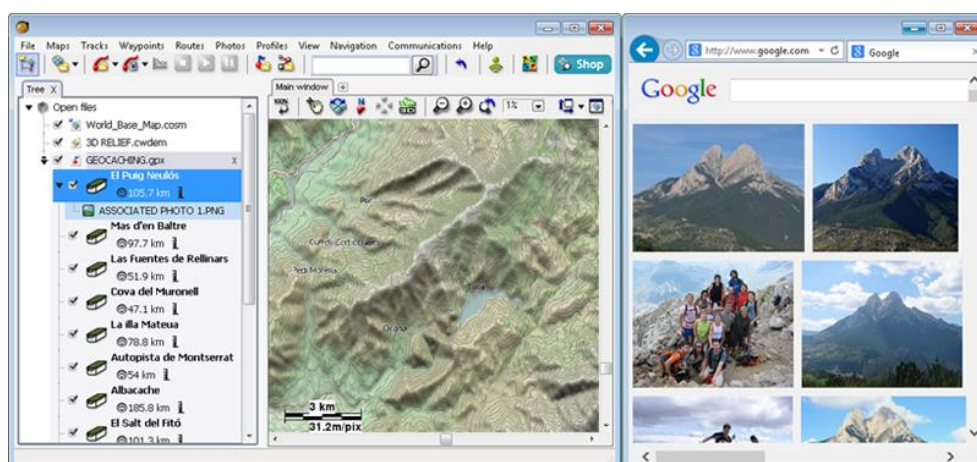
WAŻNE: Aby powiązać obrazy powinieneś je edytować i zapisać w wygodnym formacie (*.BMP) oraz przyciąć do rozmiaru (128x128 pix.), żeby były dopasowane do interfejsu TwoNav. Wyszukaj odpowiedni program do edycji zdjęć.

5. Dodaj pliki za pomocą jednej z poniższych metod:

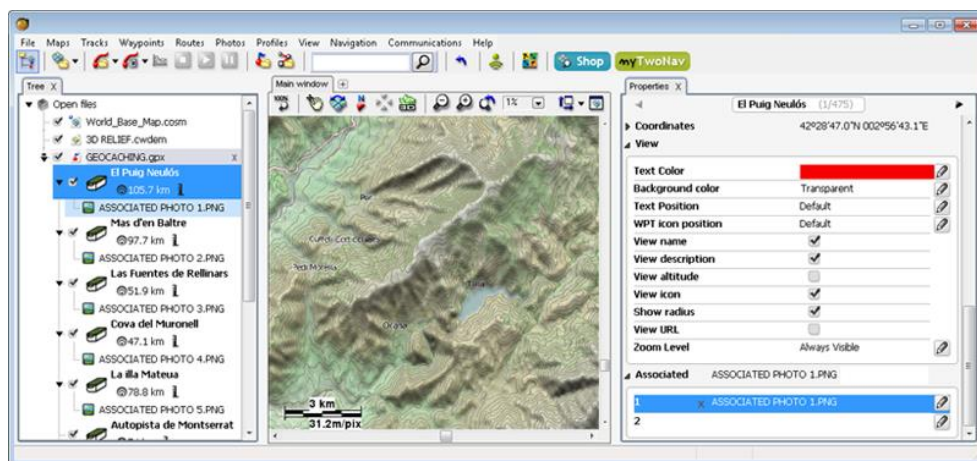
- **Przeciągnij plik z eksplorera Windows/Mac:** Wciśnij lewy przycisk myszy i przesuń plik do wybranego celu (punkt trasy).



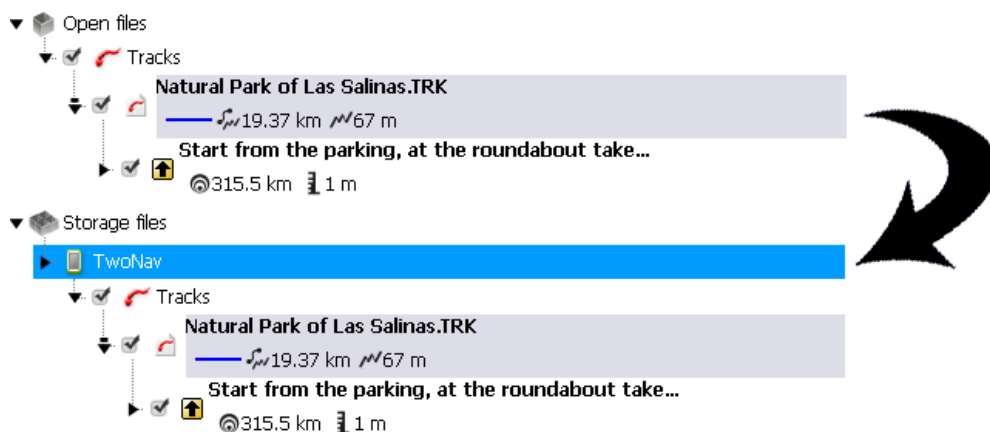
- **Przeciągnięcie plików z przeglądarki (internet):** Możesz również przeciągnąć plik bezpośrednio z przeglądarki, po prostu kliknij na zdjęcie i przeciągnij i upuść je na wybranej nazwie.



- **Doładaj je ręcznie:** Poprzez właściwości punktów, sekcja 'Połączone'.



6. Dodatkowo, jeżeli zamierzasz utworzyć nowe punkty roadbook w innym miejscu na śladzie, pojawi się nowe okno zawierające wszystkie punkty śladu. Najedź kursorem dokładnie w miejsce, które ma być zaznaczone i otwórz menu kontekstowe tego punktu, następnie naciśnij *'Stwórz tutaj punkt roadbook'*.
7. Powtórz tę czynność dla każdego punktu roadbook, który chcesz zaznaczyć.
8. Zapisywanie pliku wynikowego w formacie *.BTRK: Otwórz menu kontekstowe na pliku śladu i wybierz opcję *'Zapisz'*.
9. Wyślij plik wynikowy do swojego urządzenia TwoNav: Użyj funkcji *'Wyślij do'*.



WAŻNE: Nie usuwaj pliku e-Roadbook w formacie *.TRK, ponieważ plik w formacie *.BTRK nie może być edytowany. Jeśli chcesz zmienić jakiegokolwiek parametry, edytuj plik *.TRK i ponownie zapisz go w formacie *.BTRK.

7.4.2 NAWIGACJA E-ROADBOOK



NAWIGACJA ON-ROAD



NAWIGACJA OFF-ROAD

Możesz włączyć nawigację do każdego z poleconych z:

- **'Menu główne > Start!'**
- **Lista punktów ślady:** Wybierz e-Roadbook do którego chcesz się udać i naciśnij przycisk 'Nawiguj'.
- **Okno mapy:** Znajdź e-Roadbook do, którego chcesz się udać, otwórz jego tryb 'Pin' i wybierz opcję 'Nawiguj'.

8 ZAAWANSOWANE USTAWIENIA

8.1 SYSTEM

8.1.1 URZĄDZENIE

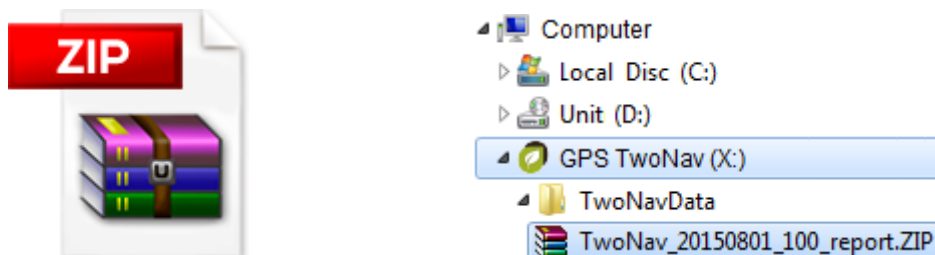
8.1.1.1 KONFIGURACJA DOMYŚLNA



WAŻNE: Opcja ta umożliwia powrót wszystkich możliwych do ustawienia parametrów do stadium początkowego. Wszystkie opcje, które zostały przestawione, zostaną zmienione.

8.1.1.2 RAPORT STANU

Użytkownik może stworzyć 'Raport status' aby wesprzeć dział serwisowy w rozwiązaniu problemu z urządzeniem. Plik *.ZIP zostanie utworzony w folderze: 'TwoNavData/Data'.



Bardzo prosimy o dołączanie tego pliku do zapytań skierowanych do <http://Support.TwoNav.com>

8.1.1.3 O PROGRAMIE

Dowiedz się z jakiej wersji oprogramowania aktualnie korzystasz (informacje dotyczące eBoot/iBoot oraz systemu operacyjnego mogą nie być dostępne dla wszystkich urządzeń).



UWAGA: W celu rozpoznania wersji programu TwoNav zainstalowanego w Twoim urządzeniu, konieczne należy rozwiązać wszelkie wątpliwości lub zaktualizować oprogramowanie.

8.1.1.4 INFORMACJE O REJESTRACJI

Dowiedz się jaki jest status rejestracji oprogramowania TwoNav, w Twoim urządzeniu.

- **Status:** Zarejestrowana/niezarejestrowana aplikacja TwoNav.

TwoNav registered

- **Nazwisko użytkownika:** Zarejestrowany użytkownik. Jeśli twoje urządzenie ma połączenie z internetem, możesz w tym miejscu wpisać swój kod rejestracyjny.

John Smith

- **Device ID:** To jego alfanumeryczny identyfikator, jedyny dla Twojego urządzenia. Jest on niezbędny do aktywacji TwoNav oraz jakiegokolwiek mapy, której chcesz w nim użyć.

X-XXXXX-XXXXXX-XXXXX*XX

8.1.2 KLAWISZE

Do każdego przycisku przypisane są dwie funkcje: jedna z nich uaktywnia się po krótkim a druga po długim naciśnięciu. Obydwie mogą być ustawione w dowolny sposób.

- **Przycisk I:**
 - **Krótkie naciśnięcie:** ?
 - **Długie naciśnięcie:** ?
- **Przycisk II:**
 - **Krótkie naciśnięcie:** ?
 - **Długie naciśnięcie:** ?

8.1.3 JĘZYK

W tym dziale możesz modyfikować język tekstów i głosów systemu.



English



Español



Français



Italiano



Deutsch



Português



Polski



Català



Euskara



Chinese



Türkçe



Suomi



Hebrew



Galego



Magyar

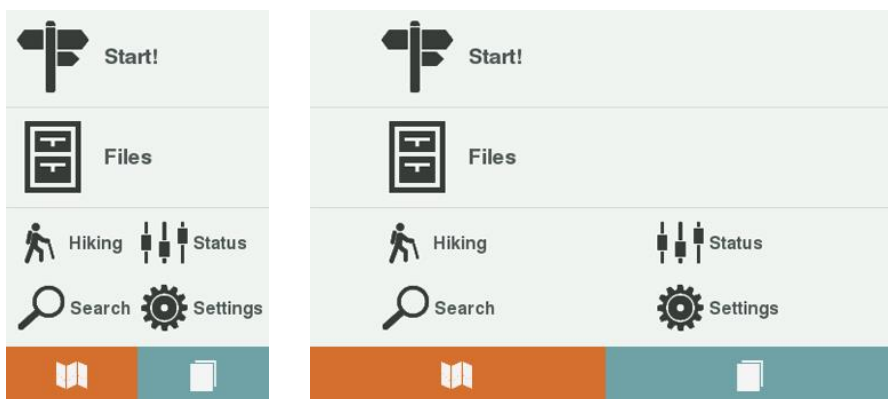


Nederlands

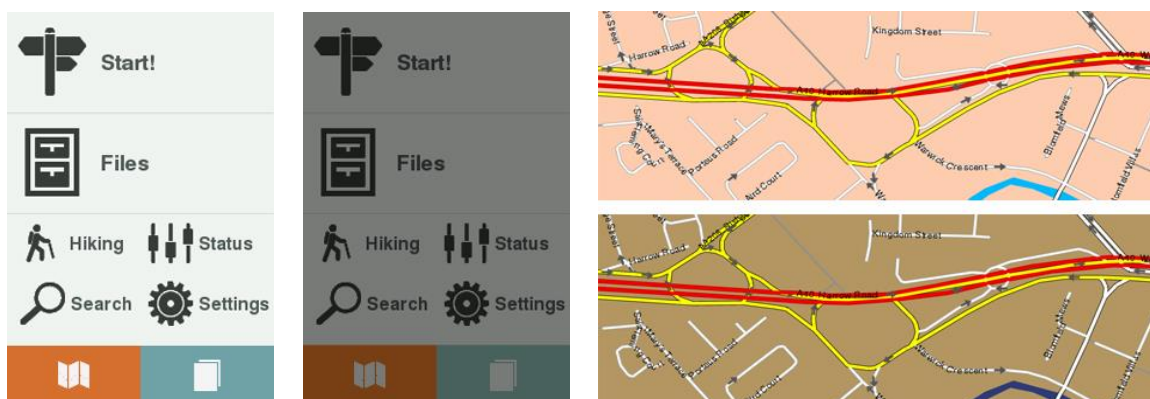
8.1.4 EKRAN

8.1.4.1 OBRACAJ EKRAN

Aktywując opcję 'Obracaj ekran', możesz uzyskać widok krajobrazowy, po czym używać TwoNav w pozycji poziomej. Obracaj TwoNav pod różnym kątem, aby dostosować go do swoich wymogów.



8.1.4.2 WIDOK NOCNY



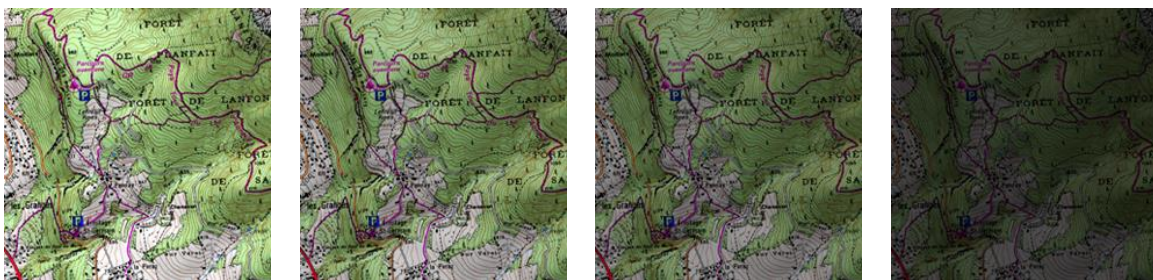
W warunkach słabego oświetlenia, kolory i jasność ekranu TwoNav mogą Cię oślepić. Urządzenie TwoNav posiada widok nocny, redukujący jasność wniosku TwoNav i wyświetlający interfejs użytkownika w ciemniejszych barwach.

- **Nocą i w tunelach:** TwoNav przełącza się w tryb nocny automatycznie w nocy lub gdy znajdziemy się w tunelu.
- **Nocą:** TwoNav przełącza się w tryb nocny automatycznie w nocy (nie w tunelach).
- **Nieautomatyzowane:** Możesz ręcznie ustawiać zmianę na tryb nocny.

UWAGA: Urządzenie TwoNav nieustannie uaktualnia czas, jeśli tylko odbiera sygnał GPS. Wewnątrz budynków zazwyczaj nie ma sygnału satelitarnego, więc automatyczny widok nocny może zostać zakłócony.

8.1.5 JASNOŚĆ

Wyreguluj ilość światła dla ekranu, dopasowując ją do różnych sytuacji. Im większy procent jasności, tym bardziej podświetlona zawartość ekranu.



UWAGA: W trybie nocnym, jasność jest automatycznie redukowana, aby uniknąć oślepienia użytkownika.

8.1.6 AUDIO



Ustaw poziom głośności aplikacji TwoNav oraz wszystkich elementów audio Twojego oprogramowania.

- **Wycisz:** Włącz/Wyłącz ogólny poziom dźwięku aplikacji TwoNav.
- **Ogólne:** Reguluje ogólną audio dla grup elementów dźwiękowych.
- **Alarm:** Reguluje ostrzeżeń alarmowych i radarowych.
- **Kliknięcia:** Reguluj poziom dźwięku naciskanych przycisków.
- **Głos:** Reguluje audio opcji alarmów głosowych dla następnego manewru.

8.1.7 KOORDYNATY

Te ustawienia zostaną użyte w momencie wgrywania jakichkolwiek współrzędnych do aplikacji oraz przy tworzeniu dowolnego elementu (punktu trasy/śladu/trasy):

- **Rodzaj koordynat:** UTM, Szerokość/Długość, BGN...
- **Format stopnia:** skonfiguruj kolejność, w jakiej będą wyświetlane stopnie.

dd.ddddddd dd°mm.mmm' dd°mm'ss.s

- **Podstawa odniesienia (Datum):** Funkcja ta pozwala na odniesienie pozycji punktu (punktu trasy/śladu/trasy), na dokładną pozycję położenia na ziemi. System podstawy odniesienia jest potrzebny, ponieważ ziemia ma kształt niedoskonałej elipsoidy.

8.1.8 JEDNOSTKI

Możesz określić, który typ jednostki pomiaru zastosować w TwoNav:

- **Odległość:** km ft, m, mi, nm
- **Wysokość:** m ft
- **Prędkość:** km/h kt, min/km, mph
- **Małych odległości:** m ft, mi, nm
- **Przyspieszenie:** m/s² g, km/h/s
- **Prędkość pionowa:** m/min ft/min, m/h, m/s
- **Obszar:** m² hect., km²
- **Energia:** Kcal cal, J, KJ, MJ, KWh
- **Głębokość:** m fm, ft

8.1.9 STREFA CZASOWA

Urządzenie TwoNav pozwala wybrać czas zgodny ze współrzędnymi czasu uniwersalnego (Universal Time Coordinates UTC). Jeśli chcesz, możesz również automatycznie ustawić czas letni.



UWAGA: TwoNav uaktualnia czas, dopóki urządzenie otrzymuje sygnał GPS. Zazwyczaj wewnątrz budynków sygnał z satelity nie dociera do urządzenia, chyba że zastosowano powtarzacz, zatem czas, jak również, widok nocny, będą zakłócone.

8.1.10 KATALOGI

Maps list	Waypoint list	Tracks list	Routes list
<input checked="" type="checkbox"/> Portugal_Roads	<input checked="" type="checkbox"/> Waypoints.wpt	<input checked="" type="checkbox"/> Track1.trk	<input checked="" type="checkbox"/> Route1.rte
<input checked="" type="checkbox"/> Spain_Topo	Waypoint1	Start	Start
<input checked="" type="checkbox"/> World_Relief	Waypoint2	End	Waypoint2
<input type="checkbox"/> Ireland_Roads	Waypoint3	Track2.trk	Waypoint3
<input type="checkbox"/> Spain_Ortho	Waypoint4	Track3.trk	End
<input type="checkbox"/> Switzerland_Roads	Waypoint5	Track4.trk	Route2.rte

MAP

PUNKTÓW TRASY

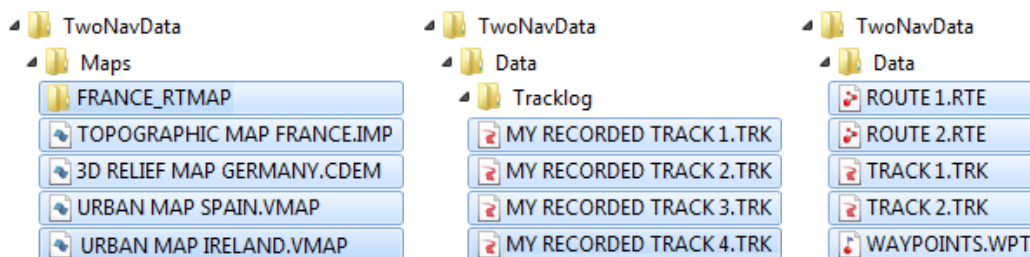
ŚLADÓW

TRASY

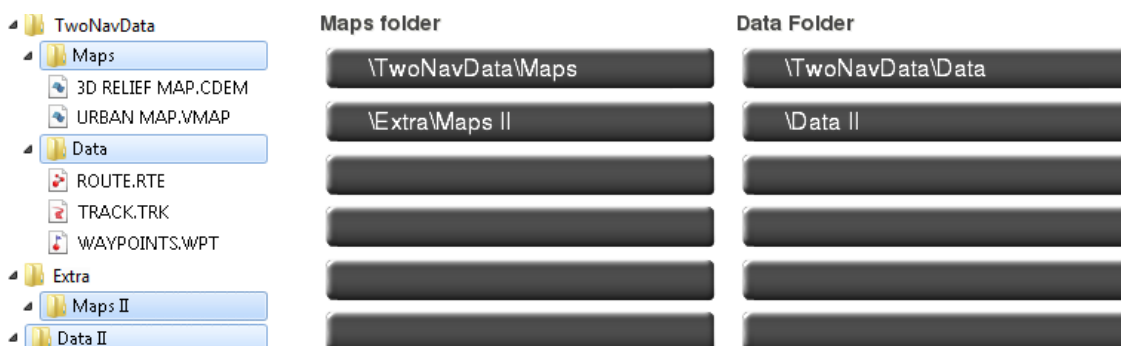
Aby Twoje dane (mapy/punkty trasy/ślady/trasy) zostały wzięte pod uwagę przez TwoNav podczas tworzenia list w dziale 'Menu główne > Pliki' muszą znajdować się w folderze, który dla tego celu utworzyłeś:

- **Domyślny folder dla map:** 'TwoNavData/Maps'
- **Domyślny folder dla nagranych tras:** 'TwoNavData/Data/Tracklog'

- **Domyślny folder dla śladów/punktów trasy/trasy:** *TwoNavData/Data*



Możesz dodać więcej niż tylko jeden folder dla każdego rodzaju danych. Wtedy lista danych będzie zawierała pozycje ze wszystkich folderów, które zostały przez ciebie stworzone.



8.2 STRONA MAPY

8.2.1 PASEK NARZĘDZI



Pasek narzędzi może być dostosowany do Twoich indywidualnych preferencji, skonfiguruj TwoNav tak aby odpowiadał twoim potrzebom, poprzez wyświetlenie narzędzi, których naprawdę potrzebujesz.

- **Dodaj narzędzia:** Poprzez aktywację zaznaczonego kwadracika.
- **Usuń narzędzia:** Poprzez dezaktywację zaznaczonego kwadracika.
- **Uporządkuj narzędzia:** Za pomocą przycisków *'Up/Down'*.

Ważnie: Dowiedz się więcej na temat funkcji paska narzędzi z Załącznika.

8.2.2 PASEK DANYCH

Pasek danych może być dostosowany do Twoich indywidualnych preferencji, pasek danych zawiera kilka trybów:

- **Pasek pola danych:** Podczas nawigacji trasy/sladu, wyświetla najważniejsze dane.



- **Pasek wykresu:** Podczas nawigacji trasy/sladu, wyświetla profil wysokości.



Skonfiguruj TwoNav tak aby odpowiadał twoim potrzebom, poprzez wyświetlenie obszarów danych, których naprawdę potrzebujesz:

- **Dodaj obszary danych:** Poprzez aktywację zaznaczonego kwadracika.
- **Usuń obszary danych:** Poprzez dezaktywację zaznaczonego kwadracika.
- **Uporządkuj obszary danych:** Za pomocą przycisków 'Up'/'Down'.
- **Dodaj/Usuń strony do domyślnych stron:** Używając przycisków '+i' '-i'.

UWAGA: Możesz również zmienić tylko jeden obszar, poprzez otwarcie w nim manu kontekstowego (wybierz 'Zmień ten obszar').

WAŻNE: Dowiedz się więcej na temat obszarów danych z Załącznika.

8.2.3 TRYB PIN

Tryb 'Pin' posiada 2 wiersze, zawierające kilka pól danych, pola te można definiować zgodnie z własnymi potrzebami:

- **Dane główne:** Pokazywane w trybie 'Pin' pole danych głównych.

42°29'29.2"N 001°46'37.9"E

▲ 187,9 km ▬ 2734 m



345°

▲ 187,9 km ▬ 2734 m



- **Dodatkowe dane:** Pokazywane w trybie 'Pin' pole danych dodatkowych.

42°29'29.2"N 001°46'37.9"E

▼ 652,3 km ▬ 58 m



42°29'29.2"N 001°46'37.9"E

▼ 652,3 km ▬ 58 m ▲ 298° ▬ Parres



8.2.4 ZOOM & CENTROWANIE

8.2.4.1 AUTOZOOM



CEL



NASTĘPNE



**WSZYSTKIE
ODCINKI**



AUTOMATYCZ.

Jeśli tryb 'Autozoom' jest aktywny, TwoNav obliczy najbardziej odpowiednie zbliżenie dla aktualnej prędkości (ogólnie, im większa prędkość, tym większe oddalenie):

- **Nie:** Funkcja wyłączona.
- **Automatycznie:** Automatycznie przybliży okno.

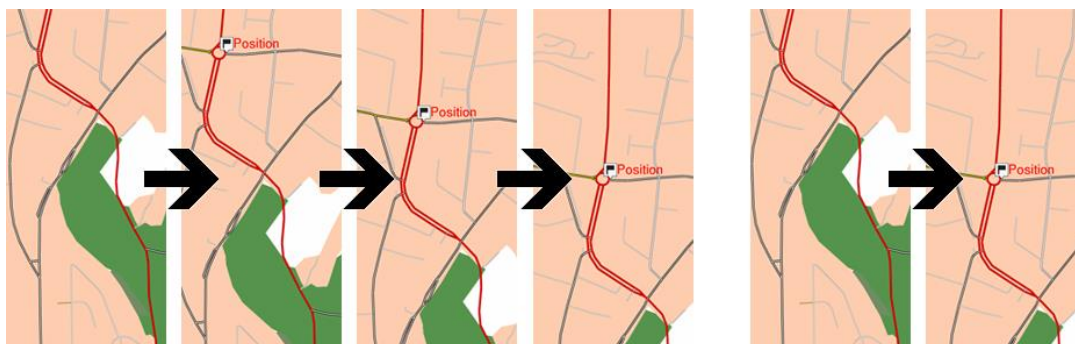
- **Pokaż cel:** Przybliża okno, które zawiera aktualną pozycję oraz punkt docelowy.
- **Pokaż następne:** Przybliża okno zawierające aktualną pozycję oraz następny punkt trasy/trasę itp.
- **Pokaż wszystkie odcinki:** Przybliża okno zawierające aktualną pozycję oraz aktualny odcinek bądź pełen ślad.
- **Ustaw skalę:** Przybliża okno zgodnie z wartością 'Ustawień skali'.
- **Skala mapy:** Przybliża okno zgodnie ze skalą mapy.

Ponadto, w czasie nawigacji, jeśli 'Wymuś 2D' jest włączona, widok mapy 2D jest automatyczny nawet jeśli inne widoki są aktualnie wyświetlane.

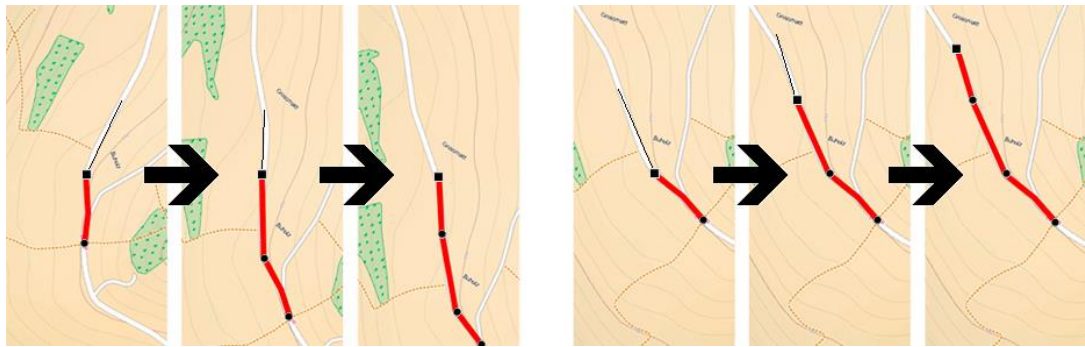
8.2.4.2 CENTROWANIE

Podczas nawigacji możesz przesuwając mapę, żeby zobaczyć pozostałą część obszaru, tracąc odniesienie w stosunku do aktualnego położenia. W takim wypadku, na ekranie wyświetli się przycisk 'Centrowania'.

- **Czas do wycentrowania:** Czas centrowania można modyfikować, a nawet wyłączać, wychodząc z opcji przycisku centrowania, w celu powrotu do poprzedniego położenia.
- **Płynne centrowanie:** Centrowanie można wykonywać łagodnym ruchem lub natychmiastowo.

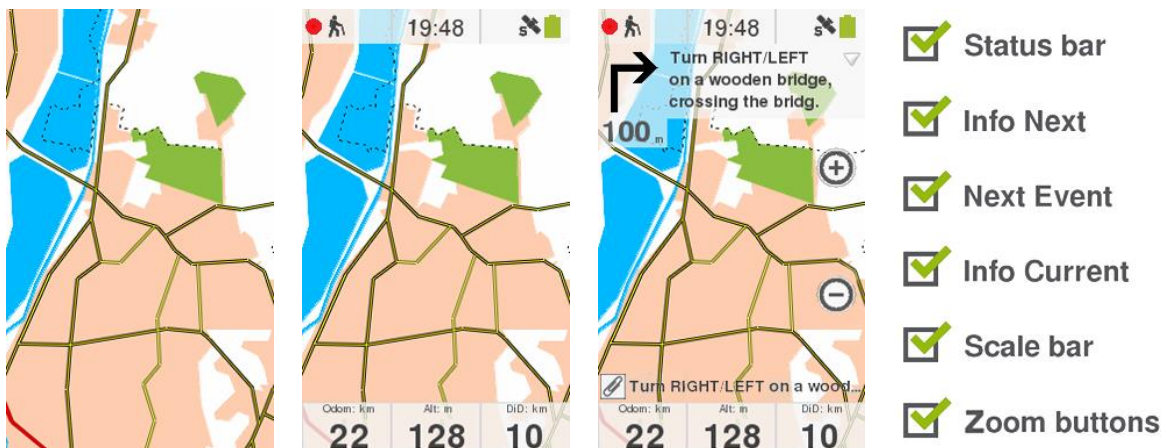


- **Wyśrodkuj po edycji:** Okno zostanie automatycznie wyśrodkowane po zakończeniu nowego punktu śladu/trasy. Jeśli ta funkcja jest wyłączona, okno mapy nie zostanie automatycznie odświeżone i konieczne będzie ręczne przesuwanie mapy.



UWAGA: Kiedy aktywowana jest funkcja 'Autozoom', podczas wciskania przycisku 'Centrowanie', powróci również zoom zgodny z twoją aktualną prędkością, co tym samym spowoduje zmianę poziomu zróżnicowania zoomu, który ustawiłeś wcześniej.

8.2.5 TABLICE INFORMACYJNE



Pokaż/Ukryj funkcje dostępne z okna mapy.

8.2.6 OBIEKTY NA MAPIE

8.2.6.1 ŚLADY

Możesz spersonalizować, wszystkie wyświetlane na mapie ślady:

- **Rysuj strzałki na śladzie:** By łatwo poznać kierunek.



- **Losowe kolory śladu:** Użytkownik może wybrać który z kolorów będzie na ekranie przedstawiał obniżenie. Kolory obniżenia powiązane są z różnymi polami śladu (wysokość śladu, prędkość, nachylenie, wysokość barometryczna, częstotliwość akcji serca...).



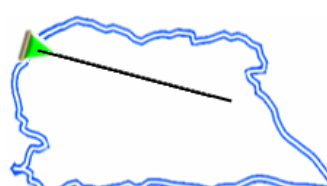
- **Grubość domyślna:** Definiuje grubość linii nowo utworzonych śladów (wszystkie wcześniej zapisane ślady zachowają oryginalną grubość linii).



8.2.6.1.1 ŚLAD NAWIGACJI

Ślad, według którego obecnie nawigujesz, jest wyświetlany na mapie i może być ustawiony według własnych preferencji:

- **Podświetl ślad nawigacji:** Kiedy będziesz nawigowany po trasie, zobaczysz różnicę pomiędzy aktywnymi trasami a pozostałymi trasami.
- **Podwójna linia:** Aktywny ślad jest wyświetlany za pomocą podwójnej linii aby można było go łatwo odróżnić od pozostałych śladów.



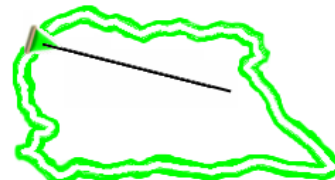
- **Kolor nawigowanego śladu:** Zazwyczaj aktywne ślady mają wyróżniającą się grubość i są wyświetlane innymi, odróżniającymi się od reszty kolorami.



- **Kolor nawigowanego śladu:** Kolor podwójnej linii aktywnego śladu.



- **Grubość podwójnej linii:** Grubość linii wskazującej aktywny ślad. Odróżnia oznaczony ślad od reszty.



- **Przezroczystość podwójnej linii:** Przezroczystość linii wskazującej aktywny ślad.

8.2.6.2 POI (POINTS OF INTEREST) & GEOCACHES

Punkty POIs (Points Of Interest) są to punkty trasy, pogrupowane według różnych kategorii usług, które mogą być użyteczne w trakcie nawigacji (hotele, restauracje, pola campingowe, stacje paliw, sklepy, itp.).

Punkty POIs są wyświetlane za pomocą różnych ikon przypisanych do konkretnego rodzaju usługi. Większość punktów POIs zawiera opis usługi, współrzędne punktu trasy, dane kontaktowe, itp.

UWAGA: Opcja dostępna tylko jeśli mapa drogowa jest załadowana.



Punkty POIs wyświetlane na mapie, mogą być w pełni spersonalizowane:

- **Aktywne punkty POIs:** Wyświetl/Ukryj punkty POIs wybranej kategorii, te punkty POIs są zazwyczaj zapewniane przez mapy wektorowe (*.VMAP).
- **Aktywne indywidualne punkty POIs:** Wyświetl/Ukryj indywidualne punkty POIs na mapie, te punkty POIs tworzysz sam i konieczne jest ich umieszczenie w folderze 'TwoNavDane/POI'.

UWAGA: Ten rodzaj punktów POIs domyślnie nie będzie znajdować się na liście punktów trasy, ale zostaną wyświetlone bezpośrednio na mapie.

Geocache zaznaczone jako znalezione nie pojawią się na liście punktów trasy ani okno mapy. Zaznaczając to okno, użytkownik nie będzie mógł widzieć już odnalezionych geocache'ów.



8.2.6.3 ETYKIETY

Możesz w pełni spersonalizować ikony wyświetlane na mapie:

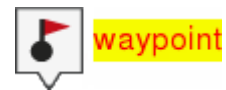
- **Wielkość fontów dla wszystkich etykiet:** Etykiety dla punkty trasy będą miały taki rozmiar.



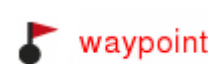
- **Kolor etykiet dla nowy punktów:** Domyślny kolor nowych punktów (punkty trasy stworzone wcześniej nie zmieniają oryginalnego koloru).



- **Kolor tła nowych dla nowy punktów:** Kolor tła nowych punktów.



- **Przezroczyste tło dla nowy punktów:** Tło może być także przezroczyste.
- **Pozycja ikony punktów trasy:**



- **Pokaż promień:** Określ, w jakich sytuacjach, promień punktu trasy będzie wyświetlany.



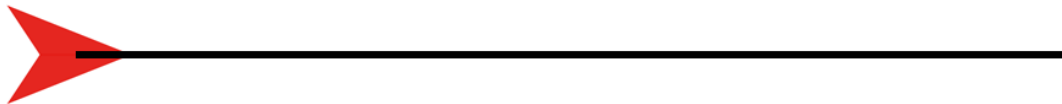
- **Kolor promienia:** Domyślny kolor promienia dla punktów trasy, które wyświetlają promień.



- **Grubość promienia:** Domyślna grubość promienia dla punktów trasy, które wyświetlają promień.



8.2.7 ZNACZNIK



Ikona wyświetlana na mapie, może być dowolnie ustawiona według własnych preferencji:

- **Znacznik:** Wygląd ikony przedstawiającej obecną pozycję na mapie.



- **Wielkość znacznika:** Rozmiar ikony przedstawiającej obecną pozycję na mapie.



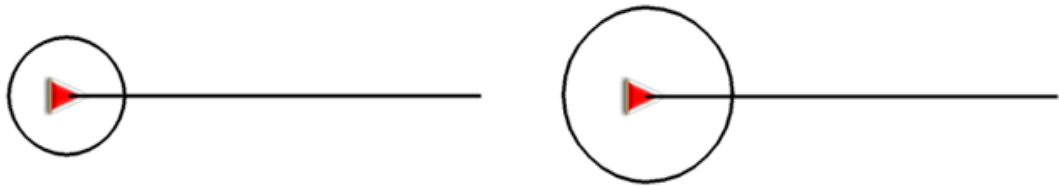
8.2.7.1 DODATKOWE ELEMENTY

Ikona wyświetlana na mapie, może być dowolnie ustawiona według własnych preferencji:

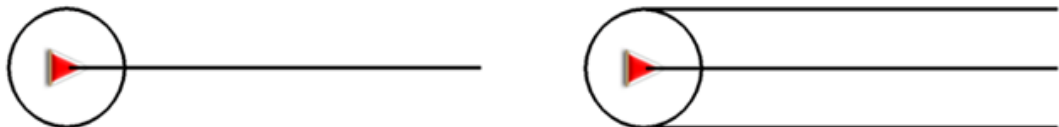
- **Stały okrąg i linie równoległe:** Zostanie narysowany okrąg oraz linię określające pozycję.



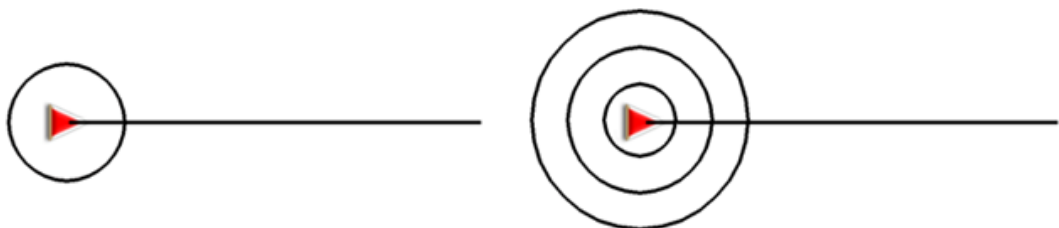
- **Promień stałego okręgu:** Określa rozmiar obwodu okalającego Twoje położenie.



- **Rysuj cyple linii zmiennych:** Rysuj linie równoległe do linii cypla (Wytyczne wskazujące kierunek poruszania się).



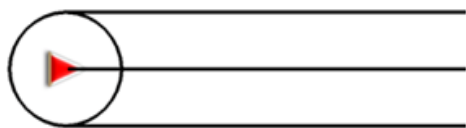
- **Zmienny okrąg:** Możesz dodać wokół swojej pozycji więcej okręgów. Musisz określić promień wewnętrznego okręgu oraz liczbę kolejnych okręgów, które będą w jednakowej odległości od pierwszego, wewnętrznego okręgu.



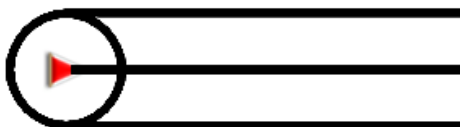
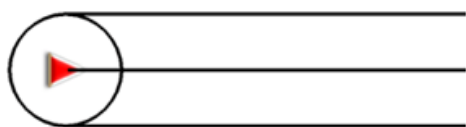
- **Zobacz obracający się promień:** Podczas obrotu zostanie wyświetlony promień odpowiadający opisanemu obwodowi.
- **Pokaż linię dziobu:** Ustaw długość linii cypla, która będzie wyświetlana na mapie.



- **Wyłączenie:** Linia cypla nie będzie wyświetlana.
- **Piksele:** Ustaw długość linii cypla w pikselach.
- **Rzeczywista odległość:** Linia cypla będzie wyświetlana na mapie w rzeczywistej skali.
- **Spodziewana odległość w czasie:** TwoNav oblicza czas dzielący użytkownika od dotarcia do celu na podstawie obecnej prędkości.
- **Nieskończone:** Długość linii będzie nieskończona.
- **Koloruj dodatkowe elementy:** Domyślny kolor dodatkowych elementów.



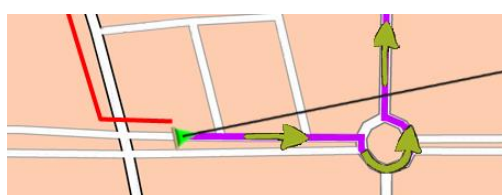
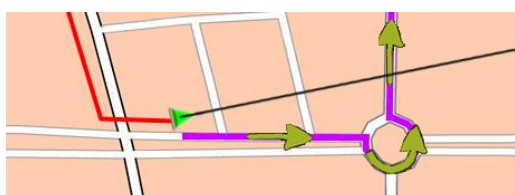
- **Grubość dodatkowe elementy:** Domyślna grubość dodatkowych elementów.



8.2.7.2 WYGŁADZONA POZYCJA

Ze względu na wiele czynników, precyzja GPS może być niedokładna, problem ten może mieć wpływ na właściwe wyświetlanie wskaźnika na mapie.

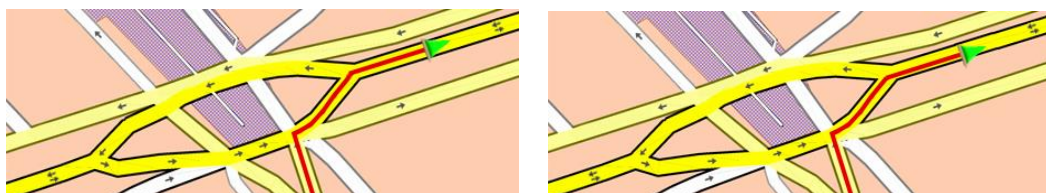
- **Wygładzanie:** Urządzenie TwoNav oblicza odchylenia zapisu GPS i wyświetla wygładzoną trasę, aby pokazać łagodniejszy ruch oraz umożliwić lepsze odbieranie prędkości w odniesieniu do terenu. Po włączeniu tej funkcji będziesz mógł obliczyć dokładną odległość i moment przeprowadzenia manewru. Funkcja ta uwzględnia systemowe opóźnienia sygnału za pomocą przewidywania pozycji GPS, dzięki czemu twoja pozycja jest pokazywana niemal w czasie rzeczywistym.
- **Magnes do trasy:** Wskaźnik będzie wyświetlany na najbliższej ulicy. Ustaw dystans tolerancji, która ma być pod uwagę, aby przesunąć kursor.



- **Magnes do ścieżki:** Wskaźnik będzie wyświetlany na najbliższej ulicy lub ścieżce. Ustaw dystans tolerancji, która ma być pod uwagę, aby przesunąć kursor.



- **Magnes kierunku ulicy:** Wskaźnik będzie wyświetlany w kierunku ulicy, którą podążasz.



- **Nawigacja statyczna:** Czip wbudowany w GPS ma wprowadzoną minimalną wartość prędkości, która będzie uznawana za ruch. Prędkości poniżej tej wartości nie będą uznawane za ruch. Ta wartość jest ustawiona domyślnie i nie może zostać przez ciebie zmieniona.

<u>Nawigacja statyczna:</u>	<u>Bieżąca prędkość:</u>	➔	<u>Uwzględniany wzrost:</u>
4.3 km/h	4.1 km/h		0 km/h
	<u>Bieżąca prędkość:</u>	➔	<u>Uwzględniany wzrost:</u>
	4.7 km/h		4.7 km/h

8.2.8 ORIENTACJA MAPY

Możesz wybierać spośród dwóch trybów wyświetlania dla elementów załadowanych w oknie mapy:

- **Śledź ślad:** Ustaw mapę w kierunku kursu, mapa będzie się obracać, żeby dostosować się do aktualnego kursu, a na ekranie wyświetli się perspektywa przed tobą. Perspektywa przed tobą będzie wyświetlana na ekranie.



- **Północ u góry:** Mapa nie jest ustawiona, twoje położenie będzie zaznaczone wskaźnikiem w środkowej części ekranu, a wskaźnik będzie się obracał, pokazując Twój aktualny kurs. Mapa nie będzie się obracać, a północ zawsze będzie u góry ekranu.

UWAGA: Możesz modyfikować tę opcję w pasek narzędzi.

8.2.9 AUTOMAPY



Najłatwiejszy sposób na zastosowanie najbardziej odpowiedniej mapy do każdej sytuacji, to aktywacja funkcji *'Automapy'*:

- **Automatyczne otwieranie map:** Otwiera mapę najbardziej pasującą do danej sytuacji.
- **Preferowany typ map:** Wybierz typ mapy, który będzie wykorzystywany jako domyślny.
- **Auto-otwieranie mapy 3D (*.CDEM):** Otwiera najbardziej odpowiednie mapy wysokościowe dla każdej sytuacji (włączone niezależnie od *'Automatyczne otwieranie map'*).

UWAGA: Zalecane jest, aby ta opcja była zawsze włączona, szczególnie wtedy, gdy musisz wprowadzić zmiany w trybie nawigacji.

8.2.10 RELIEFY CDEM

Urządzenie TwoNav może wykorzystywać mapy wzniesień (siatki punktów z informacją o wysokości terenu) aby dysponować danymi o wysokości w odniesieniach utworzonych przy pomocy programu (punkty trasy/trasy/ślady), tak by użytkownik mógł dysponować trybem wizualizacji wymiarowo.

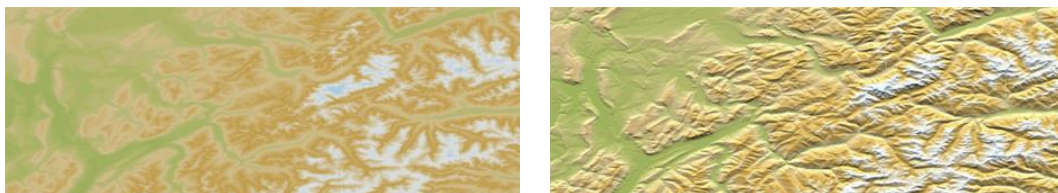
- **Rysuj relief:** Włącz/Wyłącz tę funkcję.
- **Cieniowana 2D relief:** Cienie reliefów mogą być wyświetlone na mapach prezentowanych w trybie 2D.



- **Kolory ukształtowania terenu:** użytkownik może wybrać pomiędzy trzema różnymi hipsometrycznymi opcjami kolorystycznymi mapy: wysoko kontrastowe kolory, nisko kontrastowe kolory, domyślna paleta kolorów...



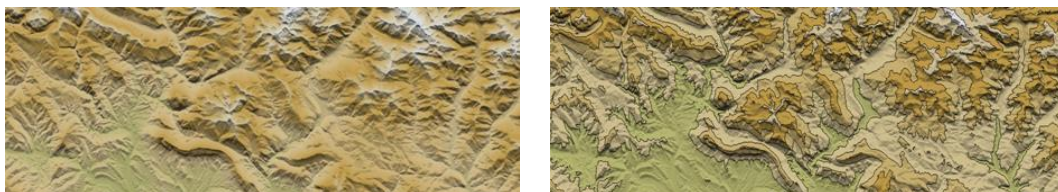
- **Rysuj cieniowany krajobraz:** Ta opcja wizualizacji daje bardziej atrakcyjną rzeźbę terenu.



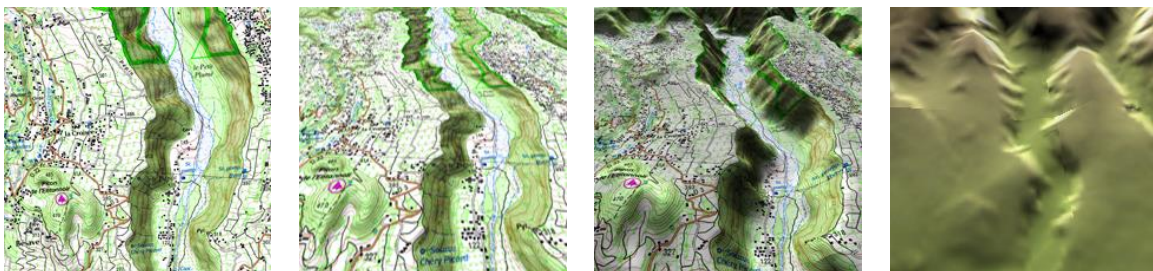
- **Kolorowe kroki:** Zamiast użycia kolorów cieniowanych, dla każdego interwału wysokości zostanie użyty jeden kolor.



- **Rysuj linie poziomów:** Linie wysokości są rysowane.



8.2.11 3D



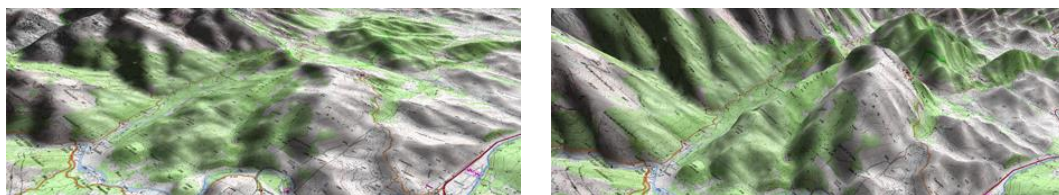
2D PŁASKI**3D PŁASKI****3D+ RELIEF****RELIEF**

Urządzenie TwoNav oferuje różne tryby wizualizacji, aby w każdej chwili mieć najbardziej adekwatną perspektywę.

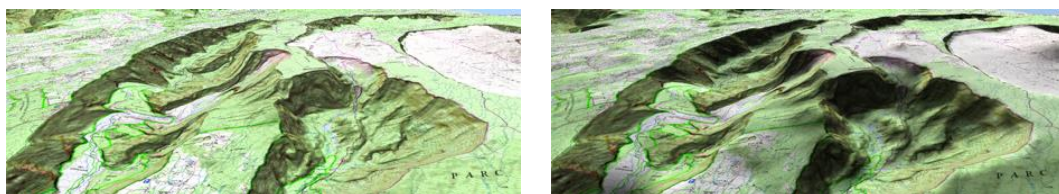
- **Tryb '2D płaski':** Plan zenitalny.
- **Tryb '3D płaski':** Trójwymiarowy, płaski obraz bez rzeźby, ale z perspektywą.
- **Tryb '3D+ relief':** Wyświetla hologramię terenu w realnym odwzorowaniu 3D (mapy wektorowe nie będą wyświetlane w 3D+). Ten tryb dostępny jest wyłącznie wtedy, gdy zostaną spełnione następujące warunki:
 - Mapy relief 3D (*.CDEM)
 - Mapy rastrów (normalnie *.RMAP lub *.ECW)

WAŻNE: W celu zmiany trybu wciśnij przycisk '2D > 3D > 3D+' na pasku narzędzi.

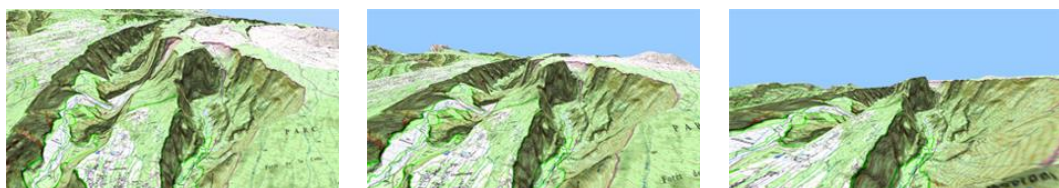
- **Tryb '3D':** Wybierz kolejność dla przycisku '2D > 3D > 3D+'
 - **'2D płaski > 3D płaski':** 2 pozycje '2D > 3D'
 - **'2D płaski > 3D+ relief' (w przypadku mapy rastrów):** 2 pozycje '2D > 3D/3D+' (Urządzenie TwoNav podejmie próbę wyświetlenia trybu 3D+. Jeśli nie będzie to możliwe, wyświetlony zostanie tryb 3D płaski)
 - **'2D płaski > 3D płaski > 3D+ relief':** 3 pozycje '2D > 3D > 3D+'
- **Mapa 2D/3D:** Wybierz sposób wyświetlania mapy na głównym ekranie nawigacyjnym:
 - **'2D płaski'**
 - **'3D płaski'**
 - **'3D+ relief'**
- **Wyolbrzymienie wysokości:** Zwielokrotnia wysokość rzeźby, aby uwydatnić efekt w trybie 3D+.



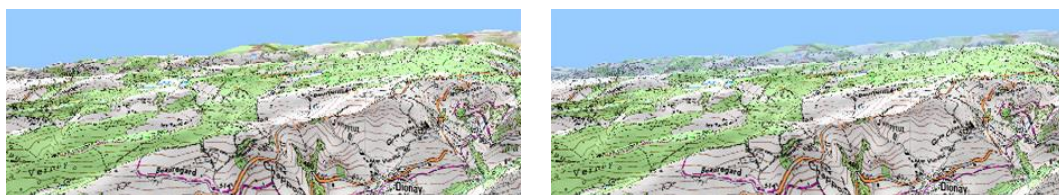
- **Cieniowanie:** Dzięki tej opcji rzeźba terenu będzie wyświetlona w bardziej przejrzysty i atrakcyjny sposób, ponieważ zawiera wzmocnienie symulacji cieniowania. Ta opcja działa jedynie w trybie 3D+.



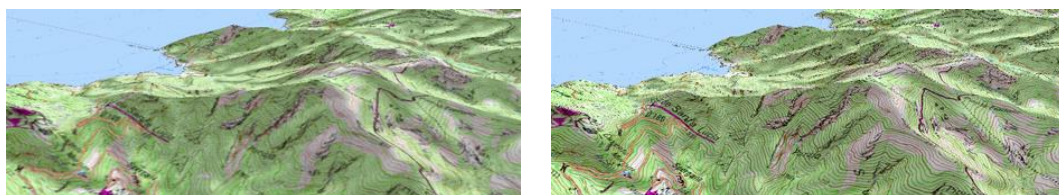
- **Pole widzenia:** Pole widzenia określa kąt, z jakiego widoczna będzie mapa. Wprowadzając kąt powyżej 60°, funkcja działa podobnie jak aparat z obiektywem szerokokątnym.



- **Mglisty horyzont:** Najbardziej oddalona część perspektywy będzie wyblakła, tworząc efekt zamglenia pomiędzy niebem a mapą, w ten sposób bardziej je od siebie odróżniając.



- **Jakość 3D:** Dostosuj głęboką jakość 3D wybierając z dostępnej listy stopni.



- **Maksymalna ilość warstw:** Ustaw maksymalną ilość map, które będą wyświetlane w warstwach (im wyższa ilość map, tym wolniej będą się ładowały).



- **Poziom morza:** Jeśli wysokość jest poniżej poziomu morza, tryb 3D może prezentować tę sytuację poprzez ustawienie aktualnej wartości poziomu morza.

8.3 STRONY DANYCH

<input checked="" type="checkbox"/> Time <input checked="" type="checkbox"/> Chronometer <input checked="" type="checkbox"/> Mean Speed <input checked="" type="checkbox"/> Partial energy <input checked="" type="checkbox"/> Mean pace <input checked="" type="checkbox"/> Altitude <input checked="" type="checkbox"/> Trip odometer <input checked="" type="checkbox"/> Accumulated climb	Data		Graph		Compass	
	Time	Chronometer	Chronometer	Time VCoach	Coordinates	Bearing
	16:38	03:60:81	03:60:81	30 min	42°27'49.9"N	303 °
	Mean Speed	Current pace			001°46'59.0"E	
	24 km/h	15 min/km			Compass	
	Altitude	Accum. climb				
	52 m	125 m	Speed	Dist. VCoach		
	Trip Odom.	Partial energy	77 km/h	488 m		
		80 km	10 Kcal			

Pasek danych oraz stron danych może być dostosowany do Twoich indywidualnych preferencji, skonfiguruj TwoNav tak aby odpowiadał twoim potrzebom, poprzez wyświetlenie obszarów danych, których naprawdę potrzebujesz.

- **Dodaj obszary danych:** Poprzez aktywację zaznaczonego kwadracika.
- **Usuń obszary danych:** Poprzez dezaktywację zaznaczonego kwadracika.
- **Uporządkuj obszary danych:** Za pomocą przycisków 'Up'/'Down'.
- **Dodaj/Usuń strony do domyślnych stron:** Używając przycisków '+'/'-'.

UWAGA: Możesz również zmienić tylko jeden obszar, poprzez otwarcie w nim manu kontekstowego (wybierz 'Zmień ten obszar').

WAŻNE: Dowiedz się więcej na temat obszarów danych z Załącznika.

8.4 NAWIGACJA



Nawigacja to jedna z kluczowych cech aplikacji TwoNav, zależenie od wybranego profilu, TwoNav zostanie automatycznie skonfigurowany pod potrzeby aktywności. Dodatkowo, jeżeli chcesz ustawić konkretną funkcję, możesz to zrobić niezależnie od reszty ustawień:

- **Przywróć nawigację na starcie:** TwoNav ustawia ostatnie miejsce docelowe, które było ustawione przed wyłączeniem urządzenia.

8.4.1 AUTOTRASA



TwoNav może być tak ustawiony, aby obliczał trasę z aktualnej pozycji, aż do wybranego miejsca docelowego. Zdefiniuj swój cel i TwoNav automatycznie obliczy najlepszą trasę zgodnie z Twoimi preferencjami.

- **Tryb nawigacji auto:** Ustaw tryb nawigacji, który ma zostać aktywowany.
 - **Aut-przeliczanie trasy:** TwoNav automatycznie obliczy Twoją trasę i poprowadzi Cię zgodnie z nią, informując o manewrach poprzez dźwięki i oznaczenia wizualne.



- **Prosta linia:** Wyświetlanie prostej linii łączącej Twoją aktualną pozycję z celem podróży.

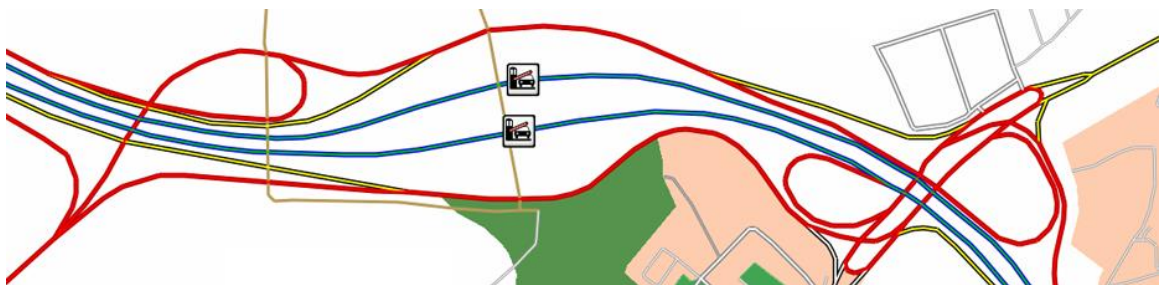


8.4.1.1 NAJSZYBSZA/NAJKRÓTSZA

Zanim rozpoczniesz nawigację, ważne jest abyś określił czy planowana trasa będzie automatycznie obliczana jako:

- **Najszybsza**
- **Najkrótsza**

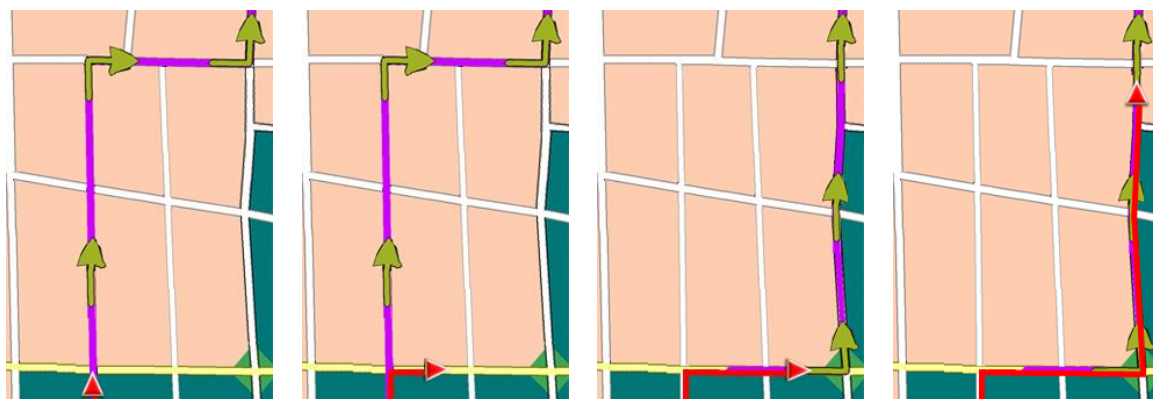
8.4.1.2 OGRANICZENIA



Zanim rozpoczniesz nawigację, ważne jest abyś określił czy planowana trasa będzie wykonywana tylko na niektórych rodzajach dróg:

- **Drogi nieutwardzone**
- **Autostrady**
- **Opłaty**
- **Prom**

8.4.1.3 PRZELICZ



Mimo, że urządzenie TwoNav zostało skonfigurowane z jak największym prawdopodobieństwem pracy we wszystkich możliwych sytuacjach, z zaprogramowanej trasy (zanim zostanie ona użyta) a z której nie korzystasz, możesz wybrać czas lub odległość, co zostanie przeliczone, dostosowując te elementy do aktualnej pozycji.

8.4.2 AUTOLAPS



Dostosuj narzędzia treningu do swoich potrzeb:

- **Autolaps:** Bardziej dokładna analiza twojego śladu jest możliwa poprzez 'wirtualne' podzielenie jej na odcinki trasy, możesz podzielić ją ze względu na czas, odległość lub warunki powietrzne. Przeanalizuj odcinek trasy w jego właściwościach, kliknij wybrany odcinek trasy aby dowiedzieć się więcej na jego temat.
- **Analizy odcinków:** Ustaw domyślną wartość podziału śladu na odcinki. W momencie osiągnięcia domyślnej wartości, automatycznie włączy się nowy odcinek, o takim samym przedziale co poprzedni.
- **Autoodcinki na mapie:** Określ czy chcesz, aby wyświetlany na mapie ślad, był automatycznie podzielony na odcinki. Możesz wybrać czy odcinki będą różnokolorowe czy w jednym kolorze.
- **Alarm przy zmianie odcinka:** TwoNav może wyświetlić ostrzeżenie (okno pop up) za każdym razem, kiedy odcinek zostanie zakończony.

- **Informacja przy zmianie odcinka:** Jeżeli 'Alarm przy zmianie odcinka' jest włączony, zdefiniuj, które pola danych mają być wyświetlone w oknie pop up. Wyświetlą się wartości, nagrane podczas konkretnego odcinka.

8.4.3 NASTĘPNE PUNKTY TRASY



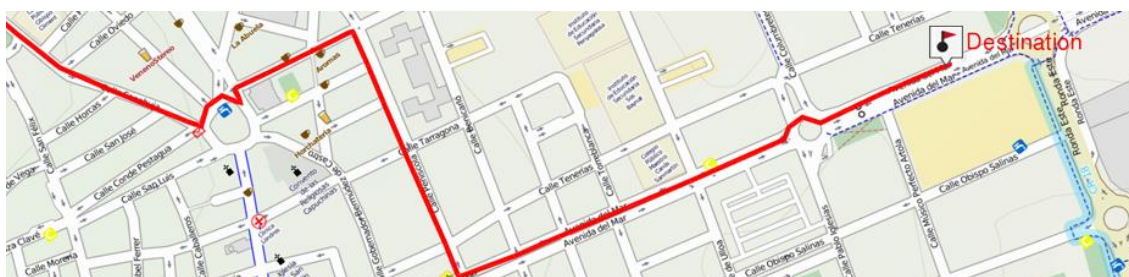
Nawigując po trasie, możesz wybrać konkretne zdarzenie, aby zatwierdzić punkt drogi i przełączyć się do kolejnego:

- **Promień następnego punkty trasy:** Wprowadź promień następnego punkty trasy (nie jakiegokolwiek).
- **Promień jakiegokolwiek następnego punkty trasy:** Wprowadź promień jakiegokolwiek następnego punkty trasy (może to być następny i którykolwiek z następujących po nim, ale nie poprzedni).
- **Tryb książki drogowej:** Gdy wprowadzisz promień któregoś punktu drogi, będzie on ustawiony jako następny. Gdy wyjdiesz z niego, aktywowany będzie następny. Tryb ten przewidziany jest dla książek drogowych (roadbooks), ponieważ kiedy korzysta się z książki drogowej, wymagane jest pokazanie informacji aktualnego punktu drogi w jego środowisku. W ten sposób można postępować dokładnie według instrukcji dla każdego punktu.
- **Dwusieczna wewnątrz następnego punkty trasy:** Wprowadź promień następnego punkty trasy i przetnij dwusieczną, która jest utworzona z następnego i poprzedniego punktu.
- **Dwusieczna wewnątrz następnego punkty trasy lub 10% promienia któregoś punkty trasy:** Tak jak poprzednia, ale jeśli którykolwiek punkt drogi jest bardzo blisko (10% jego promienia), zostanie on zatwierdzony i następny zostanie aktywowany.

- **Tylko pasek przycisków:** Nie przejdzie automatycznie do następnego punktu drogi, można to zrobić ręcznie przy pomocy przycisków 'Następny punkty trasy' i 'Previ punkty trasy'.

Również w tym dziale opcji można wyznaczyć domyślny promień dla punktów na drodze dla danej trasy, który zostanie zastosowany, kiedy informacja ta nie będzie dostępna. Oznacza to, że jeśli zdefiniowaliśmy promień dla konkretnego punktu danej trasy, zostanie on wzięty pod uwagę. Natomiast jeśli punkt nie posiada promienia, zostanie użyty promień domyślny.

8.4.4 SZACUNKOWY CZAS



Użytkownik może konfigurować ustawienia, by obliczyć szacowany czas dojazdu do celu:

- **Szacowany czas:**
 - **Na podstawie śladu/trasy:** Oblicza przybliżony czas dotarcia na miejsce uwzględniając czas przebycia trasy.
 - **Na podstawie średniej prędkości:** Funkcja oblicza przybliżony czas dotarcia do miejsca docelowego uwzględniając szybkość jaką można się poruszać na drogach uwzględnionych w trasie.

8.4.5 SPALONE KALORIE



Skonfiguruj ustawienia automatycznej kalkulacji wysiłku i energii:

- **Metoda obliczania energii:** Zgodnie z własnymi preferencjami.
- **Płeć:** Informacje potrzebne do kalkulacji innych danych.

- **Waga:** Informacje potrzebne do kalkulacji innych danych.
- **Wiek:** Informacje potrzebne do kalkulacji innych danych.

8.4.6 NACHYLENIE



Aby otrzymywać informacje dotyczące nachylenia trasy, musisz wprowadzić wartość odległości. To pozwala na przeliczenie następujących danych:

- **Kalkulacja odległości nachylenia:** Oblicza aktualny obszar danych 'Nachylenia'.
- **Kalkulacja odległości kolejnego nachylenia:** Oblicza obszar danych 'Następnego nachylenia'.

8.5 TRACKLOG



Ustaw sposób nagrywania śladu, który będzie generowany dla nawigacji zgodnie z twoimi preferencjami:

- **Rozpocznij 'Triplog' zaraz po włączeniu urządzenia:** Jeśli opcja jest włączona, TwoNav automatycznie rozpocznie nagrywanie wszystkich twoich ruchów gdy tylko włączysz aplikację. Jest to przydatna funkcja do osób, które zapominają o nagrywaniu swoich wycieczek.

8.5.1 PLIK

Ustaw rodzaj plików, jakie będą generowane przez twoją nawigację:

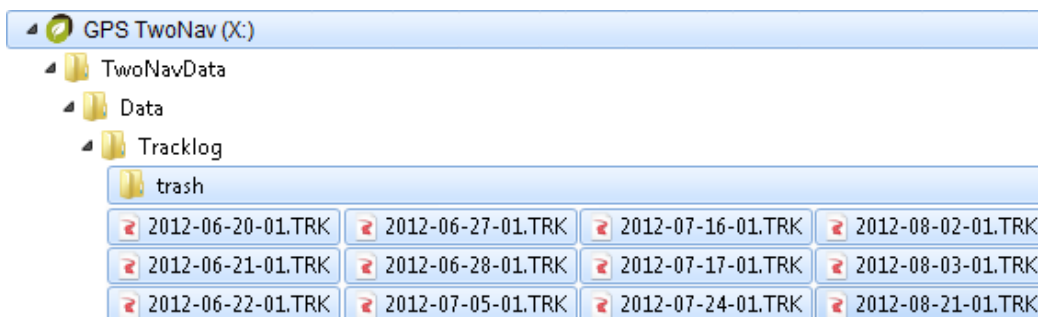
- **Format pliku:** Ustaw format pliku dla nagrywanego śladu.



- **Interwał zapisu:**



- **Za pomocą czasu:** Punkt każdej trasy będzie rejestrowany co X sekund.
- **Za pomocą odległości:** Punkt każdej trasy będzie rejestrowany co X metrów.
- **Automatycznie:** Ślady będzie rejestrowana automatycznie podczas zmiany kursu i w zależności od prędkości. W linii prostej program będzie rejestrował kilka punktów.
- **Filtry słabego sygnału:** Jeśli sygnał GPS'u nie jest wystarczająco silny, punkty te są ignorowane podczas nagrywania trasy. Ta funkcja zapobiega nagrywaniu nierzetelnych danych.
- **Zachowaj odrzucony 'Tracklog' w koszu:** By uniknąć utracenia zapisanej ścieżki, został dodany system bezpieczeństwa, jeśli użytkownik zapomni o włączeniu 'Triplog'. Jeśli ta opcja jest włączona a przyciski 'Pauza' lub 'Stop' są naciśnięte, kolejne ruchy użytkownika są automatycznie zapisywane jako kopia zapasowa w folderze 'TwoNavData/Data/Tracklog/Trash'.

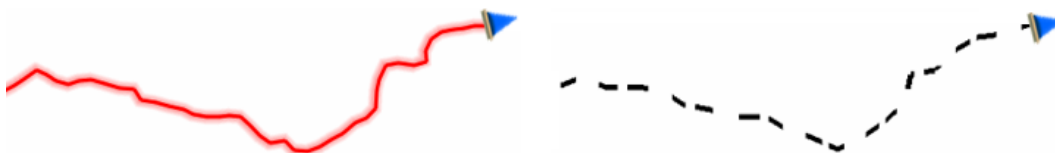


- **Czas regeneracji:** Jeśli twoje urządzenie TwoNav nagle się wyłączy, i uruchomisz je ponownie w trakcie ustalonego przedziału czasu, poprzednie dane zostaną odzyskane i ponownie wyświetlone.

8.5.2 WYŚWIETL

Zmień ustawienia wyświetlania ścieżek przez Twoją nawigację:

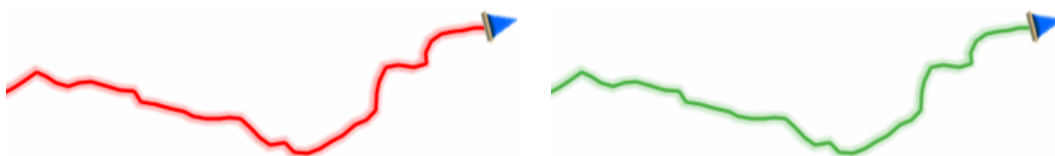
- **Pokaz bieżący 'Tracklog' w mapie:** Jeśli funkcja jest włączona, nagrywana ścieżka zostanie wyświetlona na mapie.



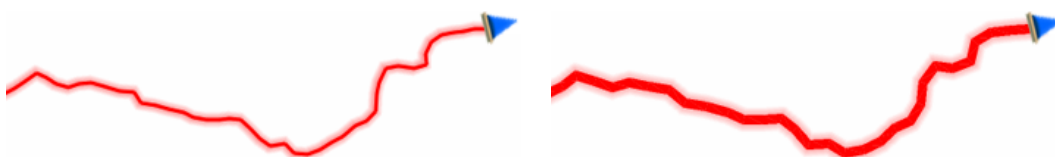
- **Pokaz bieżący 'Tracklog' w wykazie:** Jeśli funkcja jest włączona, nagrywana ścieżka znajdzie się na liście śladów, oznaczona gwiazdką '*' ('Menu główne > Pliki > Ślady').



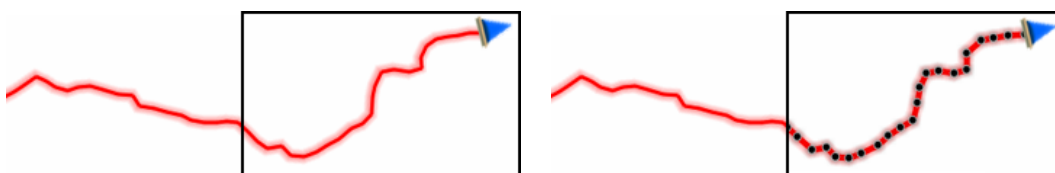
- **Kolor śladu:** Wybierz kolor dla generowanej trasy.



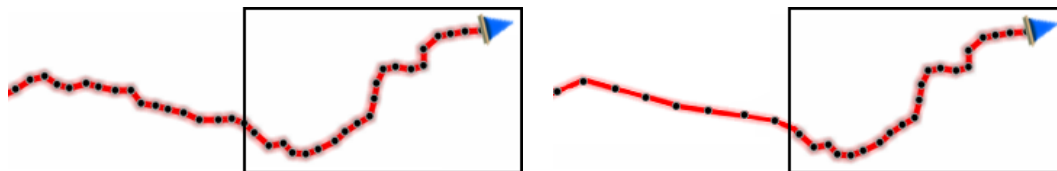
- **Grubość śladu:** Wybierz grubość linii reprezentującej ślady.



- **Punkty pokazane bez redukcji:** Zarejestrowana trasa będzie widoczna na ekranie. Ostatnie punkty będą pokazane tak, jak zostały zapisane (bez redukcji). Możesz zdecydować, jaka długa będzie ta ostatnia sekcja trasy, ze wszystkimi zapisanymi na niej punktami.

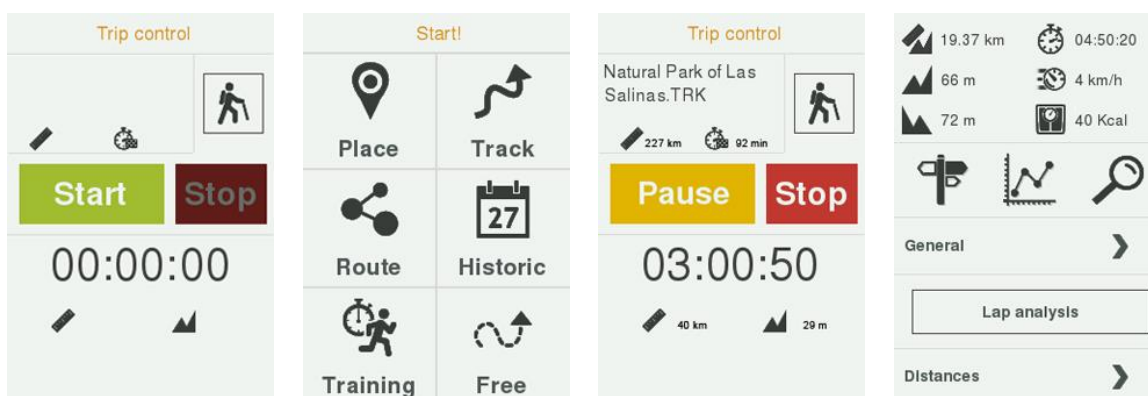


- **Redukcja dla poprzednich punktów:** W celu zaoszczędzenia pamięci, zaleca się wykonanie redukcji pozostałej części pokazanej trasy. Wybierz % redukcji, a pokazana trasa (oprócz ostatnich punktów) zostanie zredukowana.



WAŻNE: Redukcja ta nie wpłynie na plik zarejestrowanej trasy, który zachowa wszystkie jej punkty. Dotyczy tylko tego, co jest aktualnie wyświetlane na ekranie.

8.5.3 SYNCHRONIZACJA Z NAWIGACJĄ



Aby ułatwić użytkowanie aplikacji, urządzenie TwoNav synchronizuje nawigację, nagrywane dane oraz nagrywaną ścieżkę. TwoNav pozwala na konfigurację tych funkcji, więc możesz wyłączyć którąkolwiek z synchronizowanych funkcji, dopasowując synchronizację do twoich potrzeb. Zgodnie ze swoimi preferencjami określ sposób działania funkcji *'Triplog'*:

- **Wybierz nawigację gdy zapis *'Triplog'* został włączony:** Kiedy *'Triplog' >Start!* jest włączony, punkt docelowy może zostać wybrany na kilka sposobów.
- **Wymuś zapis po wybraniu nawigacji:** Kiedy nawigacja jest włączona, zapis śladu jest również włączony (*'Triplog'*).
- **Zakończ nawigację, gdy zapis *'Triplog'* wyłączony:** W momencie zatrzymania *'Triplog'*, nawigacja również zostanie wyłączona.

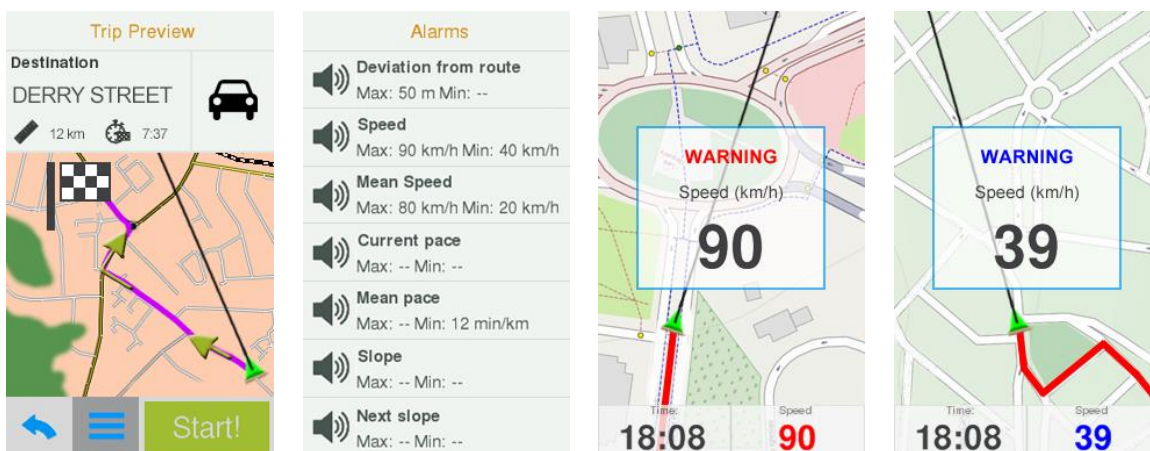
- **Pokaż 'Podgląd podróży', gdy zapis 'Triplog' wyłączony:** 'Podgląd podróży' (Właściwości zapisanego śladu) nie jest wyświetlany, po zatrzymaniu 'Triplog'.
- **Zresetuj zapis 'Triplog' podczas zmiany celu nawigacji:** Podczas włączenia nowego punktu docelowego nawigacji, 'Triplog' zostanie zresetowany i włączony ponownie.

8.6 ALARMY

8.6.1 STANDARDOWE POLA DANYCH

Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o przekroczeniu zdefiniowanego limitu prędkości.

Alarmy dla obszarów danych mogą być dopasowane do twoich indywidualnych preferencji, jedyne co musisz zrobić to przyporządkować maksymalną lub minimalną wartość każdemu obszarowi. Jeśli nie ustalisz żadnych wartości, alarm zostanie wyłączony, i nie przyniesie efektów podczas nawigacji.



Alarmy ostrzegawcze będą automatycznie wyświetlane podczas nawigacji w wyskakujących okienkach, zgodnie z twoimi wcześniejszymi ustawieniami obszarów danych.

- **Czerwony alarm ostrzegawczy:** Wyświetli się jeśli przekroczysz ustaloną wartość.
- **Niebieski alarm ostrzegawczy:** Jeśli nie osiągniesz minimum ustalonej wartości.

Ustaw również odstępy pomiędzy powtórzeniami alarmów. Żeby zamknąć wyskakujące okienko alarmu, kliknij jakiekolwiek pole poza okienkiem alarmu.

Skonfiguruj dodatkowe ustawienia wyskakujących okienek w *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Zaawansowane'*.

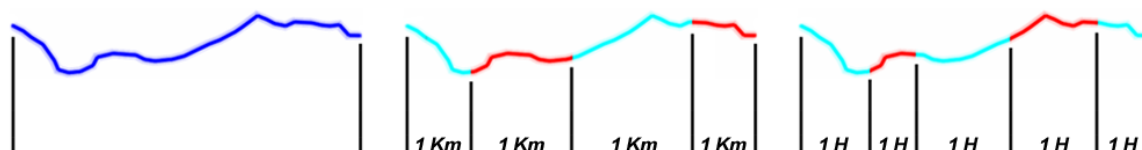
8.6.2 ODCHYLENIE OD KURSU



Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o przekroczeniu zdefiniowanego limitu prędkości.

Możesz włączyć alarm ostrzegający cię o oddaleniu się od wyznaczonego wcześniej śladu *'Odchylenie od trasy'* i ustaw minimalne oraz/lub maksymalne odchylenia od trasy. Możesz również ustawić rodzaj dźwięku oraz ilość powtórzeń.

8.6.3 ZMIANA ODCINKA



**ODCINEK NIEDZIELONY
(ORYGINALNE)**

**ODCINEK PODZIELONY:
WEDŁUG DYSTANSU**

**ODCINEK PODZIELONY:
WEDŁUG CZASU**

Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o zbliżaniu się lub osiągnięciu określonego punktu.

TwoNav umożliwia włączenie sygnałów dźwiękowych lub alarmów pop-up przy zmianie ustawionych odcinków (odcinek ustawiony według: kilometrów, godziny lub własnych preferencji). Odcinki są podzielone po równo na podstawie domyślnie ustawionego interwału.

WAŻNE: W trakcie nawigacji alarm odcinków trasy będzie wyświetlany tylko, gdy funkcja automatycznych odcinków jest aktywna.

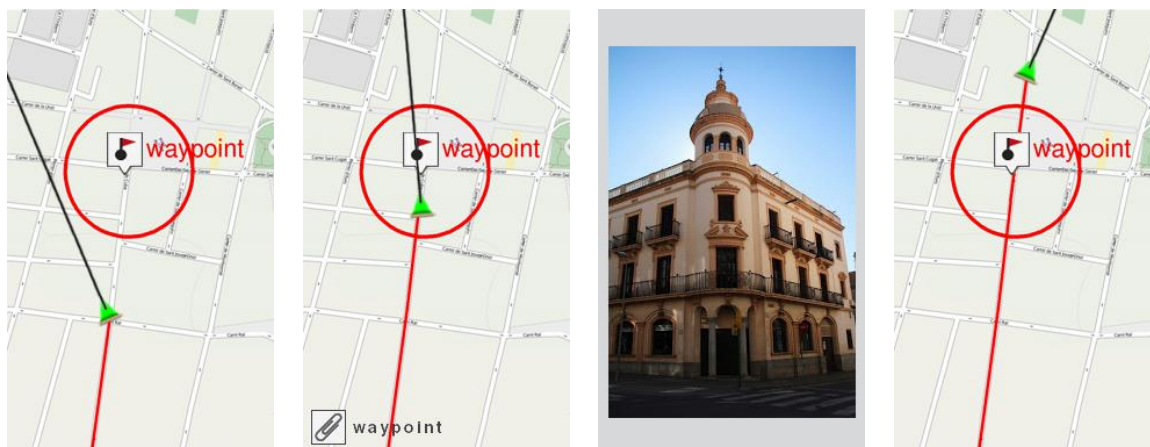


Podczas podróży możliwe jest uzyskanie szczegółowego raportu (tempo, średnia prędkość, informacje o wzniesieniach i zejściach). Podział śladu na odcinki, to bardzo pomocna funkcja, która umożliwi optymalizowanie i analizowanie swoich treningów:

- **Autolaps:** Bardziej dokładna analiza twojego śladu jest możliwa poprzez 'wirtualne' podzilenie jej na odcinki trasy, możesz podzielić ją ze względu na czas, odległość lub warunki powietrzne. Przeanalizuj odcinek trasy w jego właściwościach, kliknij wybrany odcinek trasy aby dowiedzieć się więcej na jego temat.
- **Analizy odcinków:** Ustaw domyślną wartość podziału śladu na odcinki. W momencie osiągnięcia domyślnej wartości, automatycznie włączy się nowy odcinek, o takim samym przedziale co poprzedni.
- **Autoodcinki na mapie:** Określ czy chcesz, aby wyświetlany na mapie ślad, był automatycznie podzielony na odcinki. Możesz wybrać czy odcinki będą różnokolorowe czy w jednym kolorze.
- **Alarm przy zmianie odcinka:** TwoNav może wyświetlić ostrzeżenie (okno pop up) za każdym razem, kiedy odcinek zostanie zakończony.
- **Informacja przy zmianie odcinka:** Jeżeli 'Alarm przy zmianie odcinka' jest włączony, zdefiniuj, które pola danych mają być wyświetlone w oknie pop up. Wyświetlą się wartości, nagrane podczas konkretnego odcinka.

UWAGA: W każdym momencie możesz rozpocząć nagrywanie nowego odcinka poprzez naciśnięcie funkcji 'Zmień odcinek' z paska narzędzi.

8.6.4 PUNKTY TRASY



Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o zbliżaniu się lub osiągnięciu określonego punktu.

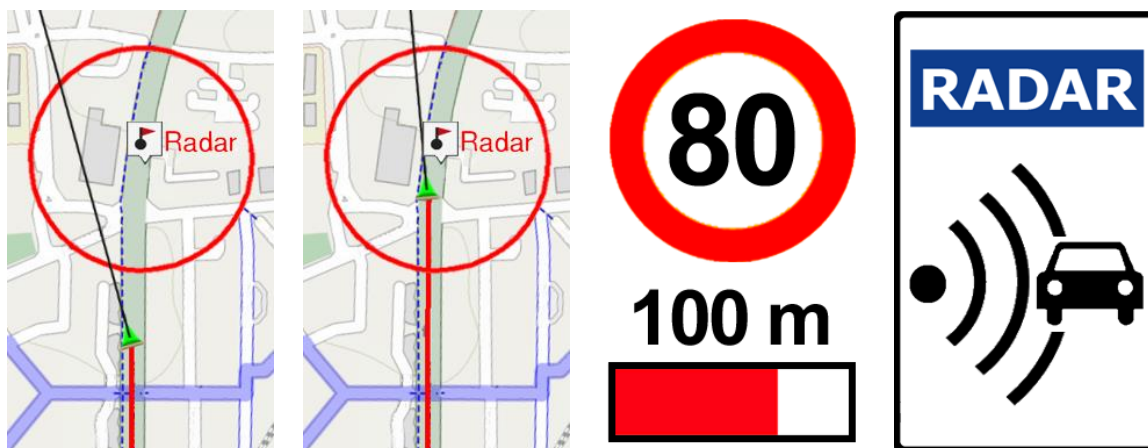
Ustaw alarm powiadamiający o zbliżeniu się lub osiągnięciu określonego punktu trasy.

- **Domyślny promień pktów:** Alarm punktu trasy zostanie wyświetlony w momencie wejścia w promień wybranego punktu trasy. Ustaw wartość promienia w zależności od twoich preferencji.
- **Alarm dźwiękowy w punktów trasy:** Aktywuj tę opcję, jeśli chcesz, żeby słyszalny był dźwięk.
- **Ekran startowy w punktów trasy:** Ekran urządzenia włączy się automatycznie w momencie wejścia w promień punktu trasy.
- **Automatycznie odtwarzaj załączone pliki:** Jeśli punkt posiada załączone pliki, mogą one zostać automatycznie odtworzone gdy znajdziesz się w jego promieniu.

WAŻNE: Możesz być również informowany o innych, ogólnych punktach zainteresowań (POI), które możesz osobiście przystosowywać ('TwoNavData/POI'). Jeśli chcesz być informowany, kiedy dojeżdżasz do któregoś z

tych punktów POI, każdy z nich musi być powiązany z plikiem dźwiękowym lub wizualnym, który zostanie odtworzony, gdy zbliżysz się do danego punktu.

8.6.5 RADARY



Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o zbliżaniu się lub osiągnięciu określonego punktu.

TwoNav będzie również uwzględniało dane wprowadzone do 'TwoNavData/Radars' takie jak fotoradary. Możesz tak ustawić alarmy by ostrzegały cie, jeśli będziesz się zbliżał, do jakiegokolwiek fotoradaru (wymagany jest zaktualizowany plik z lokalizacją fotoradarów).

- **Alarm radaru:** Włącz/Wyłącz te funkcję.
- **Dystans alarmu o radarze:** Ustaw minimalną wartość odległości, przy której zostaniesz ostrzeżony.
- **Pokaż radary w mapie:** Pokaż/Ukryj radary na mapie.
- **Szybkość alarmu o fotoradarze:** Ustaw ograniczenie prędkości, które uaktywni się w momencie zbliżania się do najbliższego radaru.

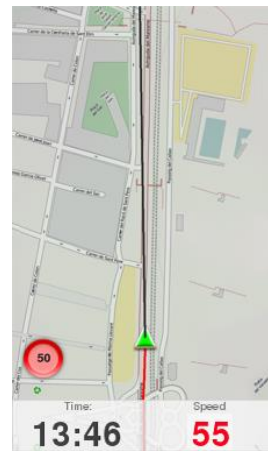


WAŻNE: Szybko możesz zaktualizować plik zawierający lokalizacje fotoradarów za pomocą oprogramowania Land/Air (Windows/Mac) dowiedz się więcej na <http://www.TwoNav.com>

8.6.6 LIMIT PRĘDKOŚCI

Official limit for each way

30km/h	90km/h
40km/h	100km/h
50km/h	110km/h
60km/h	120km/h
70km/h	130km/h
80km/h	

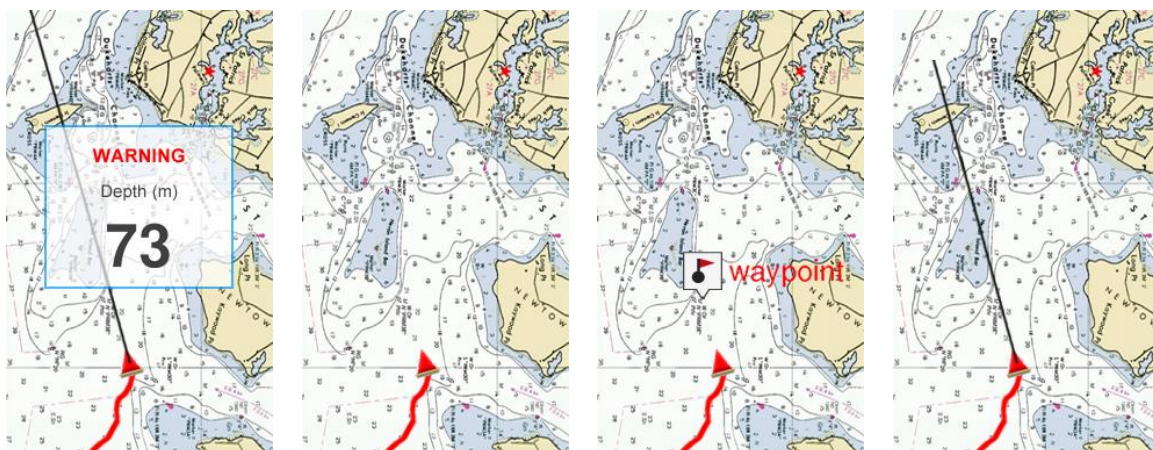


Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o przekroczeniu zdefiniowanego limitu prędkości.

Ustaw alarm alarmujący o przekroczeniu zdefiniowanego limitu prędkości.

- **Ustaw limit prędkości:** Limit prędkości każdej drogi ustawiany jest domyślnie, ale możesz też ustawić konkretny limit prędkości, niezależnie od limitu danej drogi.
- **Alarm prędkości:** Ostrzeżenie związane z prędkością: Jeśli chcesz, żeby urządzenie TwoNav informowało Cię o przekroczeniu dozwolonej prędkości, masz do wyboru różne typy alarmów, takie jak: ikona limitu prędkości, alarm wizualny lub alarm wizualny plus alarm głosowy, lub też możesz zdecydować, że nie chcesz sobie żadnego alarmu.
- **Szybkość blokowania interfejsu:** Gdy prędkości jest wyższa niż wybrana wartość, interfejs zostanie zablokowany i nie będzie można dokonywać żadnych zmian.

8.6.7 GŁĘBOKOŚĆ



GŁĘBOKOŚĆ

BIEŻĄCY

NASTĘPNY PUNKT TRASY

KIERUNEK RUCHU

Podczas nawigacji, aplikacja TwoNav może informować o przekroczeniu zdefiniowanego limitu prędkości.

Zanim Włączysz/Wyłączysz alarm głębokości, musisz ustawić automatyczną wartość maksymalnego zanurzenia ('Zanurzenie': Tylko dla 'Łódź', jest to głębokość do jakiej statek może się zanurzyć).

- **Bieżący**
- **Następny punkt trasy**
- **Kierunek ruchu**

8.7 AUTONOMIA

W tym dziale znajdziesz narzędzia, które pomogą ci zmaksymalizować autonomię systemu:

- **Poziom baterii**



- **Wyłączenie ekranu:** Określ czas, po jakim ekran automatycznie się wyłączy.

- **Jasność:** Procentowy stan jaskrawości wyświetlony na ekranie.
- **Nie wyłączać gdy podłączone:** Jeśli funkcja jest włączona, podświetlenie ekranu nie wyłącza się automatycznie, pozostawiając urządzenie włączone przez całą trasę.
- **Interwał połączenia:** Zwiększ autonomię urządzenia poprzez ustawienie interwału połączenia GPS. Jeżeli połączenie jest przerywane, moduł GPS zostaje rozłączany w interwałach, trasa będzie zapisywana, ale pozycja nie zostanie wykryta do momentu ponownego ustanowienia sygnału GPS.
 - **Stale połączenie**
 - **Połączenie przerwane**
- **Rozłącz GPS podczas postoju:** Wykryje przystanek na Twojej trasie i wyłączy GPS. Pamiętaj, aby włączyć GPS, kiedy wznawiasz wyprawę.
- **Ochrona przed odłączeniem:** Aby uchronić urządzenie przed rozładowaniem, jeśli zostanie przypadkowo odłączone od źródła zasilania (wyłączenie silnika, automatyczne wyłączenie komputera itd.), TwoNav wykrywa odłączenie i wyświetla wiadomość alarmową. Jeśli na nią nie zareagujesz, po upływie pół godziny system się wyłączy.

8.8 KOMUNIKACJA

8.8.1 BLUETOOTH

Aktywuj tę funkcję, aby zeskanować i zlokalizować urządzenia bluetooth (czujniki, zestawy słuchawkowe...).



8.8.2 GPS

Ustawienia prostego połączenia aplikacji TwoNav do odbiornika GPS:

- **Auto-wyszukiwanie GPS:** Wykrywanie urządzenia GPS automatycznie.
- **Połącz GPS przy starcie:** Połączenie GPS może być ustawione tak aby łączyła się domyślnie zaraz po włączeniu urządzenia.

- **Port komunikacyjny:** Ustaw port połączenia komputer-GPS.
- **Protokół:** Ustawić protokół wykorzystywany przez GPS.

UWAGA: Jeśli nie znasz protokołu, ustaw 'Autodetekcja' TwoNav zidentyfikuje oryginalny protokół GPS (poza Top Navigator i Brauniger Comp/IQ).

- **Prędkość:** Ustaw transfer danych o predkości.

8.9 INFORMACJE UŻYTKOWNIKA

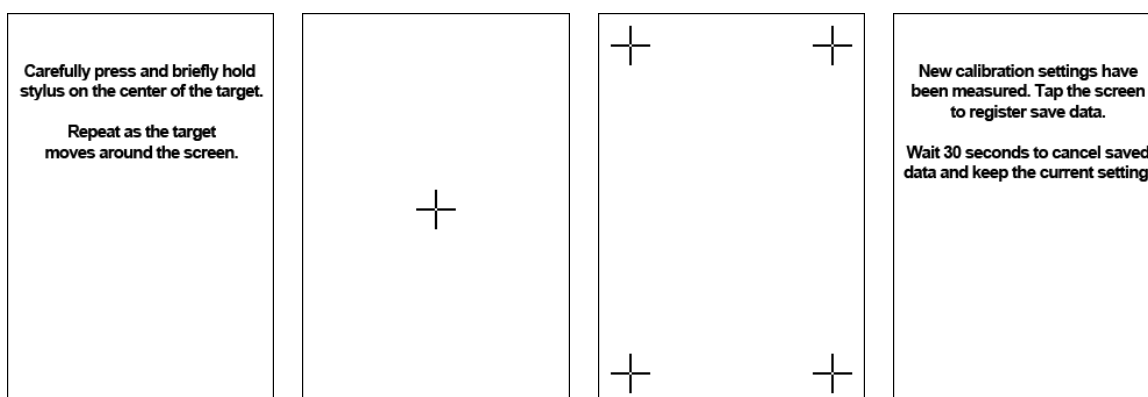


Skonfiguruj ustawienia automatycznej kalkulacji wysiłku i energii:

- **Metoda obliczania energii:** Zgodnie z własnymi preferencjami.
- **Płeć/Waga/Wiek:** Informacje potrzebne do kalkulacji innych danych.

8.10 KALIBRACJA

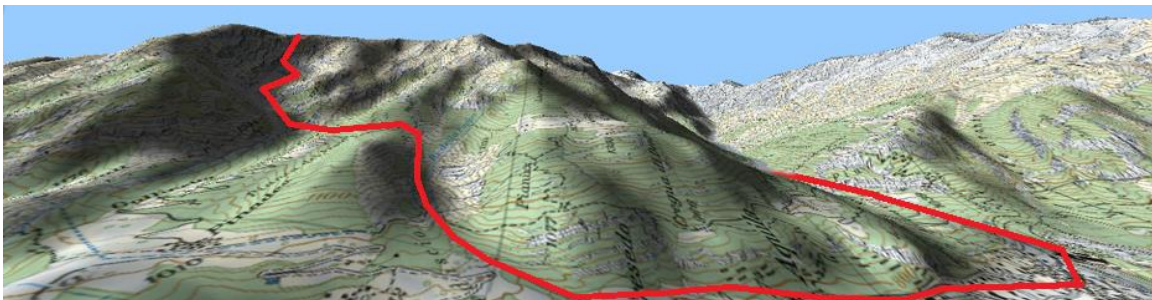
8.10.1 EKRAN DOTYKOWY



Jeśli obawiasz się niedokładności, spróbuj skalibrować ekran dotykowy. Opcja 'Ekran dotykowy' pozwala korygować niewielkie niewłaściwe nastawienia, jakie może posiadać ekran dotykowy:

1. Naciśnij i krótko przytrzymaj rysik na środkowej części ekranu.
2. Powtórz, gdy cel porusza się po ekranie.
3. Po kalibracji ekranu, w wyskakującym okienku pojawi się potwierdzająca wiadomość. Naciśnij ekran w dowolnym miejscu aby zakończyć proces kalibracji.

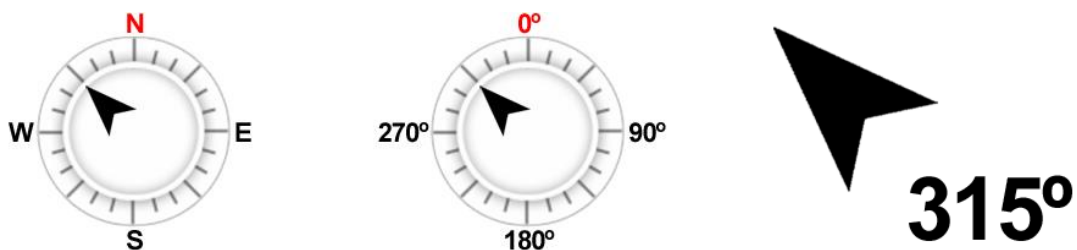
8.10.2 WYSOKOSC (BAROMETR)



TwoNav umożliwia wybór, spośród kilku różnych sposobów określania wartości, przyjmowanych wysokości w trakcie nawigacji:

- **GPS:** Skalibrowany automatycznie przy pomocy danych wysokości dostarczonych przez GPS.
- **CDEM (Mapa wysokości):** Aktualna wysokość 3D mapy reliefowej (elewacja mapy 3D wymagana).

8.10.3 KURS (KOMPAS)



Dane kurs określają orientację mapy, kiedy uaktywniona jest opcja '*Obróć mapę > Północ u góry*'. TwoNav dysponuje kilka różnymi sposobami określania kierunku, jaki obierasz podczas nawigacji:

- **GPS:** Aby obliczyć kierunek naszego aktualnego ruchu, pod uwagę wzięte będzie ostatnie położenie otrzymane z GPS. Kiedy się zatrzymamy, odniesienie to nie będzie wiarygodne, bo nie będzie ruchu, do którego można by je odnieść.
- **Kompass:** W celu określenia orientacji urządzenia, pod uwagę zostaną wzięte dane uzyskane z kompasu.
- **Automatyczne (zalecane):**
 - **Podczas wolnej jazdy:** Wykorzystane będą dane z kompasu.
 - **Podczas szybkiej jazdy:** Wykorzystana będzie pozycja GPS.

8.11 ZAAWANSOWANE

Urządzenie TwoNav posiada tryb 'Zaawansowane', umożliwiającą pewne dodatkowe funkcje, które nie są często używane, a które mogą przysporzyć systemowi dodatkowej złożoności:

- **Klawiatura:** Ustaw układ aplikacji klawiatury.










ABCDEF


AZERTY






QWERTY


- **Informacje w wykazie punkty trasy/ślady:** Wyświetl więcej informacji na temat elementów listy. Dodatkowe informacje wyświetlane będą, w drugiej linijce, zaraz pod nazwą pozycji. Wybierz obszary danych, które chcesz wyświetlić.






 **Track.TRK**

 20-11-2007  00:07:35  2.530 km  20 km/h  3 min/km  213 Kcal

 **Start**

  173.5 km  20 km/h  0 km  17:40:06

 **Arrival**

  175.2 km  25 km/h  13.91 km  18:00:16

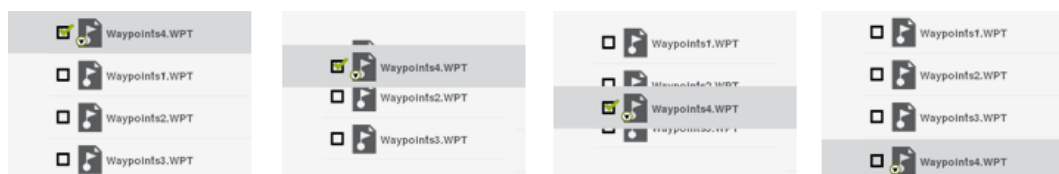
- **Tryb aktywnych punktów trasy:** Ustaw tryb pracy na Pliki Aktywnych Punktów trasy:
 - **Podstawowy:** Ustalony Aktywny Plików Punktów trasy + załaduj przy starcie.
 - **Zaawansowany:** Pierwszy otwarty punkt trasy będzie aktywny i nie będzie ładowany przy starcie.
- **Kliknij na Następne Zdarzenie:** Ustaw domyślny punkt docelowy po włączeniu funkcji 'Następne Zdarzenie'.



- **Podczas uruchamiania wczytaj obiekty otwarte poprzednio:** Proponuje cel, który został ustawiony podczas zamykania ostatniej nawigacji.
- **Wyskakujące okno alarmów:** Ustaw czas wyświetlania okienek alarmu.



- **Animowane drzewo danych:** W momencie zarządzania elementami na jednej z list, TwoNav wyświetli animowany efekt, dzięki któremu łatwo zobaczysz, na którym elemencie aktualnie pracujesz.



- **Oznacz narożniki mapy:** Pokazuje ramy dostępnych map w oknie nawigacji.



- **Kolor tła:** Ustaw kolor tła głównego okna według własnych preferencji.



- **Linie w Info Następne:** Wprowadź ile linii zostanie wyświetlonych w funkcji 'Info Następne'.

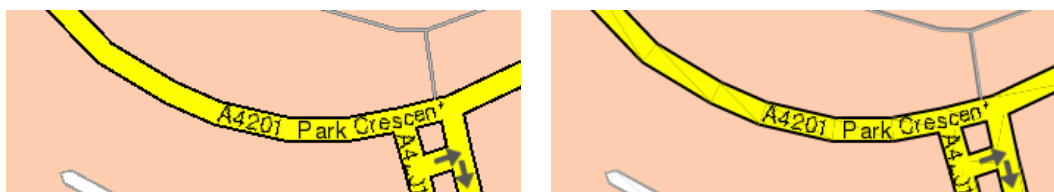
Turn RIGHT at the beach, follow the... ▼

Turn RIGHT at the beach, follow the ▲
sand track that runs parallel to the
hotel until the end of the beach.

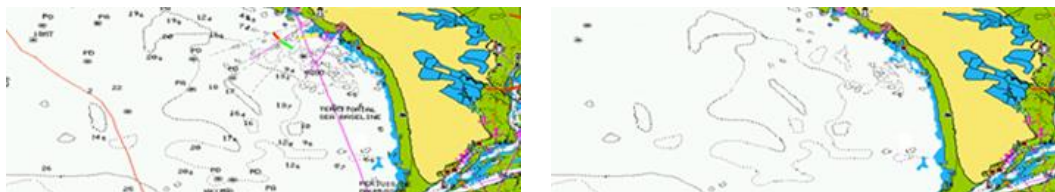
- **Przybliż podwójnym kliknięciem**
- **Trwały przycisk zbliżania**
- **Informacje o pasach ruchu (tylko w nawigacja on-road):** Na drogach z wieloma pasami, zostanie wyświetlona informacja o zajęciu prawidłowego.



- **Anti-aliasing:** Technologia pozwalająca uzyskać płynniejsze linie map wektorowych (*.VMAP).



- **Obszary dna morskiego:** Dzięki zastosowaniu tej opcji wyświetlane są tylko kontury dotyczące głębokości.



- **Nawigacja statyczna:** Czip wbudowany w GPS ma wprowadzoną minimalną wartość prędkości, która będzie uznawana za ruch. Prędkości poniżej tej wartości nie będą uznawane za ruch. Ta wartość jest ustawiona domyślnie i nie może zostać przez ciebie zmieniona.
- **Filtr dystansu:** Ustaw minimalną wartość dystansu, który ma zostać uwzględniony jako ruch. Dystans poniżej tej wartości nie zostanie zapisany i TwoNav pominię te punkty. Ta funkcja powoduje unikanie rejestracji małych ruchów spowodowanych przez inherentne błędy systemu GPS.
- **Minimalna różnica by zsumować wysokość:** Ustaw minimalną wartość wysokości, wysokości poniżej ustalonej wartości nie będą rozpatrywane jako wzrosty.

<u>Minimalna różnica by zsumować wysokość:</u> 5 m	<u>Bieżąca wysokość:</u> 4.7 m	→	<u>Uwzględniany wzrost:</u> 0 m
	<u>Bieżąca wysokość:</u> 5.2 m	→	<u>Uwzględniany wzrost:</u> 5.2 m

- **Minimalna prędkość w ruchu:** Pole które ustawia minimalną prędkość przy której wykrywany jest ruch. Prędkości nie przekraczające tej wartości nie będą uznawane za poruszenia.

<u>Minimalna prędkość w ruchu:</u> 0.8 km/h	<u>Bieżąca prędkość:</u> 0.5 km/h	→	<u>Uwzględniany wzrost:</u> 0 km/h
	<u>Bieżąca prędkość:</u> 1.4 km/h	→	<u>Uwzględniany wzrost:</u> 1.4 km/h

- **Zrzut ekranu tworzy punkty trasy:** A punkt trasy z towarzyszącym mu obrazkiem jest tworzony za każdym razem, gdy wykonujemy zrzut ekranu (obrazek będzie zapisany w folderze: 'TwoNavData/Data').



- **Znacznik animacji:** Ikonę wskazującą twoją aktualną pozycję w mapie.



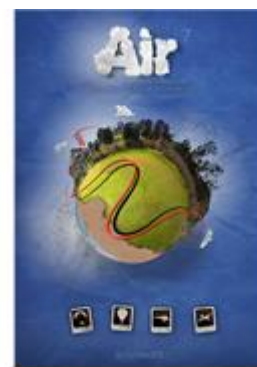
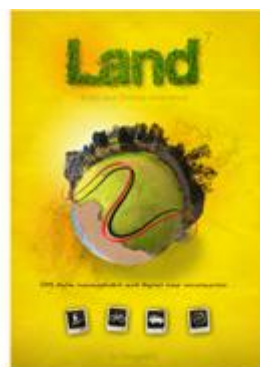
- **Styczna strzałki GOTO:** Wyświetli się strzałka (GOTO), pokazująca kierunek styczny do ślady. Wprowadź tu odległość, która będzie używana do obliczenia stycznej wyznaczającej kierunek.
- **Opuść punkty trasy po:** Jeśli trasa ma punkty, nawigacja przeskoczy do następnego punktu po opuszczeniu ostatniego. Ten parameter pokazuje jak dużo dystansu pozostało.



- **Cel osiągnięty na:** Minimalny dystans, określający czy osiągnąłeś swój cel.

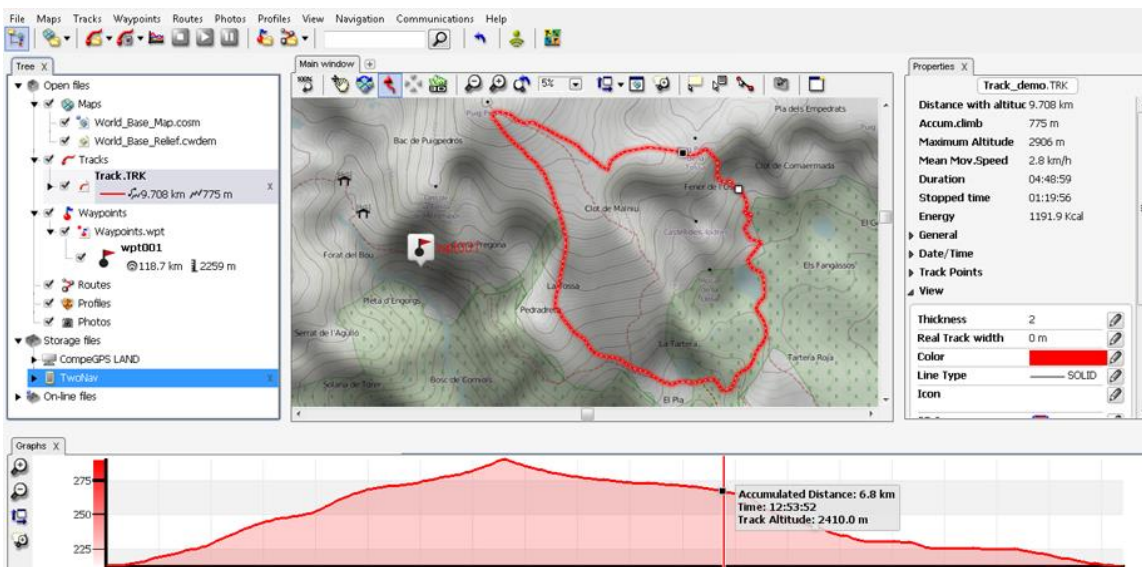


9 ZARZĄDZANIE Z KOMPUTERA



Land/Air jest idealnym oprogramowaniem do przygotowania i analizowania twoich zajęć na świeżym powietrzu (Windows/Mac). Z oprogramowaniem Land/Air będziesz w stanie przeanalizować swoje wycieczki i zarządzać wszystkimi danymi, które zostały zarejestrowane przez TwoNav, wygodnie siedząc w domu.

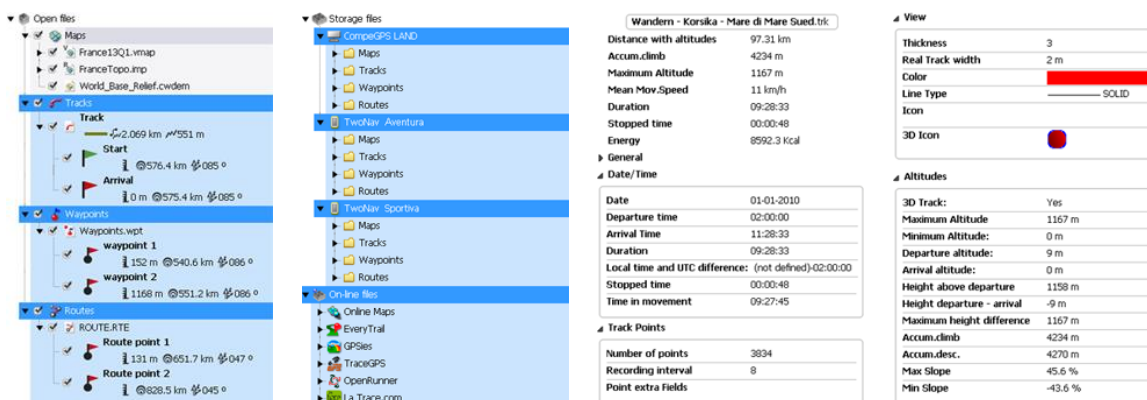
Możesz zdobyć najnowszą wersję oprogramowania Land/Air na stronie <http://www.TwoNav.com> (Dowiedz się więcej o oprogramowaniu Land/Air ściągając pełną instrukcję obsługi).



Po jego zainstalowaniu, jedyne co musisz zrobić to podłączyć swoje urządzenie do komputera (Windows/Mac). Wtedy oprogramowanie automatycznie wykryje urządzenie i wyświetli je w gałęzi 'Przechowywane pliki', drzewa danych.

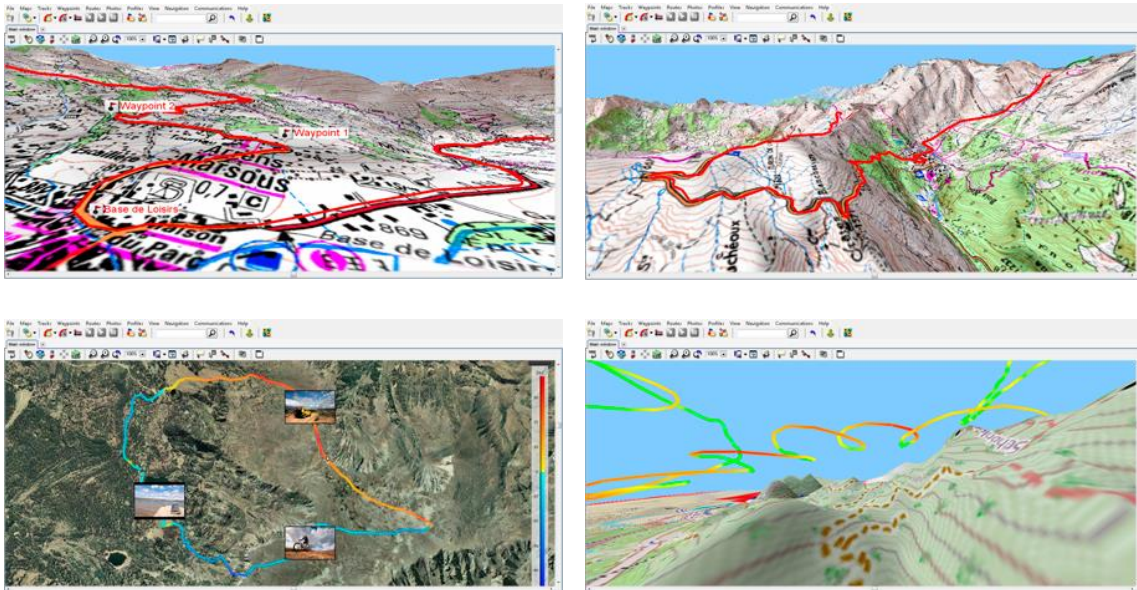
Pod nazwą urządzenia możesz wyświetlić jego posegregowaną zawartość w zależności od typu plików (ślady/trasy/punkty tras/mapy).

9.1 ANALIZOWAĆ NAGRANE DANE

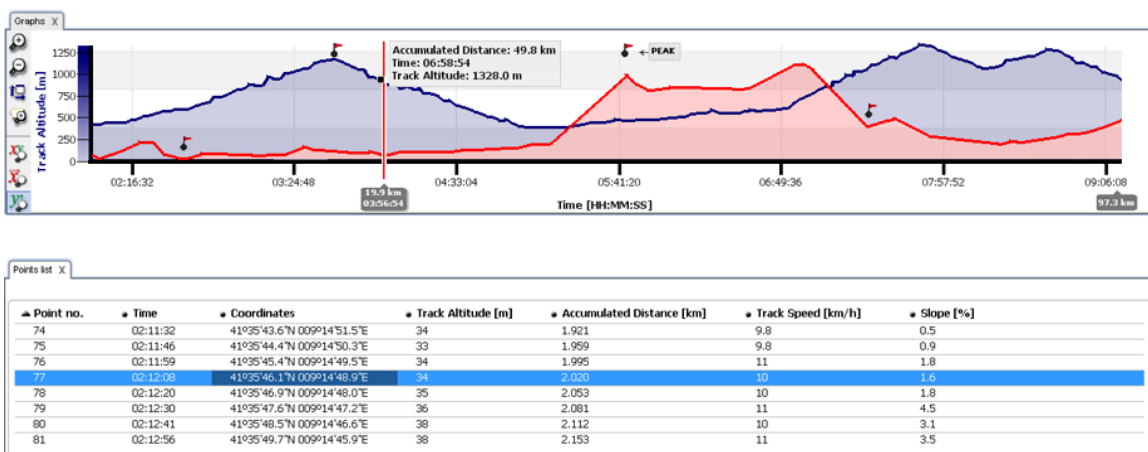


Do otwarcia pliku za pomocą urządzenia TwoNav z oprogramowaniem Land/Air wystarczy dwa razy kliknąć na jego nazwę w drzewie danych.

UWAGA: Pamiętaj, że otwarte pliki znajdują się w pamięci urządzenia, jeśli chcesz je zapisać na komputerze, wybierz opcję 'Zapisz'.



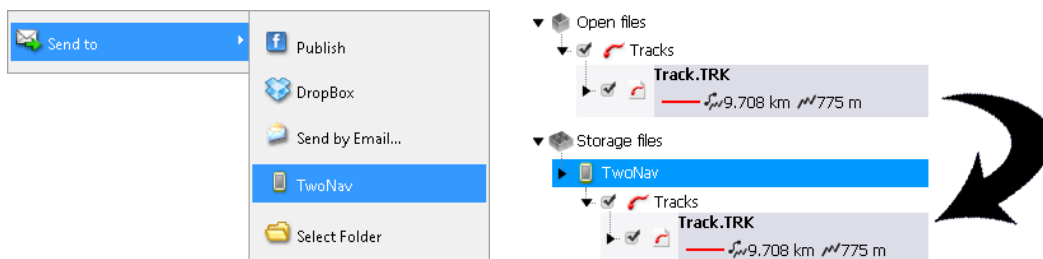
Po otwarciu pliku, pojawi się on na gałęzi drzewa danych 'Otwarte pliki'. Wtedy możesz rozpocząć pracę z tym plikiem, umieścić go w oknie mapy, przeanalizować jego właściwości, porównać zawarte w nim dane za pomocą graficznego wykresu...



9.2 PRZESYŁAJ DANE POMIĘDZY PC-TWONAV

Jeśli dany plik jest chroniony, wymagana będzie licencja. W trakcie zgrywania pliku zostaniesz poproszony o podanie kodu aktywującego licencję. Jeżeli licencja nie zostanie aktywowana nie będziesz w stanie otworzyć tego pliku w urządzeniu TwoNav:

- **Poprzez menu kontekstowe:** Możesz otworzyć menu kontekstowe klikając prawym przyciskiem na pliku. Aby przenieść plik do innej lokacji wybierz opcję *'Wyślij do'* i wybierz cel.



- **Przenoszenie danych bezpośrednio z drzewa danych:** Możesz zmieniać lokalizację plików, z ich pierwotnego położenia do miejsca docelowego w drzewie danych. Dla przykładu, jeśli chcesz przenieść plik z wbudowanej pamięci urządzenia na komputer:

1. Przeciągnij plik z folderu znajdującego się w TwoNav do folderu *'Otwarte pliki'*.
2. Wtedy element zostanie przeniesiony do tymczasowego folderu zawierającego tego typu pliki.

Możesz również wykonać operację odwrotną: przeciągnij otwarty plik (znajdujący się w folderze *'Otwarte pliki'*) do domyślnego folderu urządzenia TwoNav, który znajduje się w części *'Przechowywane pliki'*.

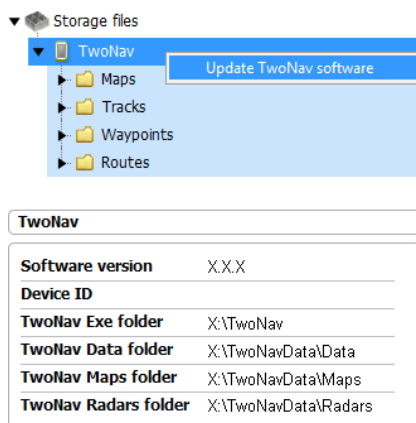
UWAGA: Możesz zaznaczyć więcej niż jeden plik do transferu: w tym celu wciśnij **'Control'** gdy zaczniesz zaznaczanie.

9.3 NAJNOWSZEJ WERSJI TWONAV

Oprogramowanie Land/Air może automatycznie aktualizować oprogramowanie twojego urządzenia TwoNav:

1. Podłącz urządzenie TwoNav do komputera.

2. W momencie, gdy urządzenie TwoNav zostanie wyświetlone na liście drzewa danych ('Pliki przechowywania'), otwórz menu kontekstowe i wybierz z niego opcję 'Aktualizuj urządzenie TwoNav'.



3. Jeśli jest dostępna nowa wersja, zostanie ona pobrana i zainstalowana na urządzeniu. Zajmie to kilka minut.
4. Gdy aktualizacja się skończy możesz wyłączyć urządzenie.

10 DODATEK: POLA DANYCH

Pełna lista pól danych oraz ich użycie. Wszystkie dane są domyślnie wyświetlane na stronie danych oraz pasku danych, jednakże możesz dowolnie edytować każde z nich według własnych potrzeb z 'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Pasek danych':

- **Aktualna głębokość:** Wartość aktualnej głębokości pobrana z mapy morskiej.
- **Aktualna moc:** Bieżąca moc w tym momencie.
- **Aktualne tempo:** Szybkość minuta/kilometr.
- **Bateria:** Stan energii urządzenia.
- **Całkowita emisja CO₂:** CO₂ wyemitowane podczas wszystkich twoich podróży. Wartość nie resetuje się automatycznie po wyłączeniu urządzenia.
- **Chronometr:** Rozpoczyna odliczanie w momencie startu.

- **Ciśnienie atmosferyczne:** Aktualne ciśnienie atmosferyczne mierzone za pomocą wysokościomierza barometrycznego.
- **Czas bez pakietu:** Czas który upłynął od ostatniego otrzymania sygnału GPS.
- **Czas do Virtual Coach:** Różnica czasu pomiędzy tobą a *'Virtual Coach'*.
- **Czas na odcinku:** Czas który upłynął od początku odcinka trasy do aktualnej pozycji.
- **Czas w ruchu:** Całkowity czas w ruchu.
- **Czas zatrzymania:** Całkowity czas bez poruszania się.
- **Czas:** Aktualny czas adekwatny do wybranej strefy czasowej.
- **Częściowa emisja CO₂:** Ilość CO₂ wyemitowana od początku podróży. Wartość jest restartowana przy każdym włączeniu urządzenia.
- **Częściowa średnia prędkość:** Średnia wszystkich prędkości, liczona od początku podróży, do tego momentu.
- **Drogomierz ogólny:** Zgromadzona i zsumowana długość wszystkich odbytych przez ciebie podróży. Wartość nie jest resetowana za każdym razem gdy urządzenie jest wyłączone (TwoNav może obliczać całkowitą długość tras za pomocą różnych danych).
- **Drogomierz podróży:** Dystans przebyty od początku podróży. Wartość jest resetowana po każdym wyłączeniu urządzenia.
- **Dystans do celu:** Odległość od celu (ostatni punkt trasy).
- **Dystans do następnego radaru:** Odległość do następnego punktu z radarem.
- **Dystans do następnego:** Odległość do następnego punktu trasy.
- **Dystans do Virtual Coach:** Dystans pomiędzy twoją aktualną pozycją a pozycją *'Virtual Coach'*.
- **Energia całkowita:** Całkowita energia wykorzystana podczas podróży.
- **Energia częściowa:** Częściowa energia wykorzystana podczas podróży.

- **Głębokość do następnego:** Wartość głębokości przy następnym punkcie trasy.
- **Głębokość linii cypla:** Aktualna wartość głębokość linii cypla.
- **GPS różnicowy:** GPS daje sygnał różnicowy (submetryczna dokładność).
- **HDOP:** Horizontal Dilution Of Precision (obecna, oszacowana dokładność GPS).
- **Ikona radaru:** W momencie wjechania w promień radaru, zostanie wyświetlona jego ikona.
- **Kompas:** Wyświetlenie kompasu.
- **Kurs do następnego:** Kurs do następnego punktu trasy.
- **Kurs magnetyczny:** Kurs ustalony na podstawie wewnętrznego kompasu urządzenia.
- **Kurs:** Bieżący kurs.
- **L/D instant glide ratio:** Współczynnik spadku to pionowy dystans podzielony przez poziomy dystans (malejąco).
- **L/D cel:** Minimalny stosunek schodzenia potrzebny by dotrzeć do celu.
- **L/D Wym.:** Minimalny stosunek schodzenia potrzebny by dotrzeć do następnego punktu.
- **Liczba punktów:** Punkty trasy zapisane do aktualnej pozycji.
- **Licznik odcinka:** Odległość przebyta od początku odcinka trasy do aktualnej pozycji. Wartość jest odświeżana przy każdym rozpoczęciu nowego odcinka trasy.
- **Limit prędkości:** Limit prędkości ustalony dla aktualnej drogi.
- **Maksymalna moc:** Osiągnięta w trakcie twojej podróży.
- **Maksymalna prędkość:** Maksymalna prędkość osiągnięta w trakcie bieżącego lotu.
- **Maksymalna wysokość:** Osiągnięta w trakcie twojej podróży.

- **Miasto:** Aktualne miasto.
- **Następny spadek:** Odległość do następnego spadku, ustaw w 'Następny spadek'.
- **Nazwa miejsca:** Nazwa elementu twojej aktualnej pozycji.
- **Nazwa następnego punktu trasy:** Nazwa następnego punktu trasy.
- **Nazwa śladu:** Nazwa bieżącego śladu.
- **Normalne przyspieszenie:** Prostopadłe do ruchu okrężnego.
- **Odchylenie od trasy:** Odległość do aktywnej trasy.
- **PDOP:** Position Dilution Of Precision (szacunkowa pozycyjna dokładność GPS).
- **Precyzja:** Margines błędu pozycji GPS.
- **Prędkość optymalna:** Odpowiedni składnik prędkości w kierunku następnego punktu trasy.
- **Prędkość pionowa:** Malejąca prędkość (pionowa składowa wartości prędkości).
- **Prędkość przy następnym radarze:** Wyświetla maksymalną dopuszczalną prędkość dopuszczalną przy następnym radarze.
- **Prędkość:** Obecna prędkość.
- **Procent trasy:** Procentowa wartość przebytej trasy do jej całości.
- **Promień skrętu:** Promień skrętu, który właśnie wykonujesz.
- **Przyspieszenie styczne:** Komponent przyspieszenia liniowego stycznej do ślady.
- **%RSR:** Rezerwa rytmu serca.
- **Skumulowany spadek na odcinku:** Łączna wartość zjazdów od początku bieżącego odcinka trasy do aktualnej pozycji.
- **Skumulowany wspinaczka na odcinku:** Łączna wartość podjazdów od początku bieżącego odcinka trasy do aktualnej pozycji.

- **Spadek do celu:** Spadek jaki pozostał do osiągnięcia celu.
- **Spadek do następnego punktu trasy:** Spadek jaki pozostał na trasie do następnego punktu trasy.
- **Spadek łącznie:** Całkowity spadek, obliczony od początku trasy do bieżącej pozycji.
- **Spadek na najbliższym kilometrze:** Długość spadku jaki pozostał od bieżącej pozycji na 1 kilometrze.
- **Spadek:** Nachylenie obecnej pozycji.
- **Średnia moc:** Średnia wszystkich wartości mocy.
- **Średnia prędkość na odcinku:** Średnia wszystkich prędkości od początku bieżącego odcinka trasy do aktualnej pozycji.
- **Średnia prędkość ruchu:** Średnia wszystkich prędkości, wartości powyżej minimalnej prędkości rejestracji ruchu.
- **Średnia prędkość:** Średnia wszystkich prędkości.
- **Średnie tempo na odcinku:** Średnia wszystkich wartości tempa liczona od początku bieżącego odcinka trasy do aktualnej pozycji (szybkość minuta/kilometr).
- **Średnie tempo ruchu:** Średnie tempo ruchu, wartości powyżej minimalnej prędkości rejestracji ruchu.
- **Średnie tempo:** Średnia wszystkich wartości tempa.
- **Strefa rytmu serca (% Max.):** Zdefiniowane obszary intensywności tętna.
- **Strefa rytmu serca (% Max-Rez):** Zdefiniowane obszary intensywności tętna (Częstotliwość rytmu serca w rezerwie).
- **Strzałka GOTO:** Strzałka, która wskazuje kierunek do następnego punktu trasy.
- **Szacowana godzina do celu:** Szacowany czas dotarcia do celu (ostatniego punktu trasy) przy zachowaniu aktualnej prędkości.

- **Szacowany czas do celu (podróż):** Szacowany czas dotarcia do celu (ostatniego punktu trasy) przy zachowaniu prędkość podróży.
- **Szacowany czas do celu:** Szacowany czas dotarcia do celu (ostatniego punktu trasy) przy zachowaniu aktualnej prędkości.
- **Szacowany czas do następnego (podróż):** Szacunkowy czas osiągnięcia następnego punktu trasy przy zachowaniu prędkość podróży.
- **Szacowany czas do następnego:** Szacunkowy czas osiągnięcia następnego punktu trasy przy zachowaniu prędkość podróży.
- **Szacowany godzina do następnego:** Szacowana godzina dotarcia do następnego punktu trasy (przy zachowaniu aktualnej prędkości).
- **Szkic:** Obraz pokazujący manewry.
- **Temperatura:** Obecna temperatura.
- **Tempo ruchu:** Średnia wszystkich wartości tempa, bez uwzględnienia punktów zatrzymania.
- **Używane satelity:** Aktualnie wykorzystywane satelity.
- **VDOP:** Vertical Dilution Of Precision (szacunkowa pionowa dokładność GPS).
- **Wolna pamięć wirtualna:** Wirtualna wolna pamięć na urządzeniu.
- **Wolna pamięć:** Pozostała pamięć w urządzeniu.
- **Wschód słońca:** Czas wschodu słońca.
- **Wspinaczka łącznie:** Całkowite wzniesienie od początku trasy do bieżącej pozycji.
- **Współrzędne:** Współrzędne dla aktualnej pozycji.
- **Wykres trasy:** Zobrazowanie trasy, która została przebyta.
- **Wykres:** Wyświetlenie wykresu wybranego śladu.
- **Wysokość ciśnieniowa:** Wysokość mierzona za pomocą wysokościomierza barometrycznego.

- **Wysokość GPS:** Aktualna wartość wysokości, otrzymana przy pomocy sygnału GPS z satelitów.
- **Wysokość lądu:** Wysokość nad gruntem na podstawie danych z mapy reliefowej 3D (*.CDEM).
- **Wysokość nad powierzchnią ziemi:** Wysokość mierzona od poziomu gruntu.
- **Wysokość:** Wysokość nad poziomem morza.
- **Wzniesienie do celu:** Różnica pomiędzy wysokością pozycji docelowej a wysokością aktualnej pozycji.
- **Wzniesienie do następnego:** Przewidywane wzniesienie jakie pozostało do następnego punktu trasy, jeśli obecny kierunek kursu pozostanie bez zmian.
- **Wzniesienie do następnego:** Różnica pomiędzy wysokością aktualnego punktu trasy do wysokości następnego.
- **Zachód słońca:** Czas zachodu słońca.
- **Znak drogowy:** Jeśli są dostępne, oznaczenia drogowe będą wyświetlane.

UWAGA: Ze względu na ograniczenia platformy, niektóre funkcje mogą być dostępne tylko dla niektórych urządzeń TwoNav.

11 DODATEK: PASEK NARZĘDZI

Pełna lista funkcji narzędzi oraz ich użycie. Wszystkie dane są domyślnie wyświetlane na pasku narzędzi, jednakże możesz dowolnie edytować każde z nich według własnych potrzeb z *'Menu główne > Ustawienia > Zaawansowane ustawienia > Strona mapy > Pasek Narzędzi'*.

- **Aktywuj GPS:** Uruchom/Zatrzymaj GPS.
- **Alternatywne mapy:** TwoNav nakłada na siebie mapy, abyś mógł wyświetlić dwie lub więcej map w jednym oknie.

- **Bardziej szczegółowa mapa:** TwoNav załaduje mapę o wyższej rozdzielczości niż obecnie załadowana.
- **Człowiek za burtą:** Jeśli ktoś wypadnie za burtę, trasa zostanie automatycznie obliczona do tego miejsca.
- **FF do następnego (⏩):** Przejdź do kolejnego wydarzenia twojej podróży.
- **FF (⏩):** Przyspieszenie podróży. Naciśnij jeszcze raz, aby przywrócić standardową prędkość.
- **Mniej szczegółowa mapa:** TwoNav załaduje mapę o niższej rozdzielczości niż obecnie załadowana.
- **Następny punkt trasy:** W trakcie nawigacji, przejdź do następnego punktu trasy (funkcja dostępna tylko jeśli korzystasz z trasy/ślady, która posiada punkty trasy).
- **Nawigacja:** Wybierz cel, do którego chcesz dotrzeć.
- **Nowy punkt trasy:** Wybierz miejsce, gdzie ma zostać utworzony nowy punkt trasy z bezpośrednim dostępem do właściwości.
- **Obróć/Obróć:** Tryb orientacji mapy.
- **Okno powiększenia:** Wybierz obszar na mapie, który chcesz przybliżyć.
- **Orientacja mapy:** Śledź ślad/Północ u góry.
- **Otwórz:** Otwórz domyślny plik.
- **Pauza (⏸):** Zapauzuj podróż, naciśnij ponownie aby wznowić symulację.
- **Pełny ekran:** Większość interfejsu użytkownika zostanie ukryta, dla szerszego podglądu mapy.
- **Poprzedni punkt trasy:** Podczas nawigacji, przejdź do poprzedniego punktu trasy (widoczne tylko wtedy, gdy nawigacja trasy/ślady zawiera punkty trasy).
- **RW do poprzedni (⏪):** Przejdź do poprzedniego elementu podróży.
- **RW (⏪):** Przyspieszenie trasy. Naciśnij ponownie aby wrócić do normalnej prędkości.

- **Start/Pauza:** Start lub pauza obecnej nawigacji.
- **Stop (■):** Zatrzymaj podróż.
- **Strona danych:** Dostęp do strony danych.
- **Synchronizacja z Virtual Coach:** Automatycznie umieszcza 'Virtual Coach' dla aktualnej pozycji.
- **Tryb 3D:** Przełączaj tryb widoku pomiędzy ('2D > 3D > 3D+').
- **Wycisz:** Wszystkie dźwięki w urządzeniu zostały wyłączone.
- **Wyłączenie ekranu:** Po uruchomieniu ekran zostanie wyłączony.
- **Zamknij edycję:** Podczas naciśnięcia, edycja elementu zostanie zakończona.
- **Zamknij tryb narzędzi:** Przycisk dzięki, któremu łatwo zamkniesz tryb narzędzi.
- **Zaznacz i edytuj punkt trasy:** Stwórz nowy punkt trasy w aktualnej pozycji, wejdź w jego w jego ustawienia i dostosuj do swoich potrzeb.
- **Zaznacz punkt roadbook:** Tworzy nowy punkt roadbook dla obecnej lokalizacji z domyślną nazwą i ikoną.
- **Zaznacz punkt trasy:** Tworzy nowy punkt trasy dla obecnej lokalizacji z domyślną nazwą i ikoną.
- **Zmiana odcinka:** Tworzy nowy odcinek trasy na tej samej trasie, w bieżącej pozycji.
- **Zoom 100%:** Zoom zostanie automatycznie ustawiony na wyświetlanie maksymalnej rozdzielczości mapy.
- **Zrób zdjęcie:** Zdjęcie zostanie automatycznie wykonane za pomocą kamery w urządzeniu.
- **Zrzut ekranu:** Zrzut ekranu zostanie automatycznie wykonany.

UWAGA: Ze względu na ograniczenia platformy, niektóre funkcje mogą być dostępne tylko dla niektórych urządzeń TwoNav.

12 DODATEK: ZNAKÓW

Podczas wprowadzania adresu do system TwoNav w celu odszukiwania miast i ulic może się okazać, że będziesz musiał wprowadzić znaki, których nie ma na klawiaturze systemu.

Poniżej przedstawiamy zestawienie znaków zastępczych, abyś mógł się zorientować, jaki znak należy wprowadzić, by system mógł go uznać za znak 'specyficzny'.

- 'A' → 'À', 'Á', 'Ä', 'Â', 'Ã', 'Æ'
- 'C' → 'Ç'
- 'D' → 'Ð'
- 'E' → 'É', 'È', 'Ë', 'Ê'
- 'I' → 'Í', 'Ì', 'Ï', 'Î'
- 'N' → 'Ñ'
- 'O' → 'Ó', 'Ò', 'Ö', 'Ô', 'Ø', 'Õ', 'Œ'
- 'S' → 'Š', 'ß'
- 'T' → 'Þ'
- 'U' → 'Ú', 'Ù', 'Û', 'Û'
- 'Y' → 'Ý', 'ÿ'
- 'Z' → 'Ž'
- ' ' → ' ' (spacja)
- ' ' → ' ' (spacja)
- ' ' → ' ' (spacja)

Dlatego też, jeśli będziesz musiał wprowadzić np.: *LidlStraße*, będziesz musiał nacisnąć 'S', zamiast 'ß'.